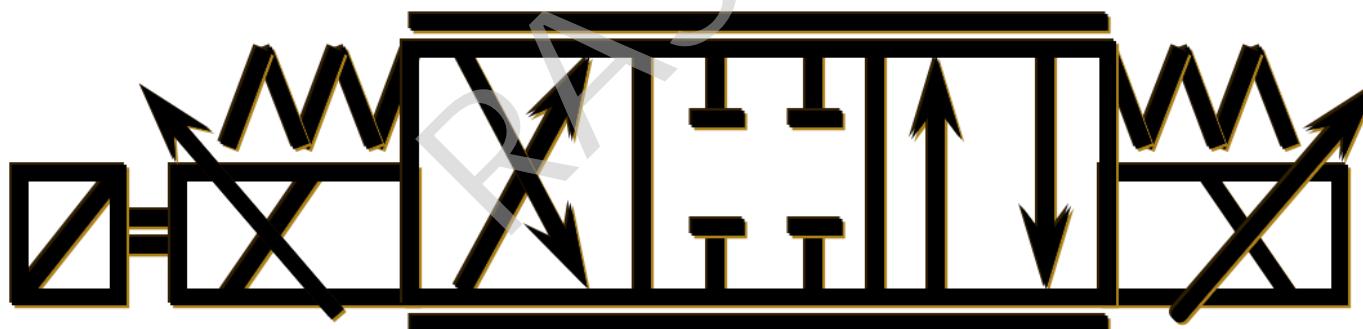


Contact Us

No.16, 17(Kaveh) St, Chahardangeh Industrial Estate,
Ayatollah Saeedi (Saveh Roadway), Tehran, Iran.
P.O Box: 33191-55858
Tel +98 21 55~~44~~⁸⁸ 1~~6~~¹
Fax +98 21 55~~44~~⁸⁸ 2~~1~~¹
www.rashennopak.com
info@rashennopak.com



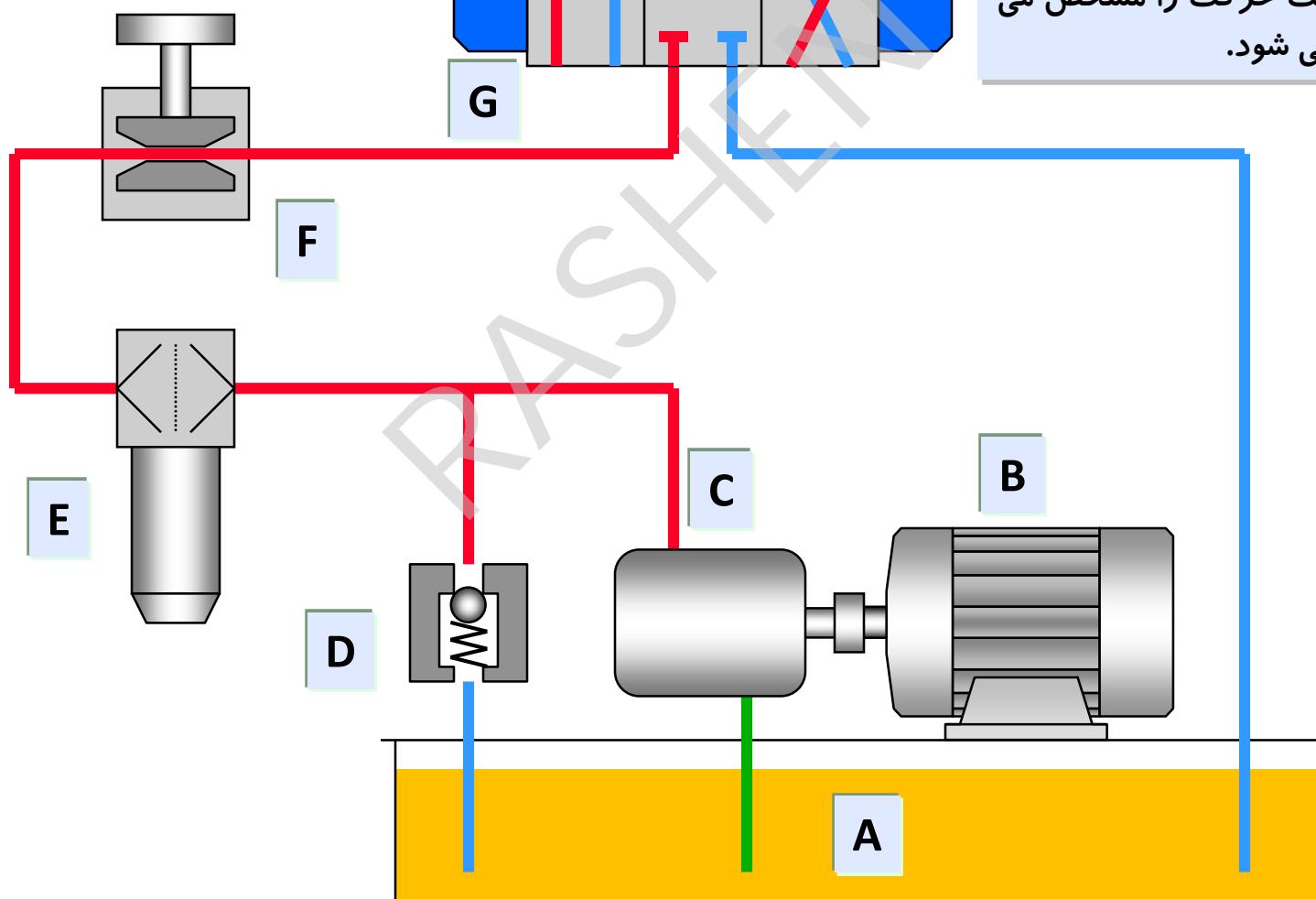
Proportional Hydraulics Valves Basic Principles



Work Rhythmically, **Efficiently**, Without Lagging.



یک سیستم هیدرولیک ساده شامل تانک یا مخزن (A) ، موتور الکتریکی (B) ، پمپ (C) ، شیر اطمینان (D) ، فیلتر (E) ، شیر کنترل جهت (G) و سیلندر (H) می باشد.



حرکت (پیستون) سیلندر توسط شیر کنترل جریان (که مقدار سرعت حرکت را تعیین می کند) و شیر کنترل جهت (که جهت حرکت را مشخص می کند) کنترل می شود.

H

G

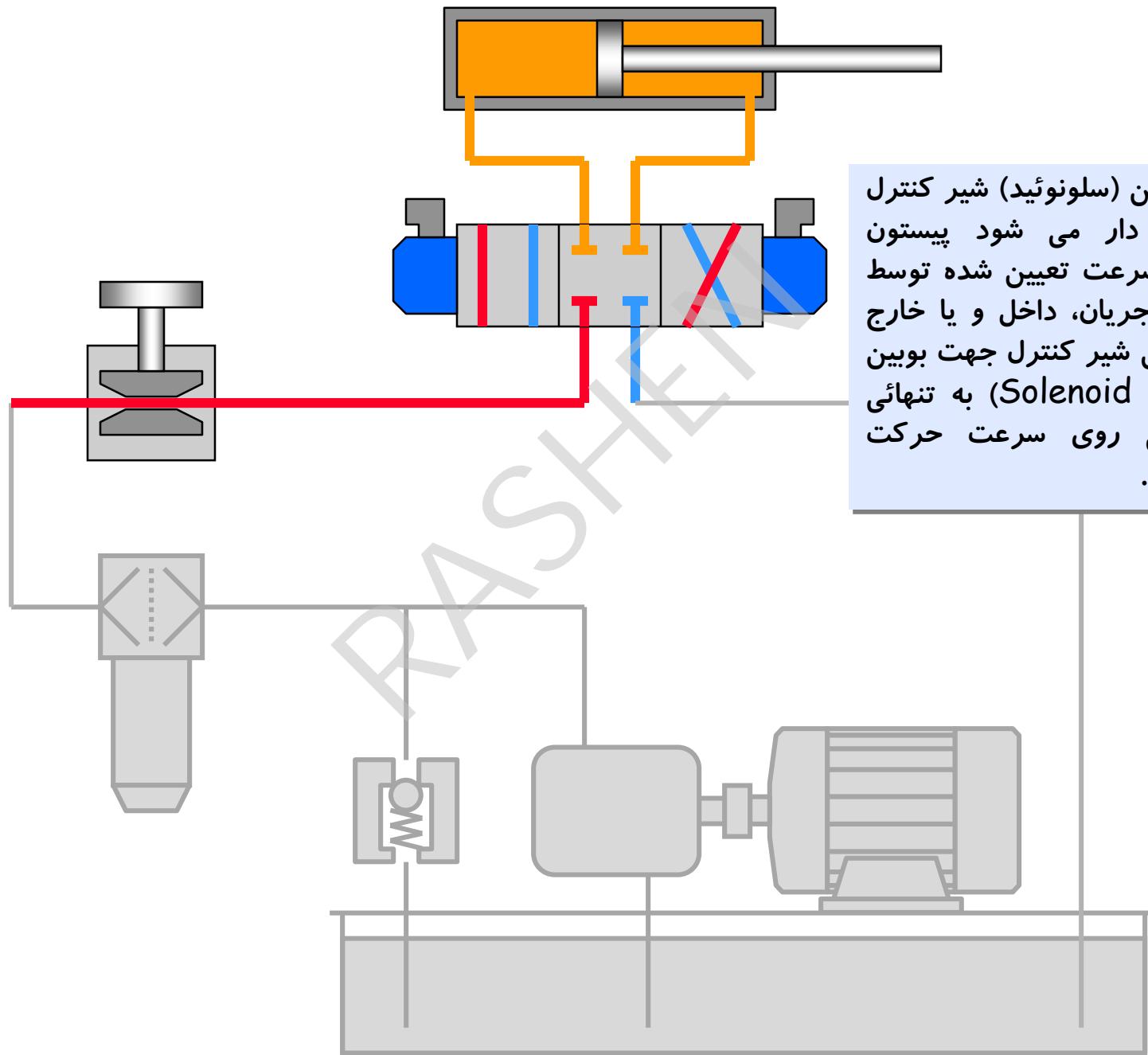
F

E

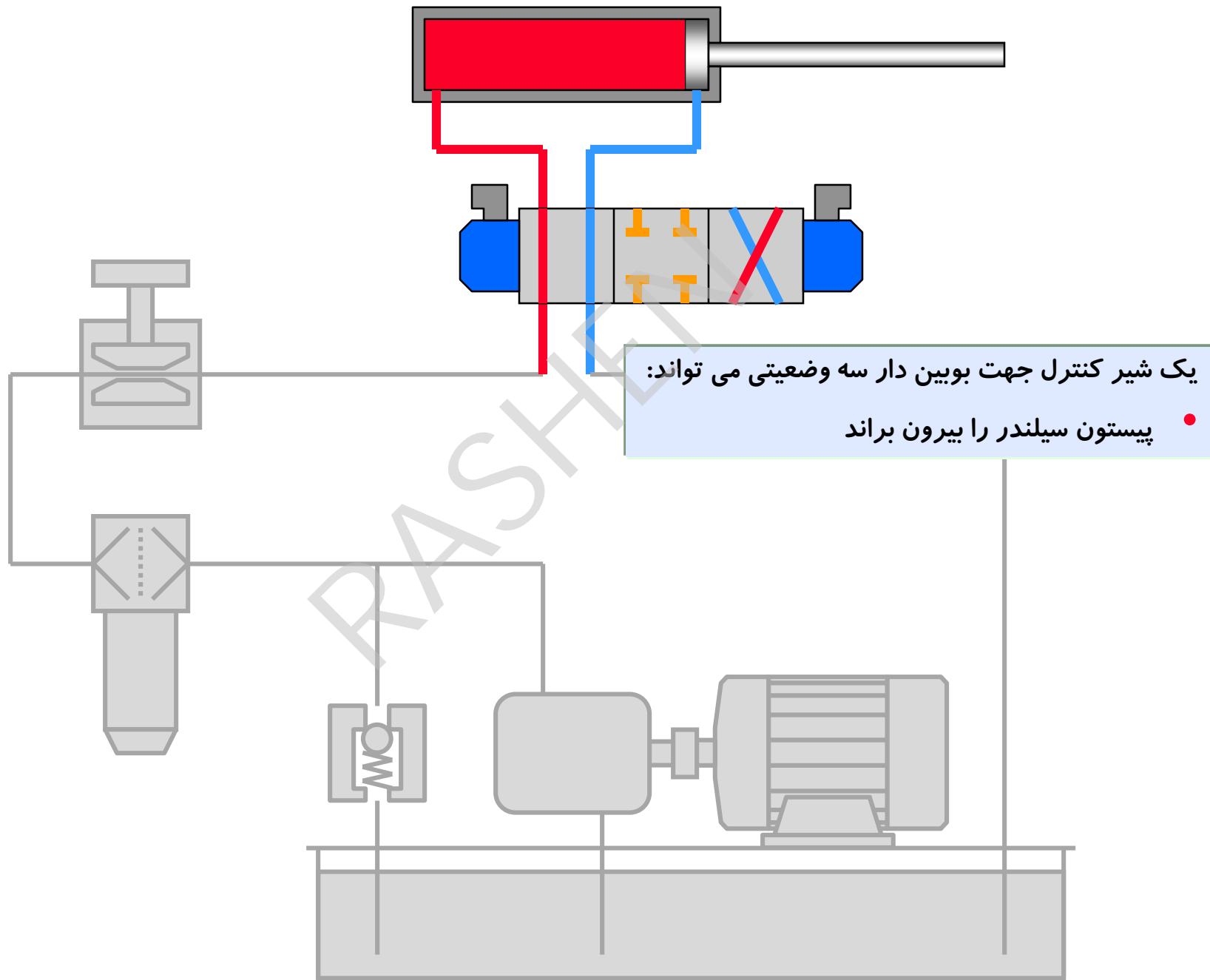
D

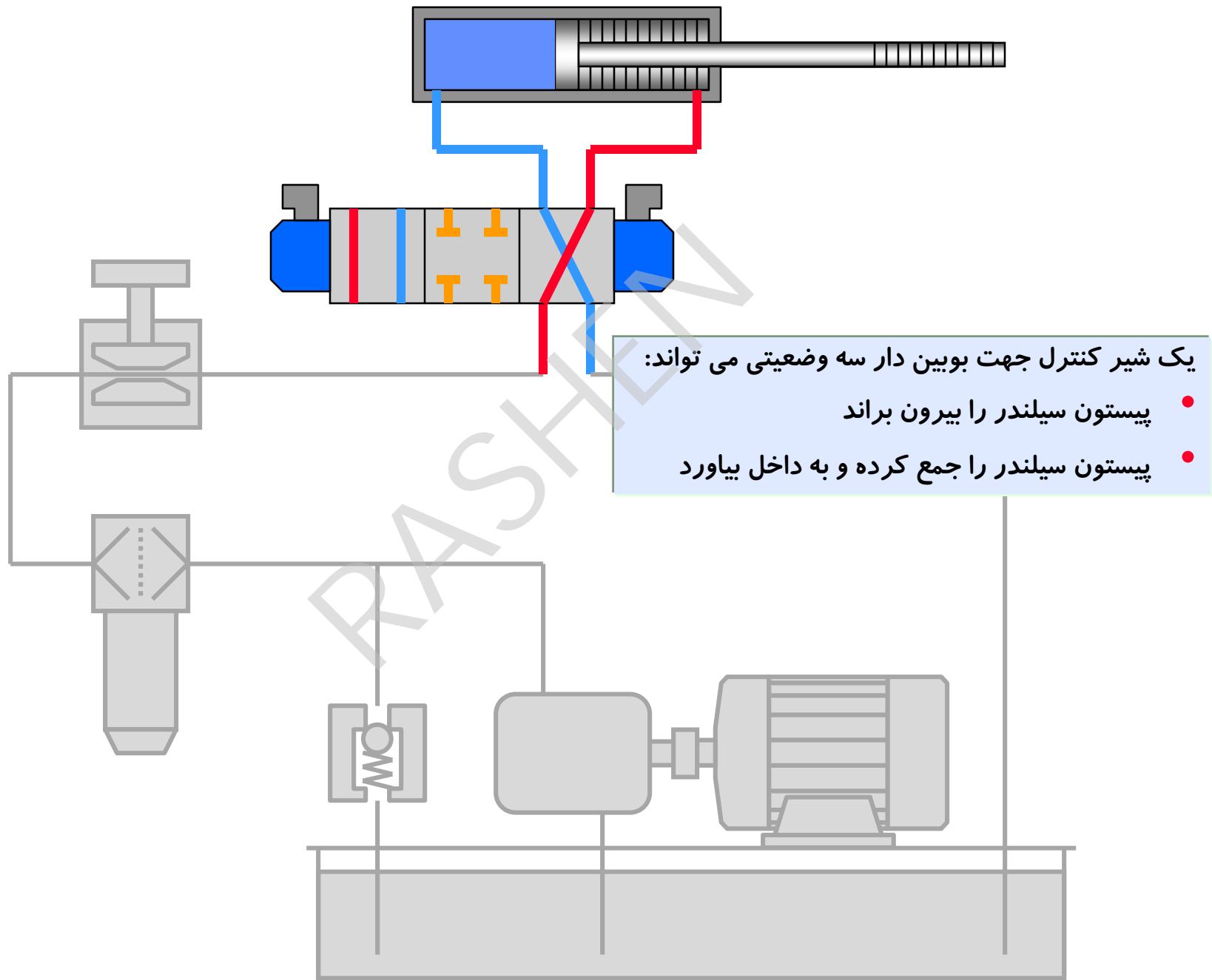
C

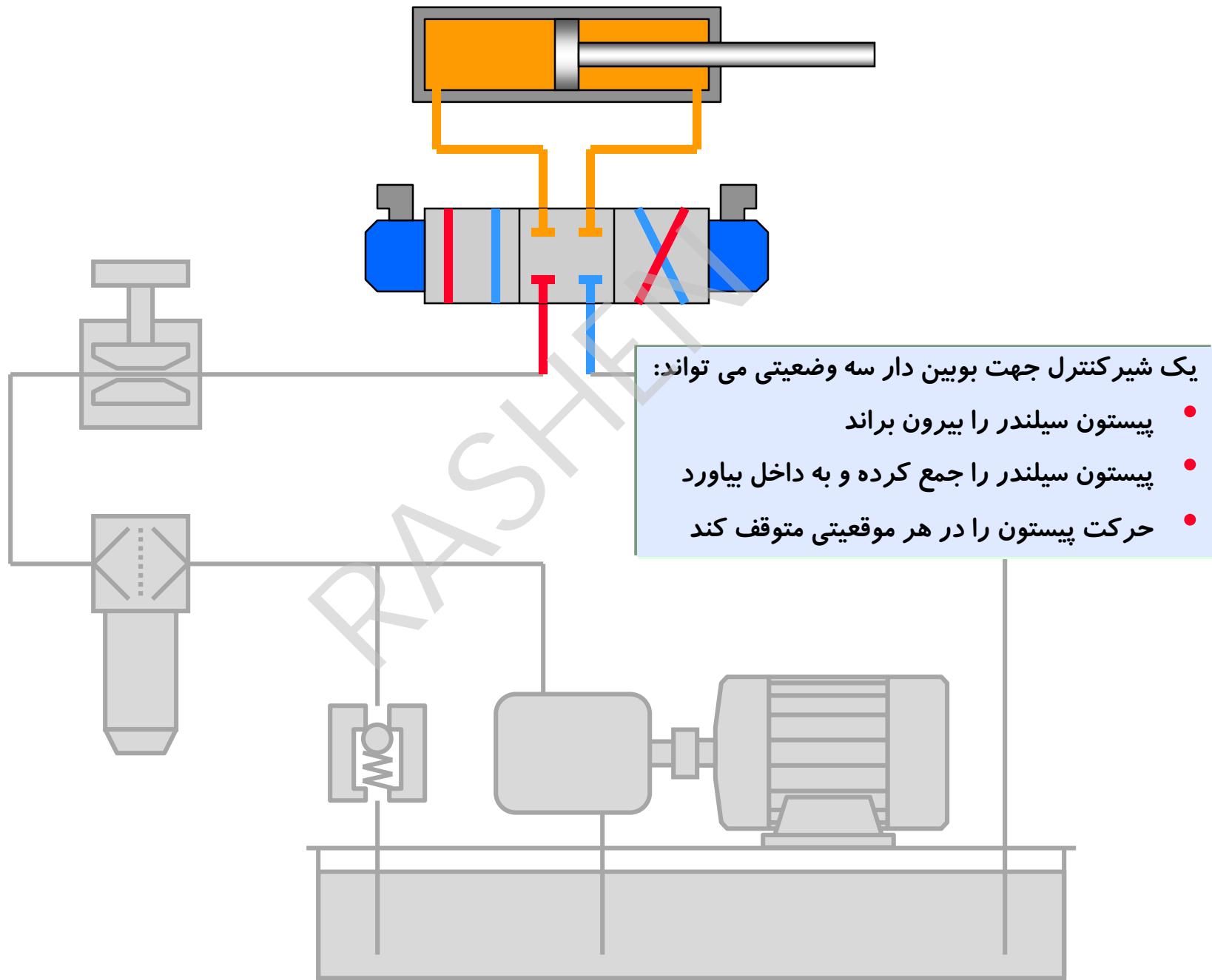
B

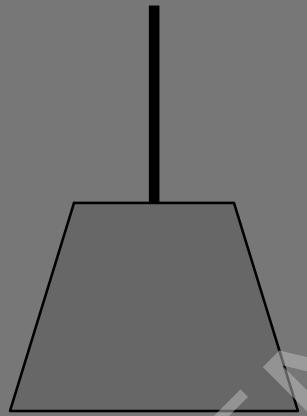
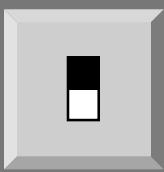


وقتی که بویین (سلونوئید) شیر کنترل جهت برق دار می شود پیستون سیلندر در سرعت تعیین شده توسط شیر کنترل جریان، داخل و یا خارج می شود. پس شیر کنترل جهت بویین دار (Solenoid Valve) به تنهائی هیچ کنترلی روی سرعت حرکت سیلندر ندارد.





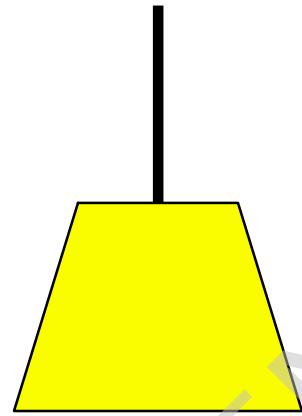
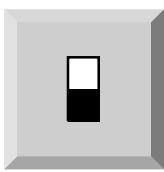




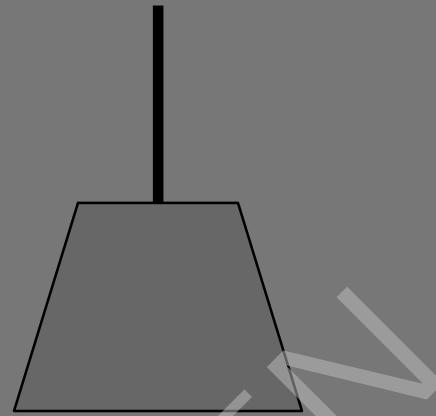
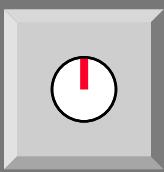
RASHEN

بنابراین شیر کنترل جهت بویین دار شبیه یک کلید
(سوئیچ) در مدارات الکتریکی (برقی) عمل می کند

در یک وضعیت لامپ خاموش است ...

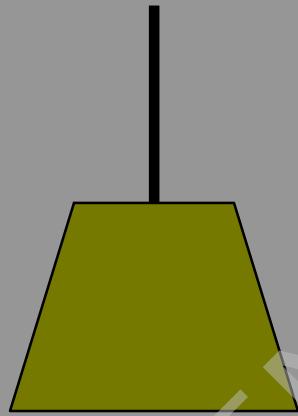
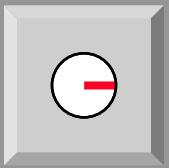


و در وضعیت دیگر که کلید (سوئیچ)
روشن شود لامپ روشن می شود و هیچ
حالت میانه وجود ندارد.



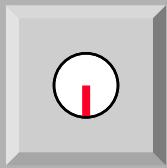
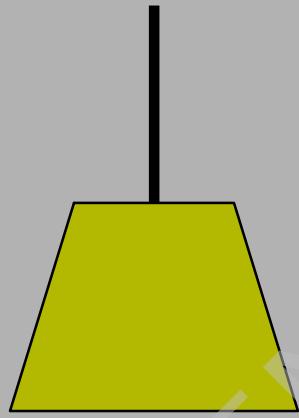
RASHEN

می توان نوع دیگری از کلید برای کنترل روشنائی حباب
لامپ استفاده کرد. که «دیمر» نامیده می شود.

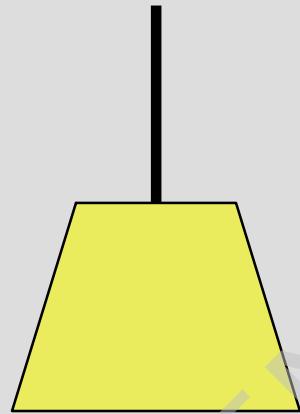
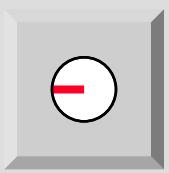


RASHEN

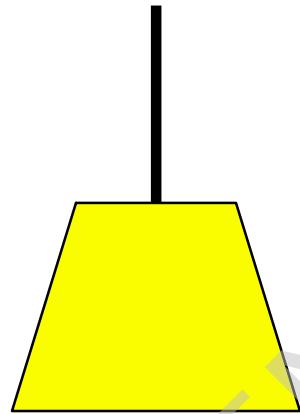
در این حالت ، دیمتر می تواند بین دو حالت خاموش کامل و یا روشن کامل چرخیده و روشنائی لامپ را بصورت پیوسته بین خاموش کامل و روشنائی حداکثر تغییر دهد.



در این حالت ، دیمیر می تواند بین دو حالت خاموش کامل و یا روشن کامل چرخیده و روشنائی لامپ را بصورت پیوسته بین خاموش کامل و روشنائی حداکثر تغییر دهد.

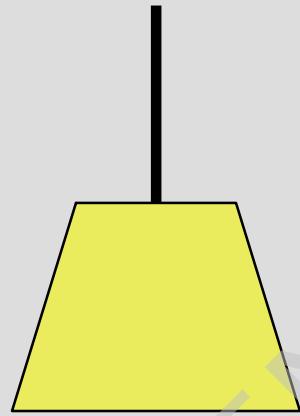
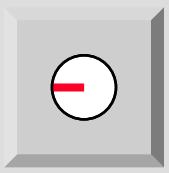


در این حالت ، دیمیر می تواند بین دو حالت خاموش کامل و یا روشن کامل چرخیده و روشنائی لامپ را بصورت پیوسته بین خاموش کامل و روشنائی حداکثر تغییر دهد.

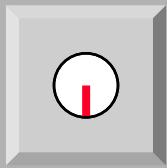
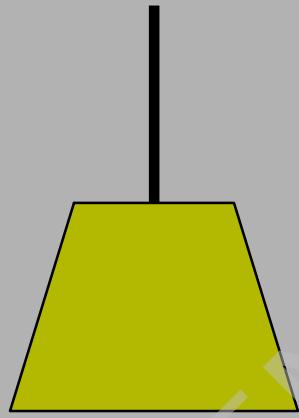


RASHEN

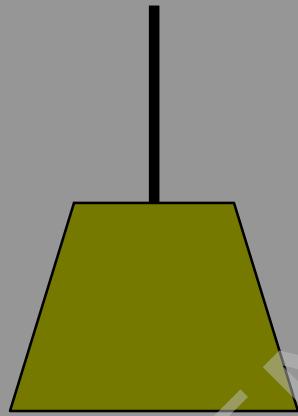
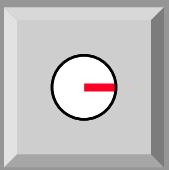
در این حالت ، دیمیر می تواند بین دو حالت خاموش کامل و یا روشن کامل چرخیده و روشنائی لامپ را بصورت پیوسته بین خاموش کامل و روشنائی حداکثر تغییر دهد.



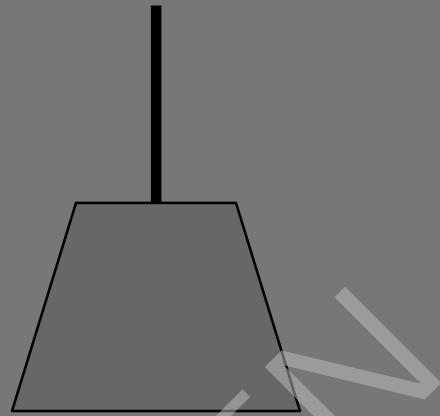
در این حالت ، دیمیر می تواند بین دو حالت خاموش کامل و یا روشن کامل چرخیده و روشنائی لامپ را بصورت پیوسته بین خاموش کامل و روشنائی حداکثر تغییر دهد.



در این حالت ، دیمیر می تواند بین دو حالت خاموش کامل و یا روشن کامل چرخیده و روشنائی لامپ را بصورت پیوسته بین خاموش کامل و روشنائی حداکثر تغییر دهد.



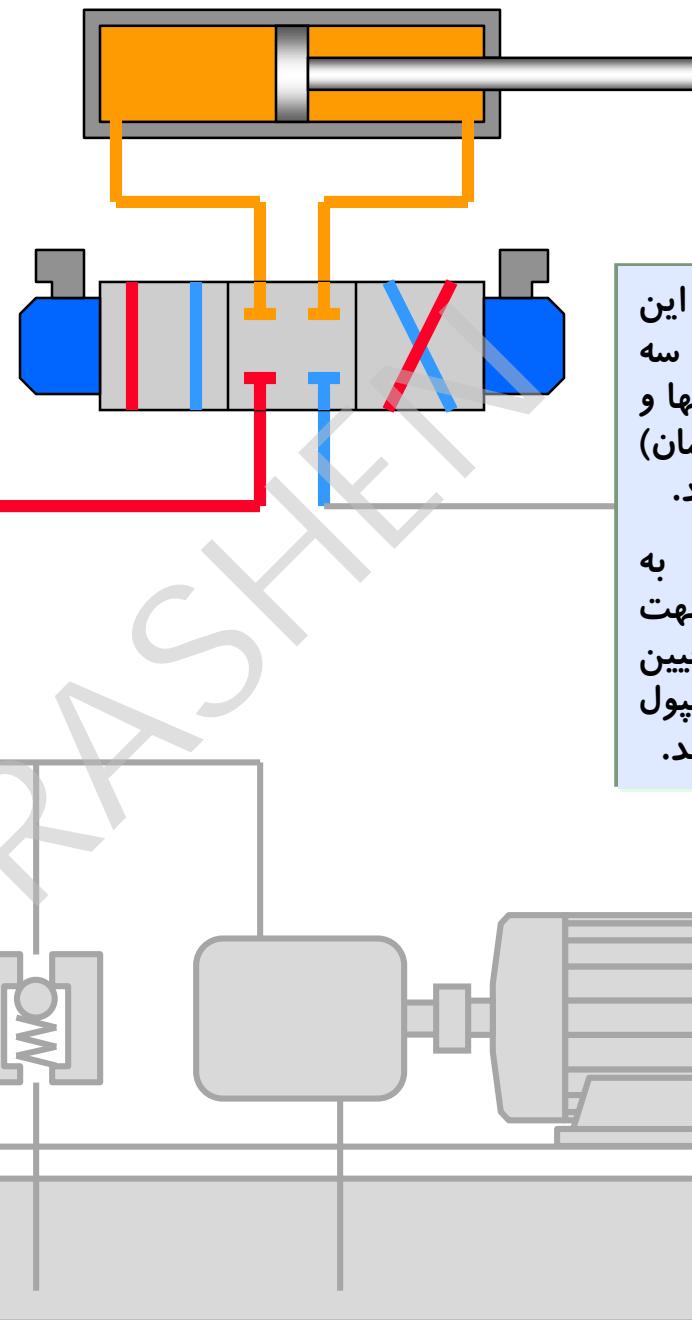
در این حالت ، دیمیر می تواند بین دو حالت خاموش کامل و یا روشن کامل چرخیده و روشنائی لامپ را بصورت پیوسته بین خاموش کامل و روشنائی حداکثر تغییر دهد.



RASHEN

در این حالت ، دیمتر می تواند بین دو حالت خاموش کامل و یا روشن کامل چرخیده و روشنائی لامپ را بصورت پیوسته بین خاموش کامل و روشنائی حداکثر تغییر دهد.

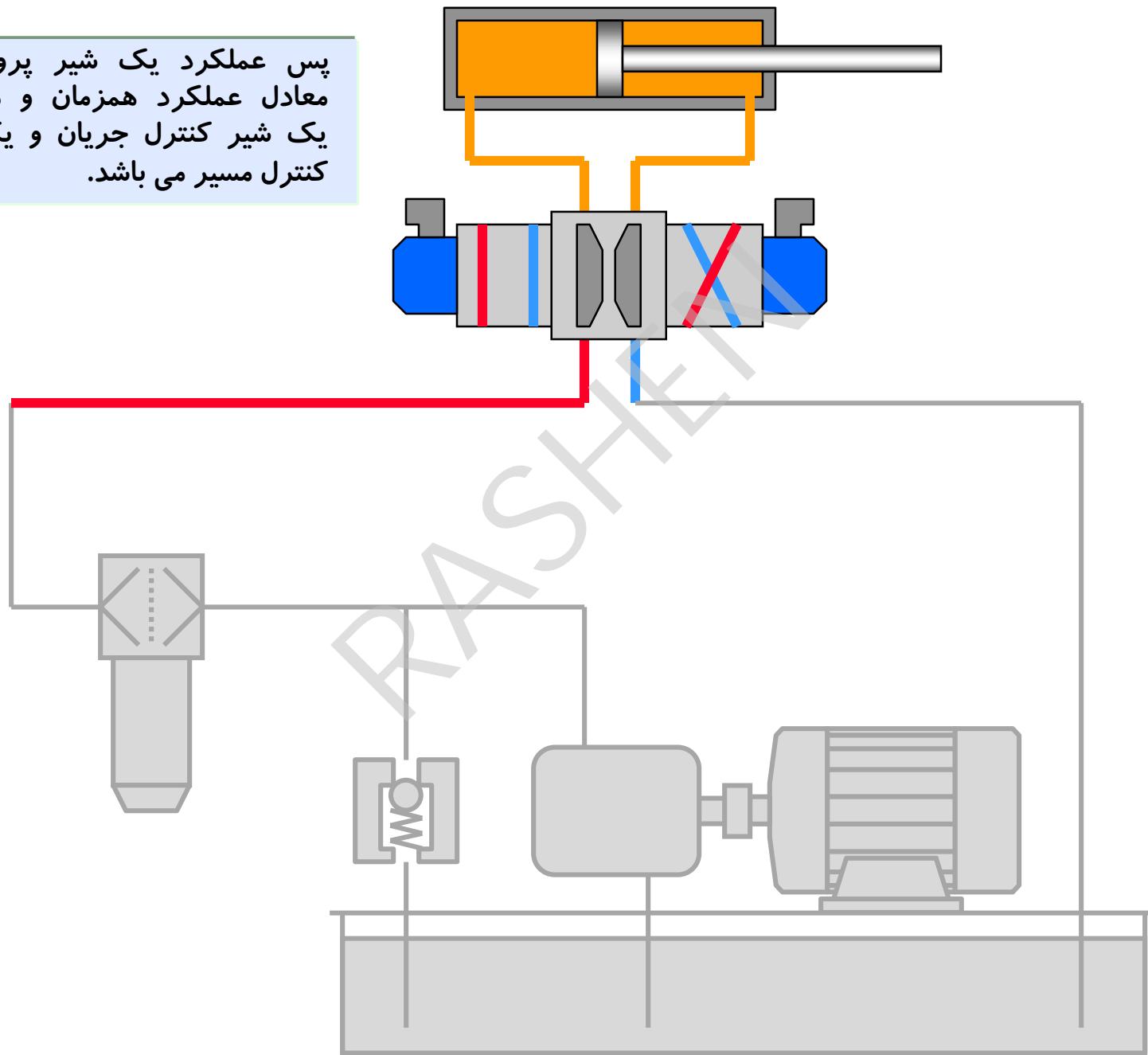
۱) عملکرد یک شیر تناسبی (پروپرشنال) در مدارات هیدرولیک را می توان معادل عملکرد یک دیمیر در مدارات برقی دانست.



۲) اسپول (Spool) شیر در این شرایط می تواند به غیر از سه وضعیت مجزای قبلی (ابتدا، انتهای و ایست مقطعي) در موقع قطع فرمان (Cut-off) در هر موقعیت دلخواهی بايستد.

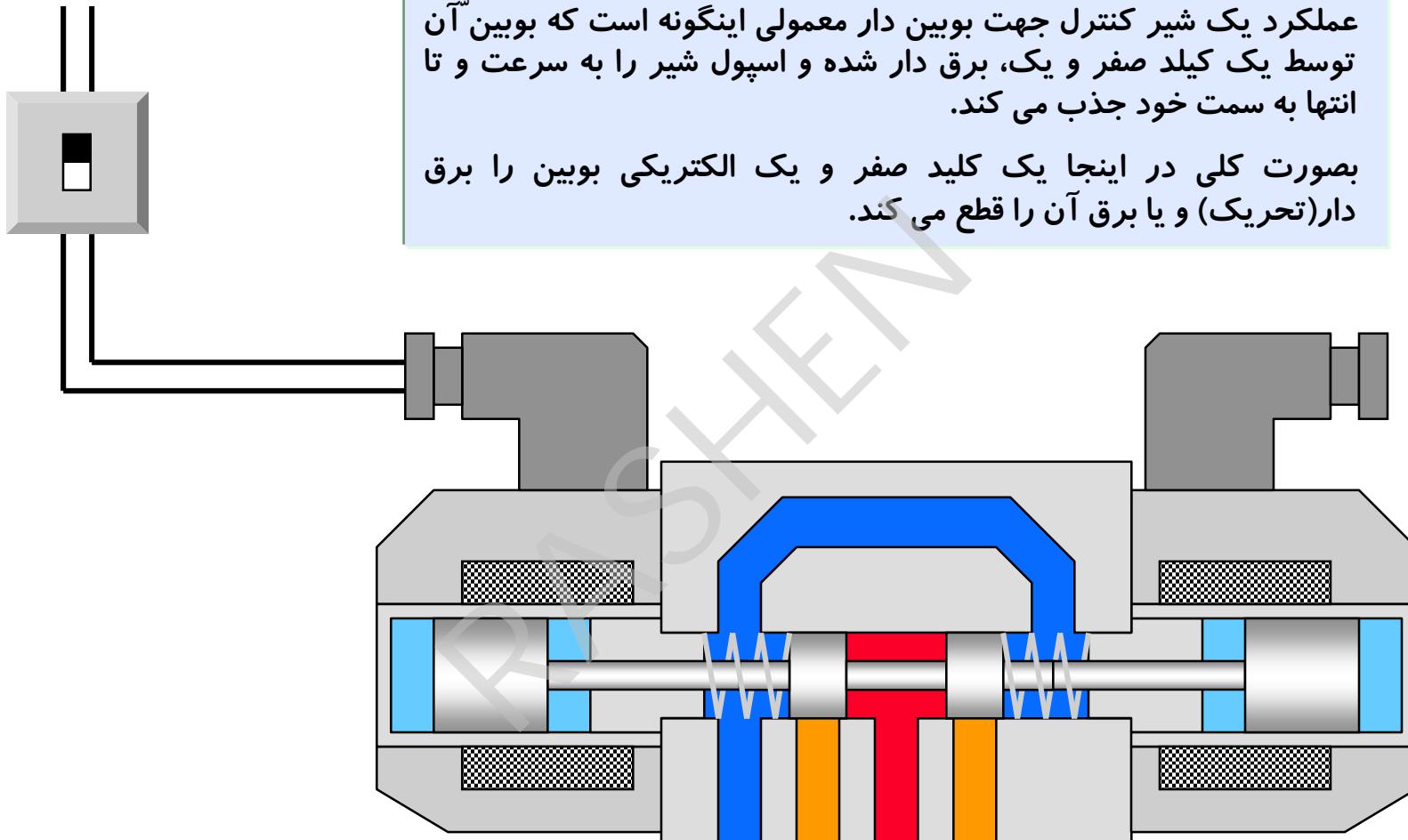
جهت حرکت اسپول نسبت به موقعیت مرکزی خود جهت حرکت پیستون سیلندر را تعیین می کند، اما مقدار حرکت اسپول سرعت پیستون را تعیین می کند.

پس عملکرد یک شیر پروپرشنال معادل عملکرد همزمان و مشترک یک شیر کنترل جریان و یک شیر کنترل مسیر می باشد.



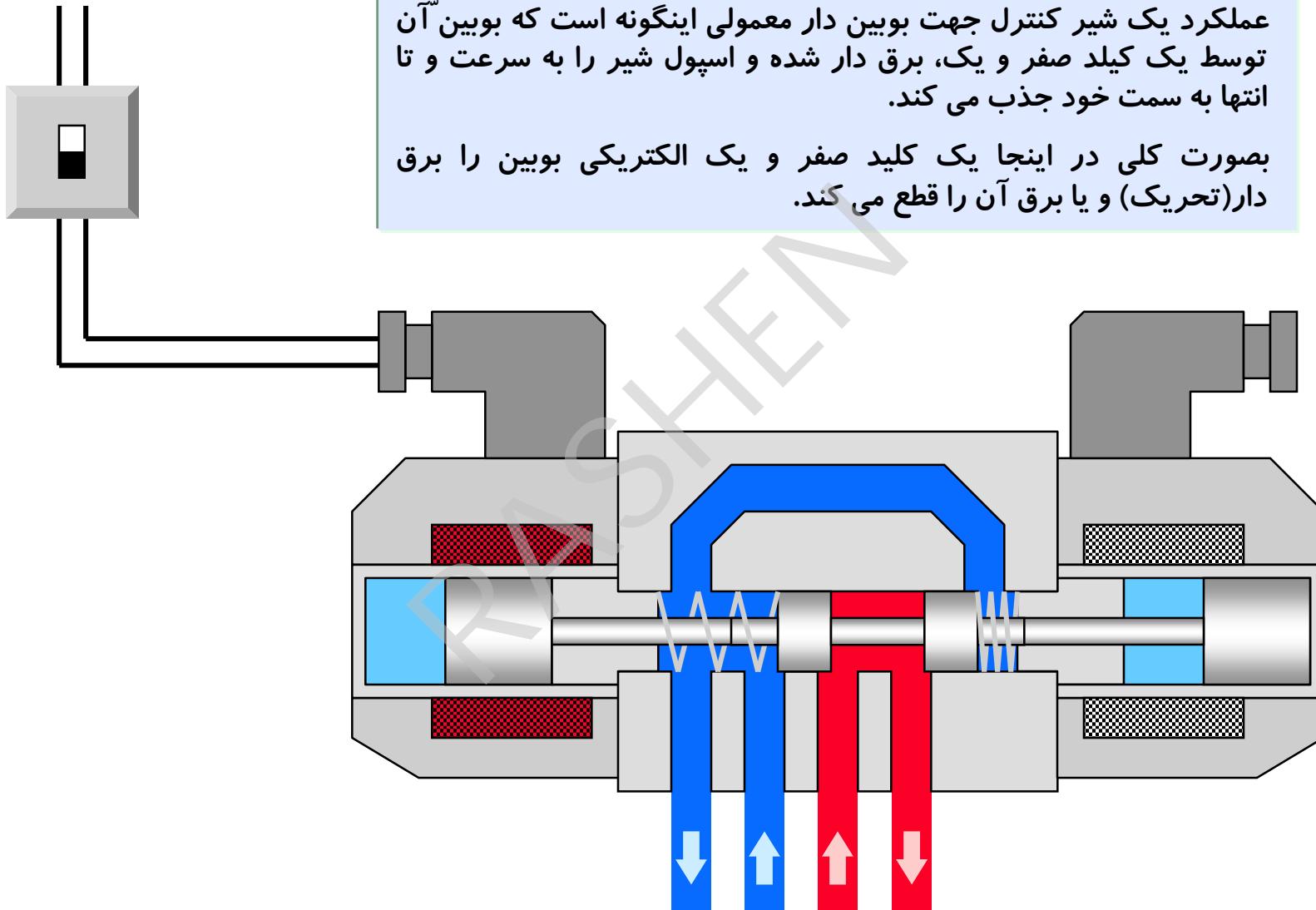
عملکرد یک شیر کنترل جهت بویین دار معمولی اینگونه است که بویین آن توسط یک کیلد صفر و یک، برق دار شده و اسپیول شیر را به سرعت و تا انتهای به سمت خود جذب می کند.

بصورت کلی در اینجا یک کلید صفر و یک الکتریکی بویین را برق دار(تحریک) و یا برق آن را قطع می کند.



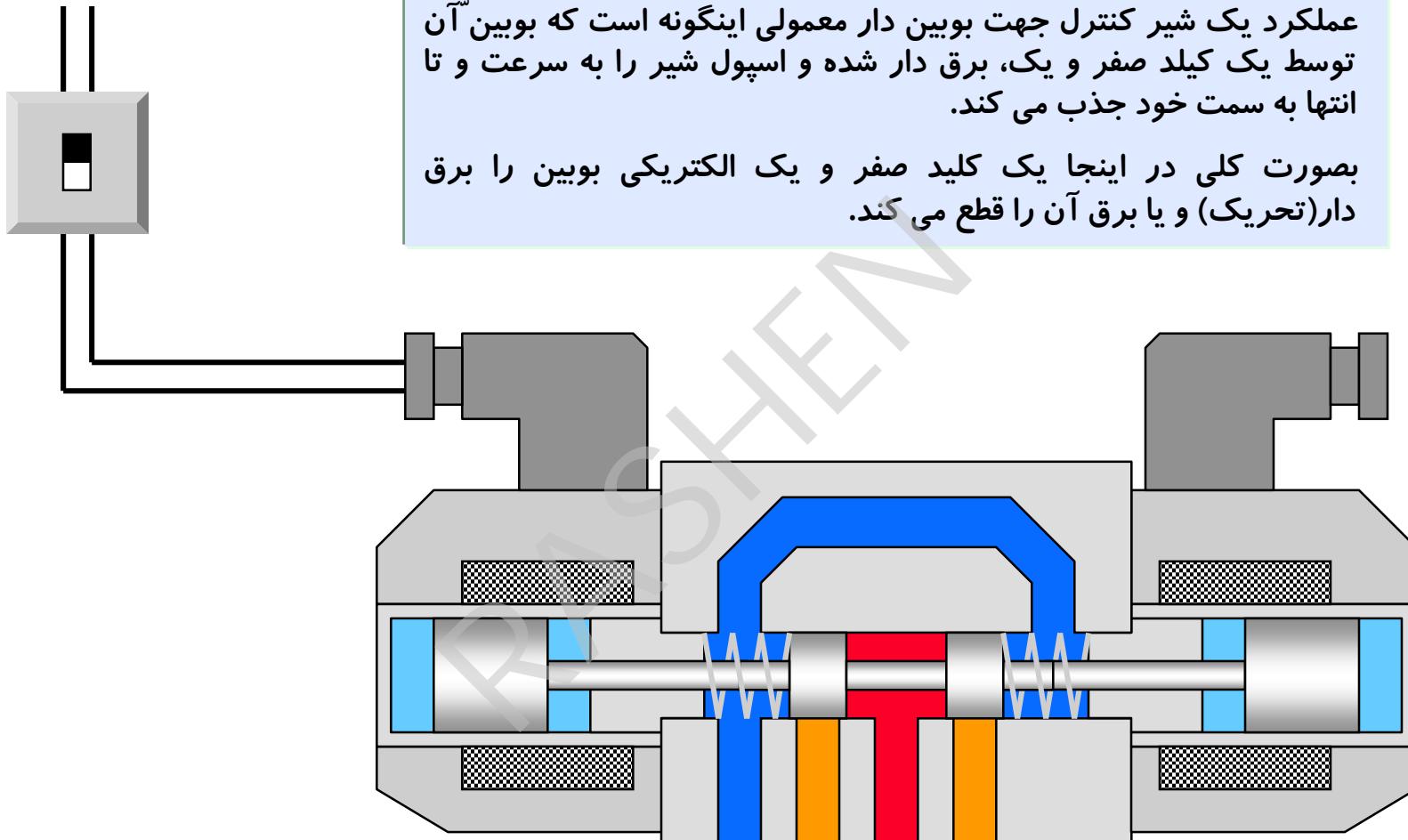
عملکرد یک شیر کنترل جهت بویین دار معمولی اینگونه است که بویین آن توسط یک کیلد صفر و یک، برق دار شده و اسپیول شیر را به سرعت و تا انتهای به سمت خود جذب می کند.

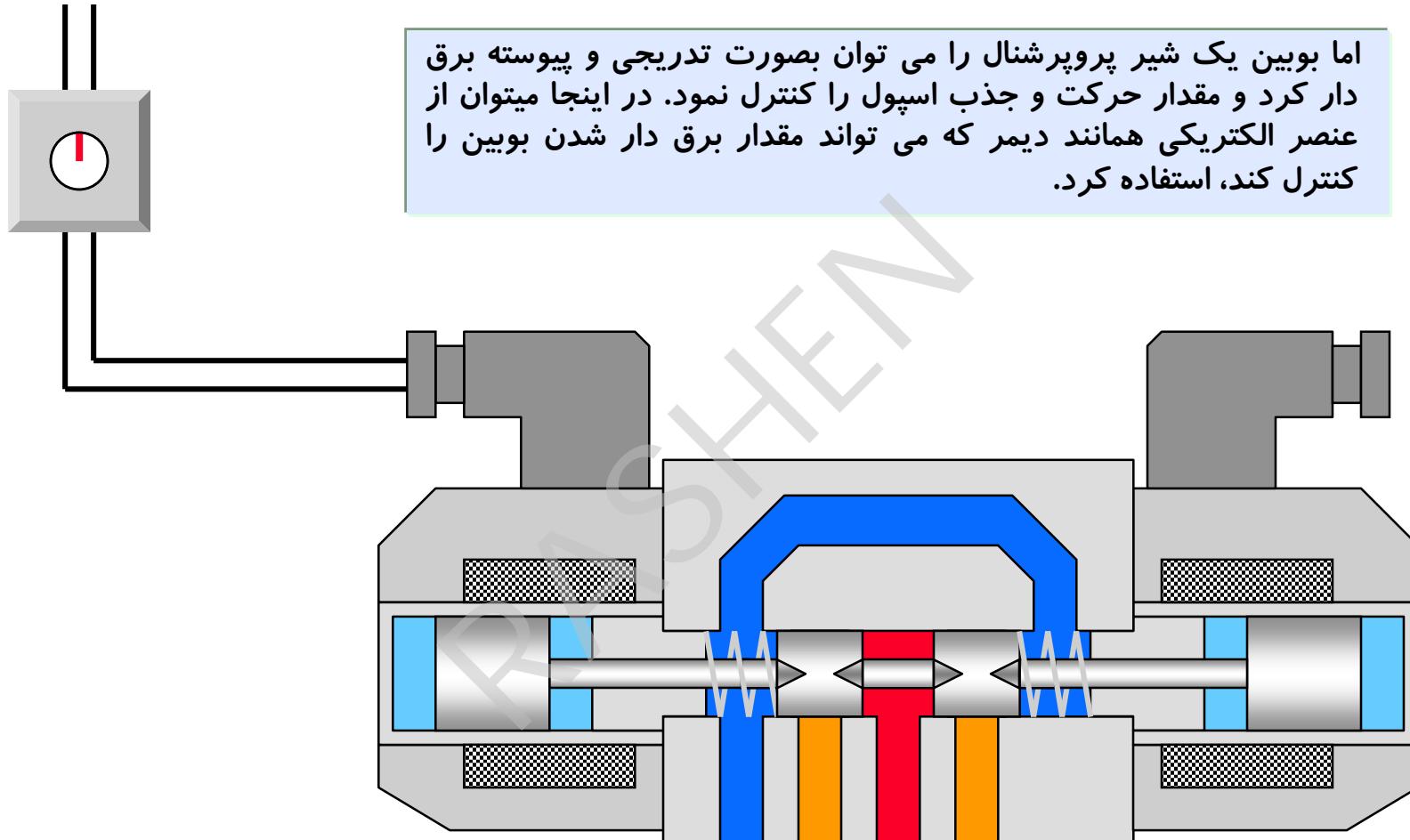
بصورت کلی در اینجا یک کلید صفر و یک الکتریکی بویین را برق دار(تحریک) و یا برق آن را قطع می کند.

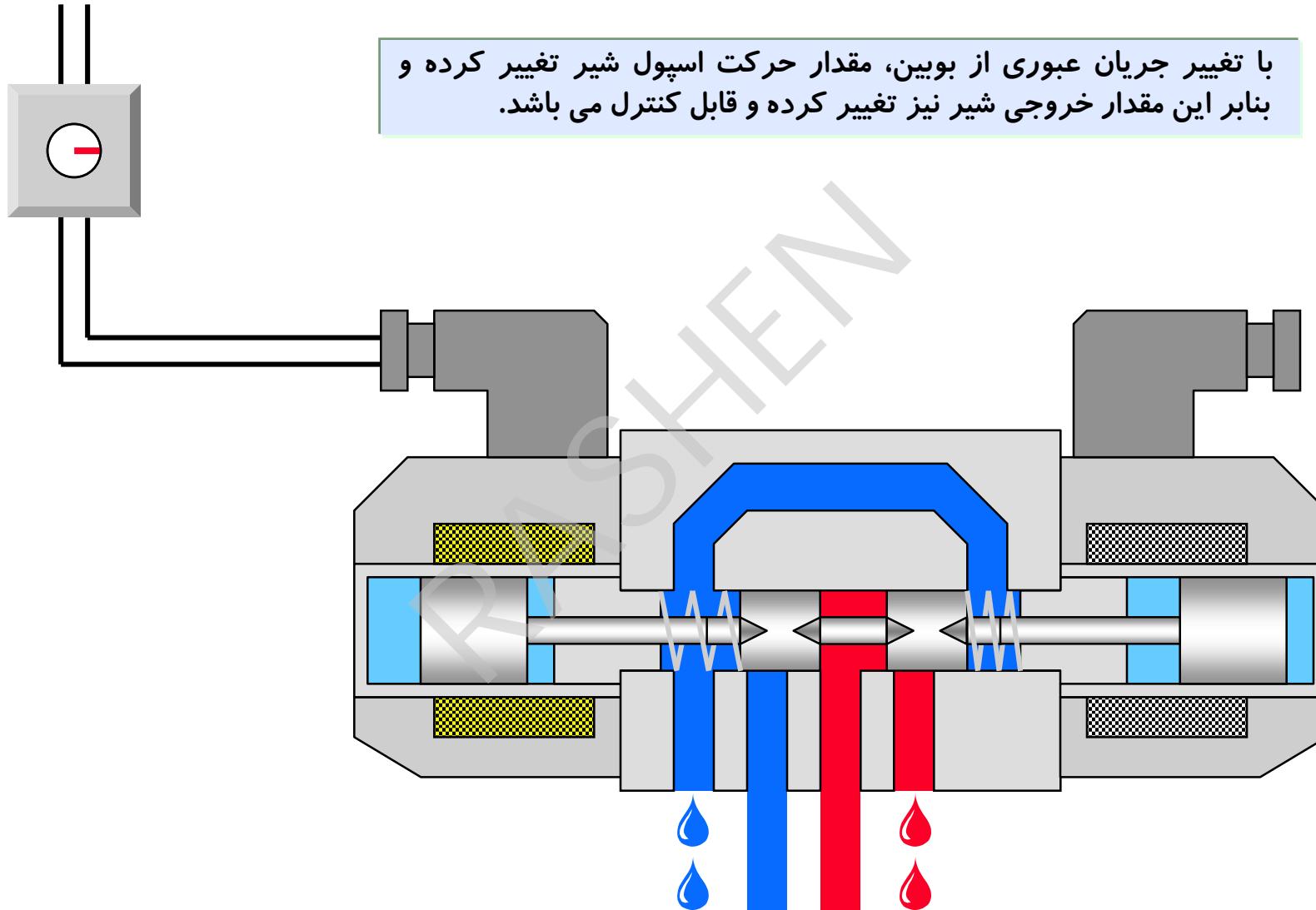


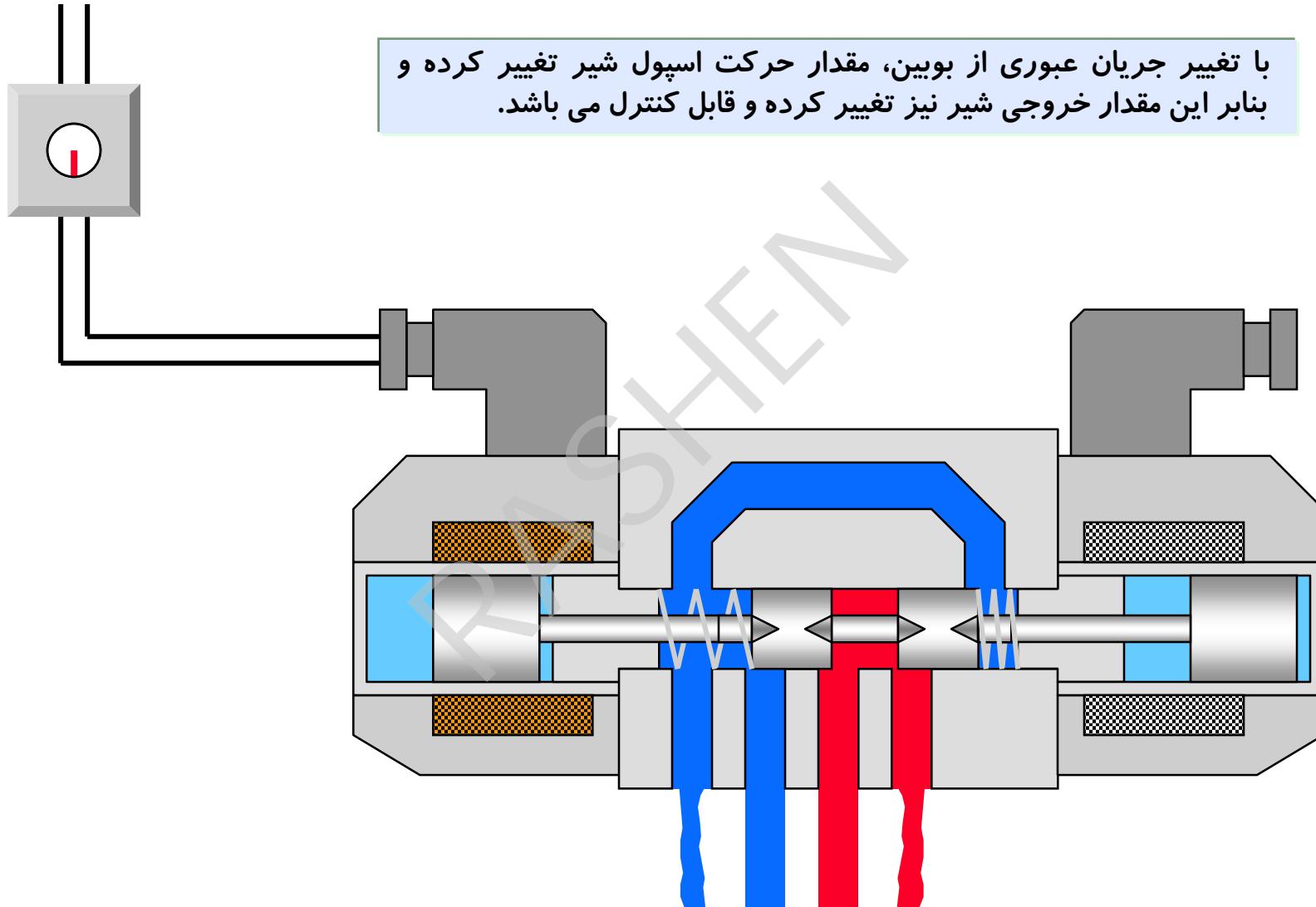
عملکرد یک شیر کنترل جهت بویین دار معمولی اینگونه است که بویین آن توسط یک کیلد صفر و یک، برق دار شده و اسپیول شیر را به سرعت و تا انتهای به سمت خود جذب می کند.

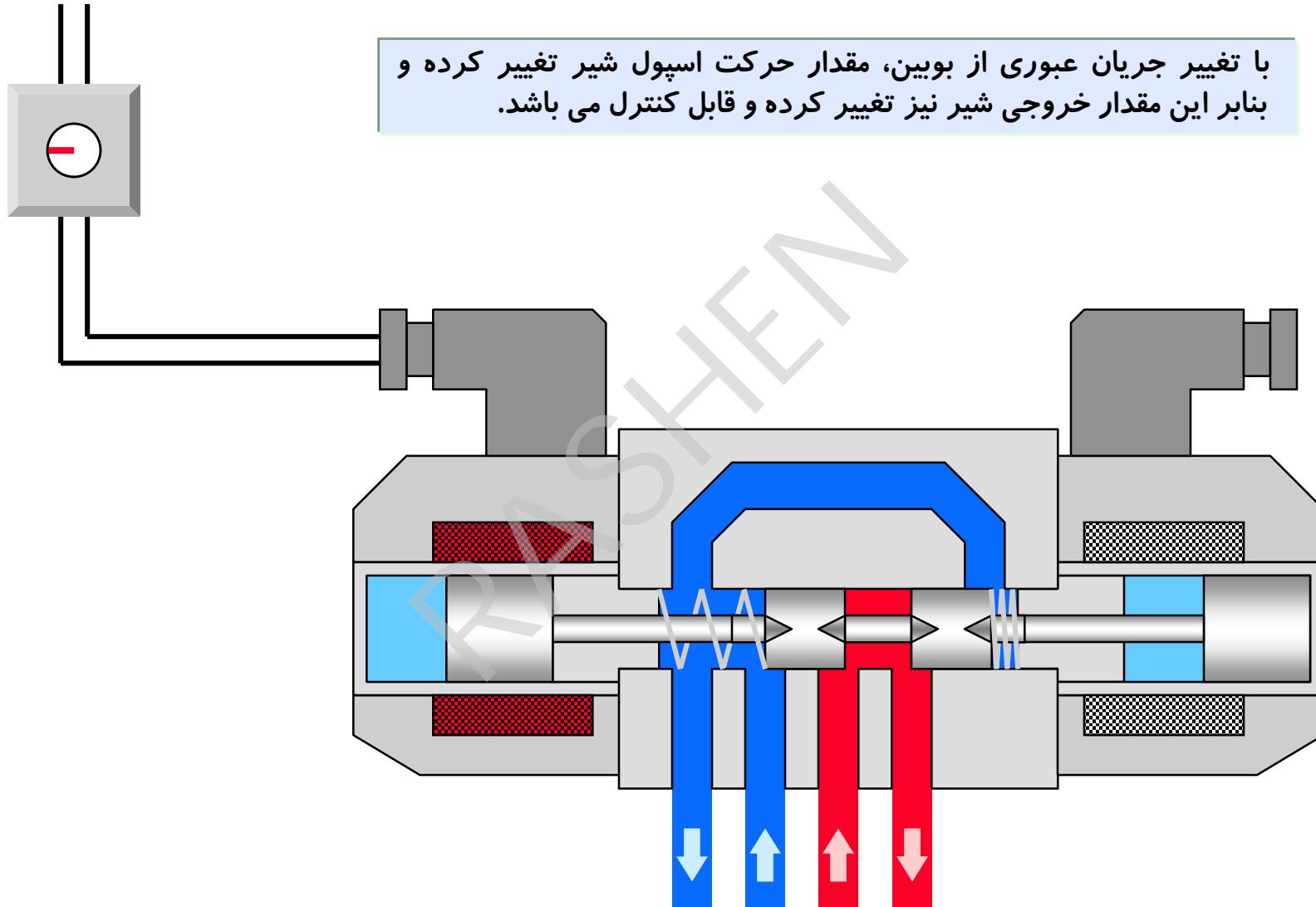
بصورت کلی در اینجا یک کلید صفر و یک الکتریکی بویین را برق دار(تحریک) و یا برق آن را قطع می کند.

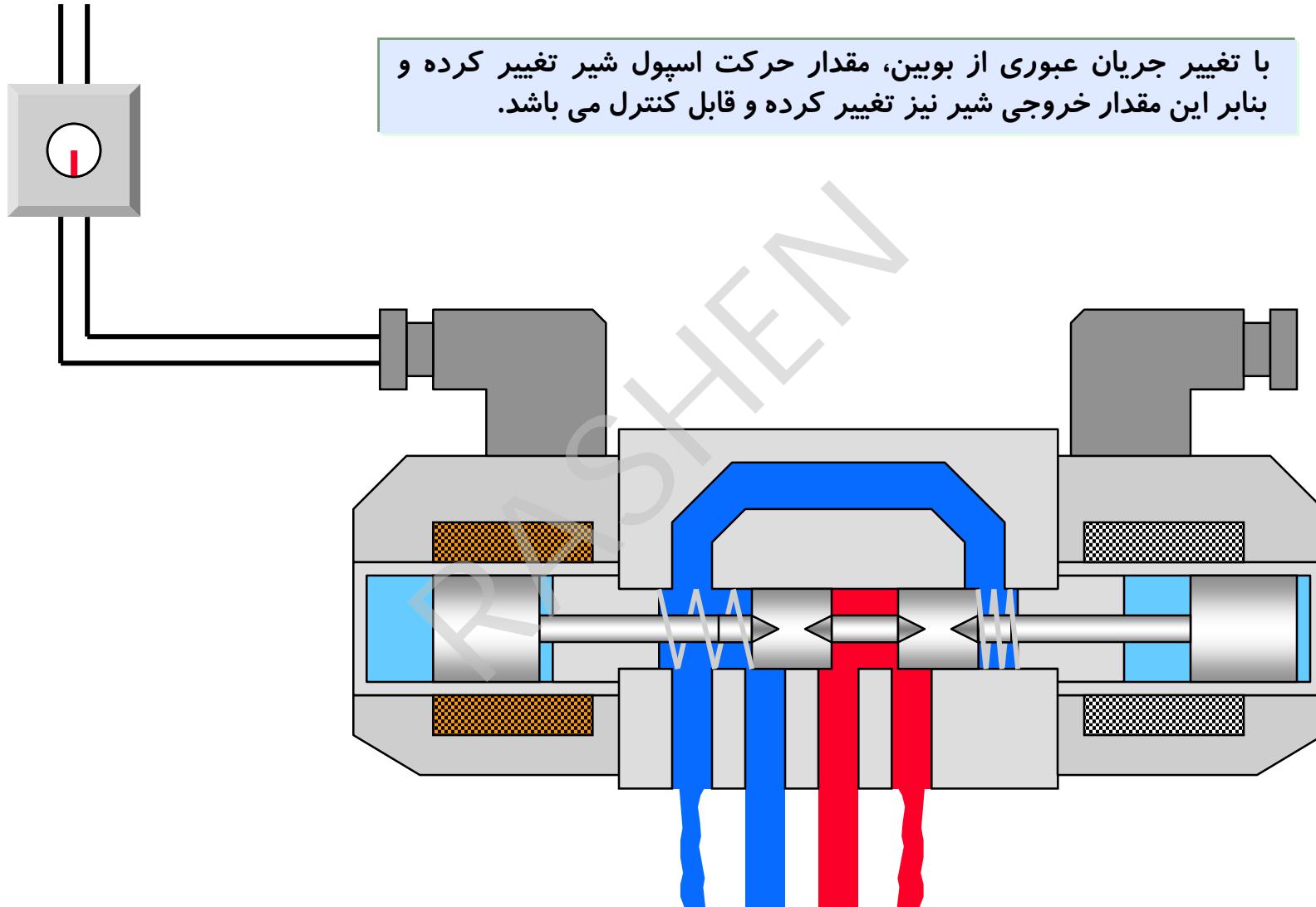


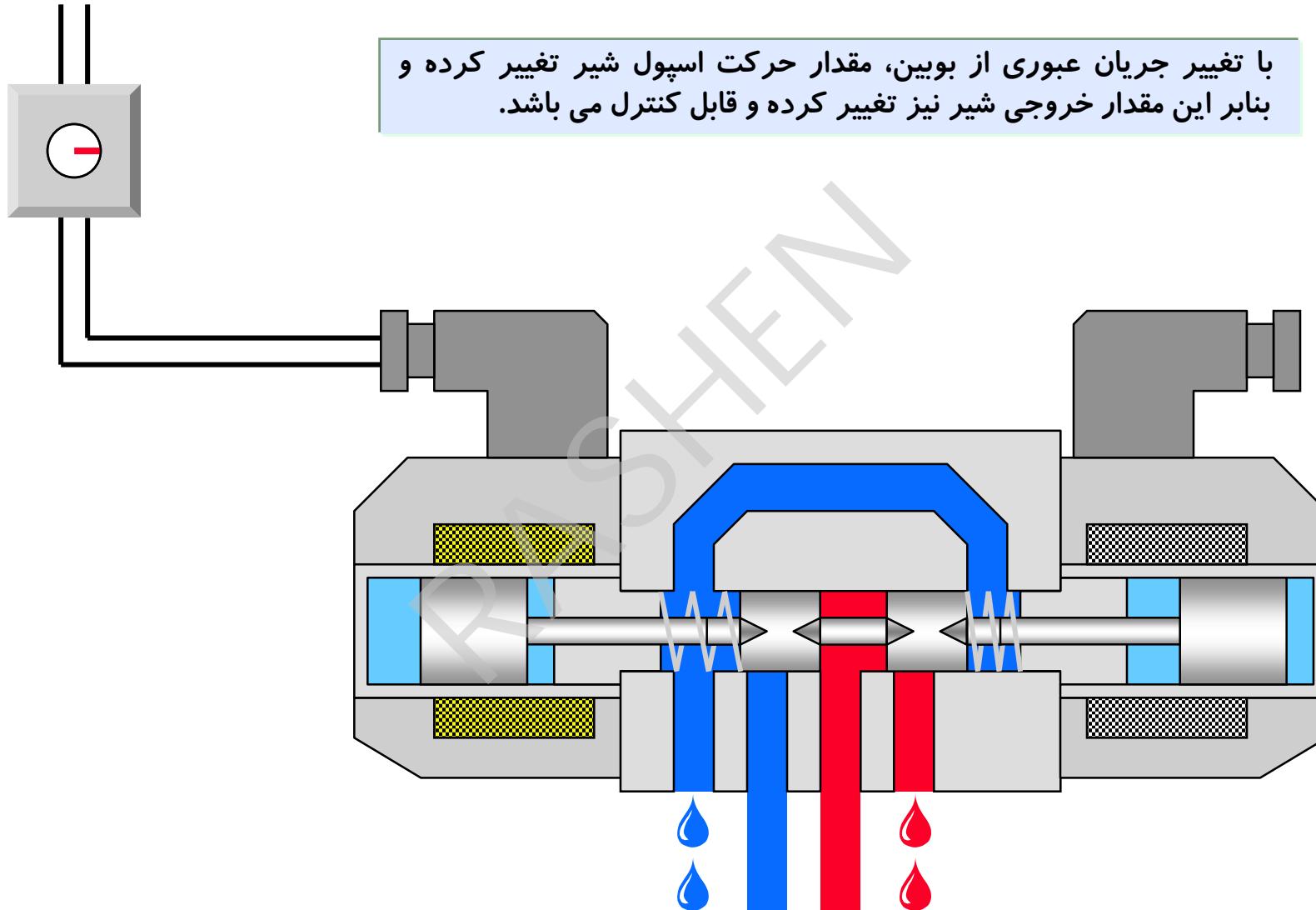


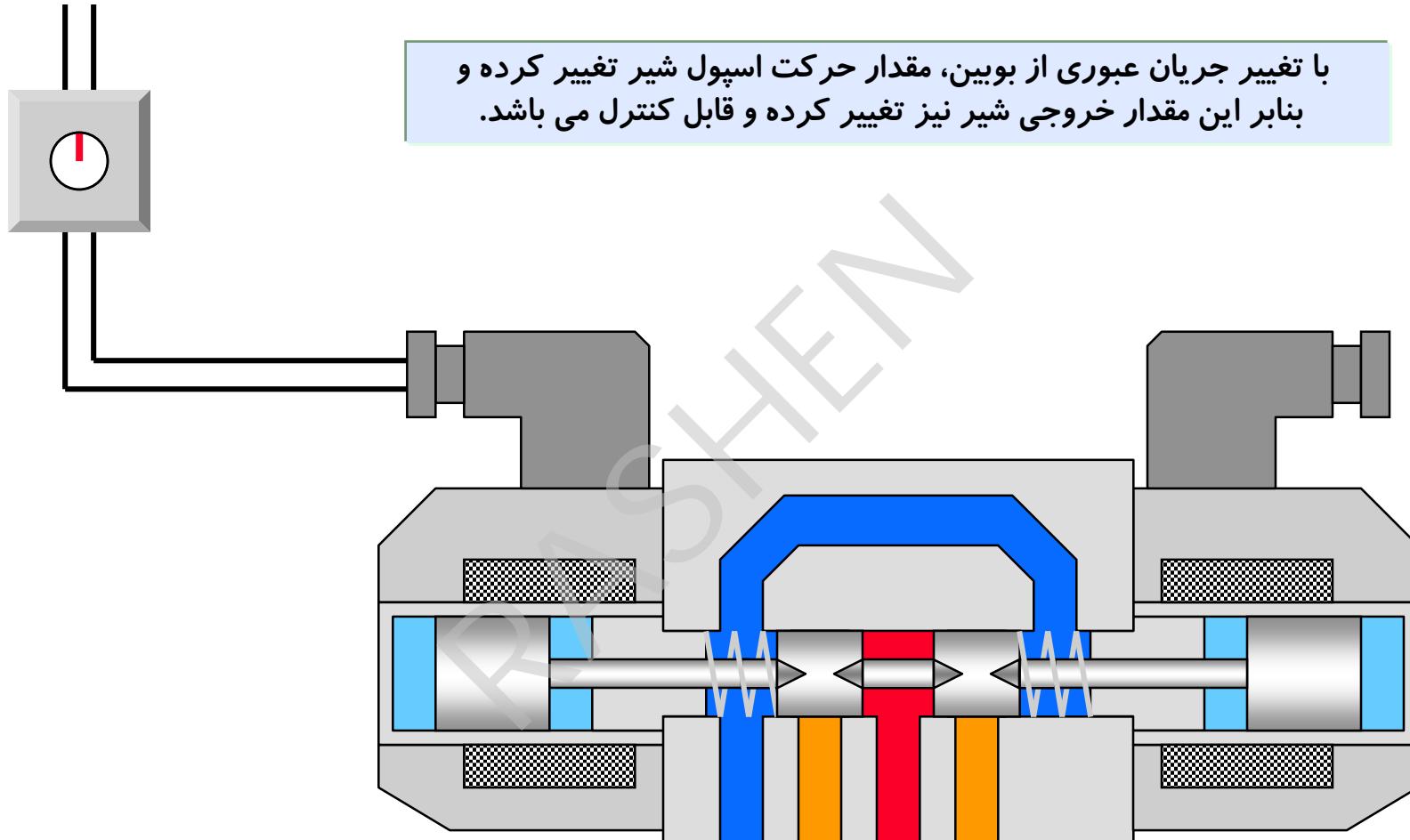










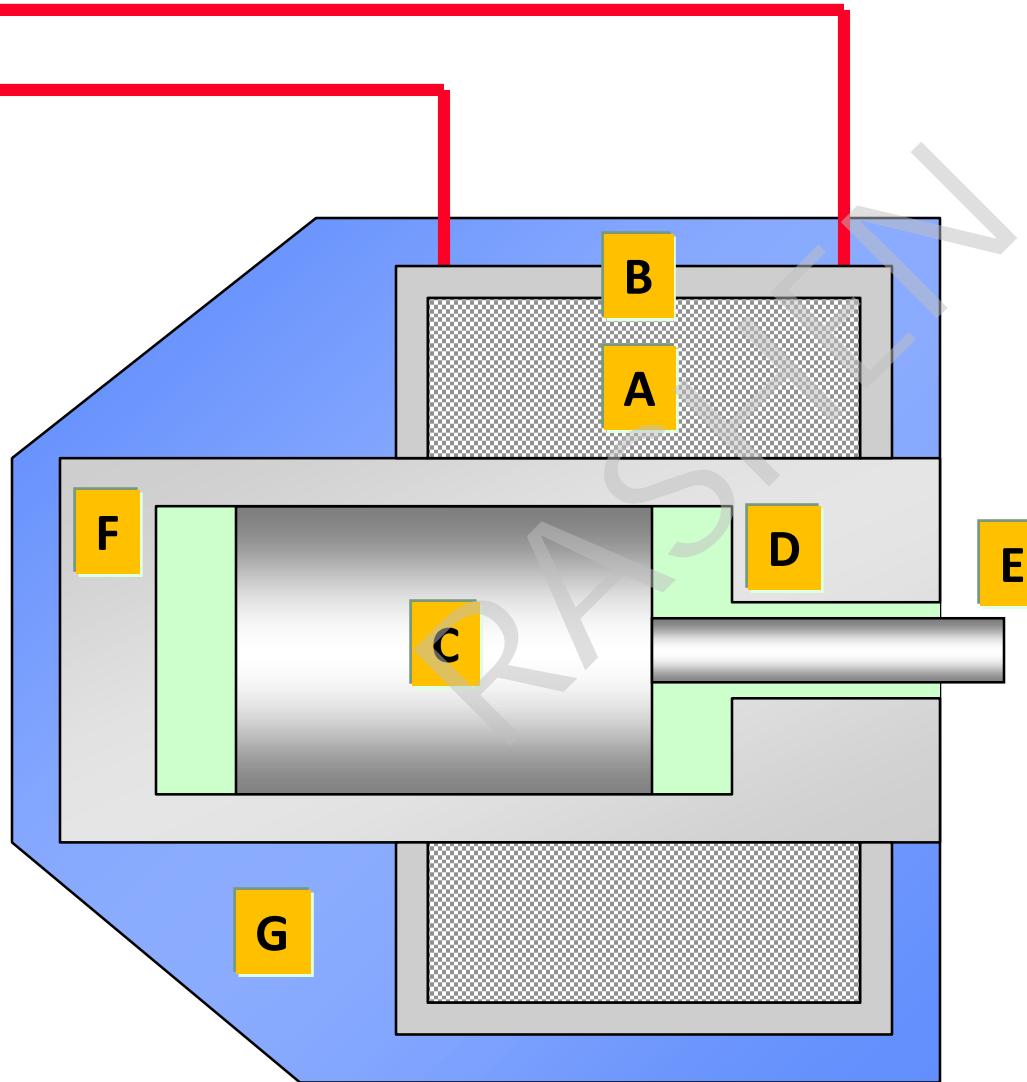




بنابر این در یک شیر پروپرشنال نیاز است که مقدار جریان الکتریکی عبوری از بویین آن، تنظم شود و در مقایسه با یک بویین شیر کنترل جهت معمولی که جریان عبوری فقط قطع و یا وصل می شود مقدار جریان عبوری از بویین شیر پروپرشنال کنترل می شود.

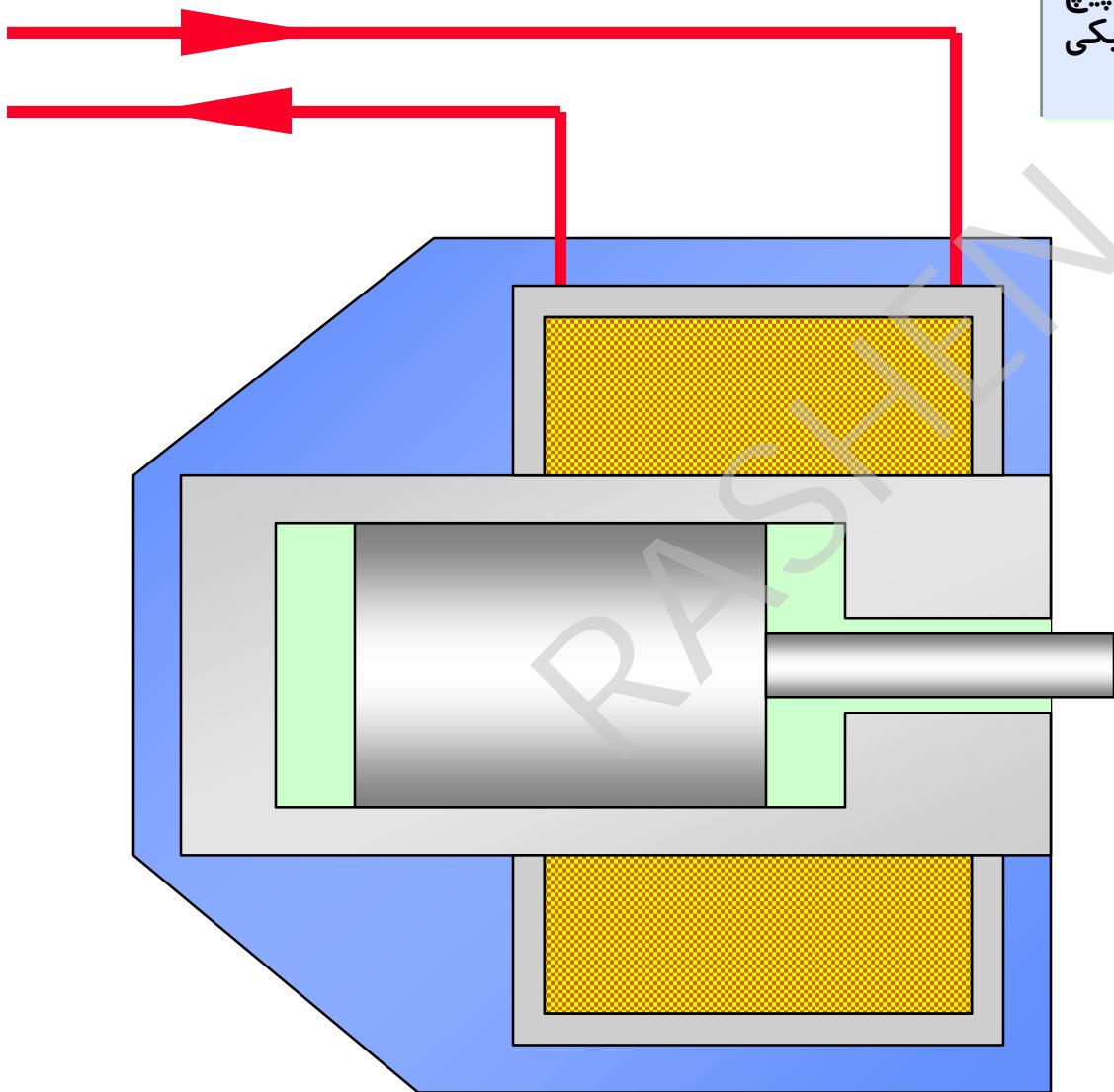
ساختمان بویین یک شیر پروپرشنال شبیه به بویین یک شیر کنترل جهت معمولی (صفر و یک) می باشد.

اجزا بویین عبارتند از:

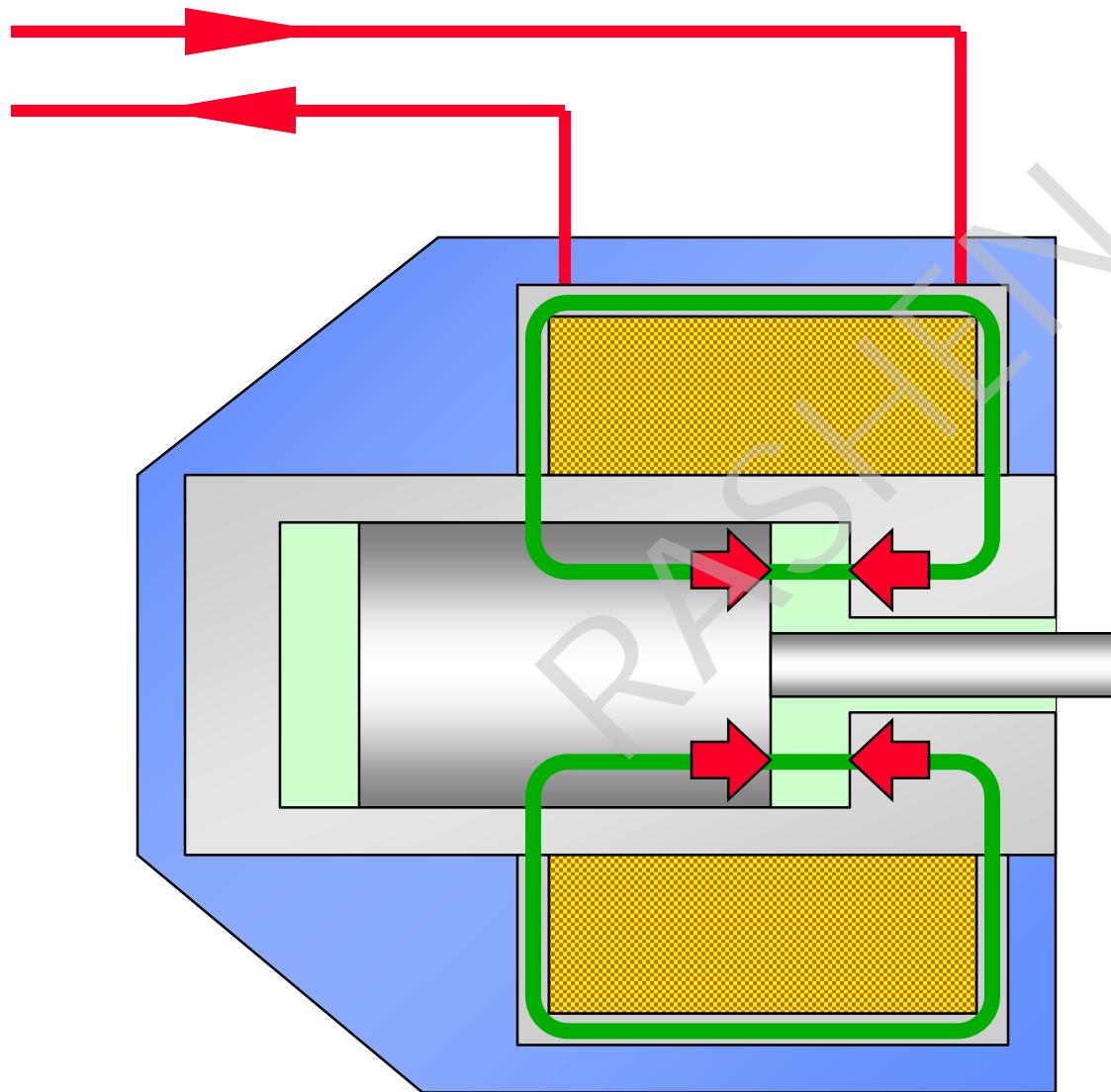


- سیم پیچ (A)
- قاب (فریم) (B)
- آرمیچر (القاگیر) (C)
- قطبک (D)
- پین (E)

آرمیچر در داخل مجرای هسته (F) قرار داشته و کل اجزاء معمولاً بصورت کامل در یک محفظه ای پلاستیکی با مواد رزینی (G) قرار داده می شوند.

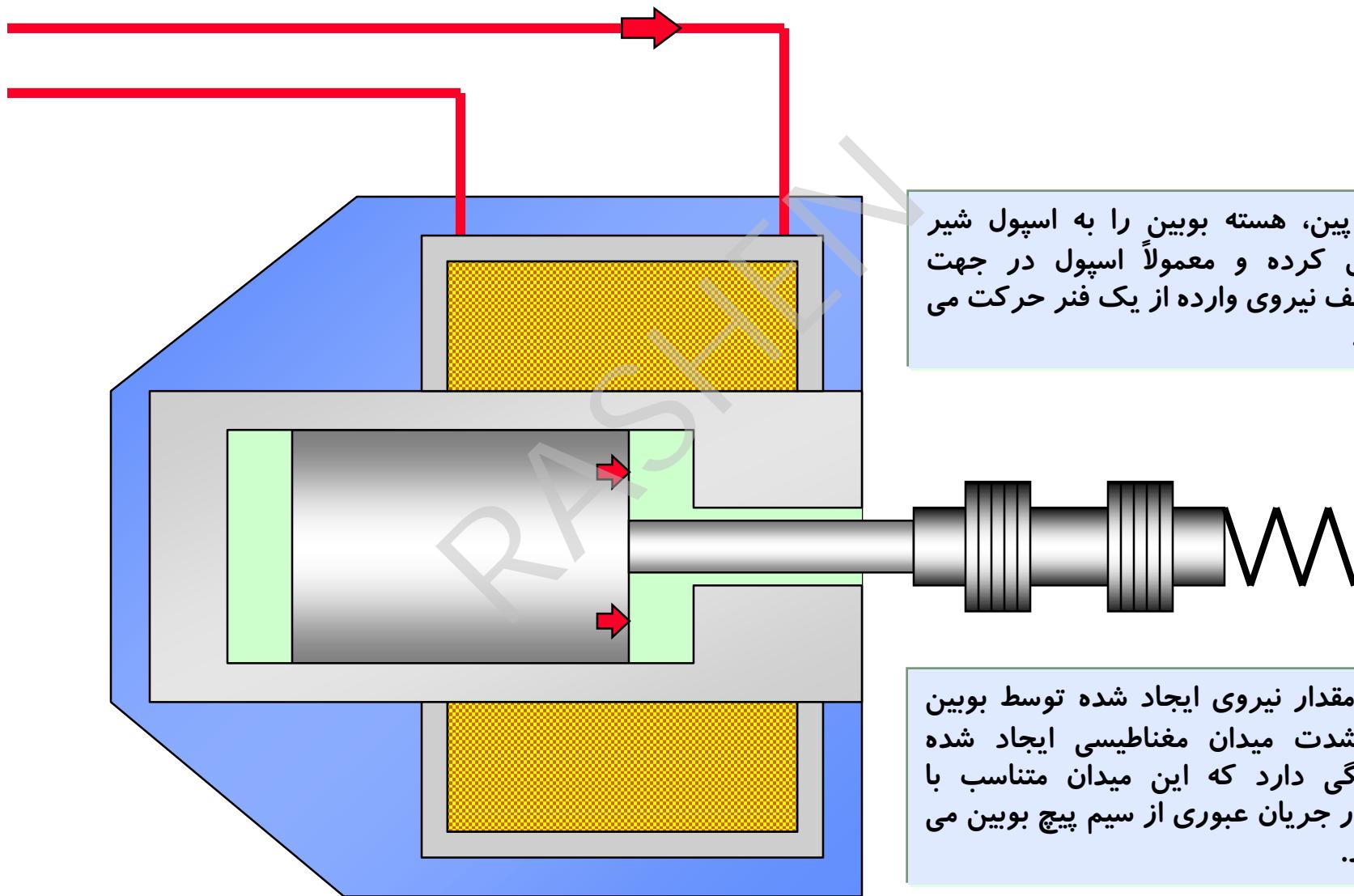


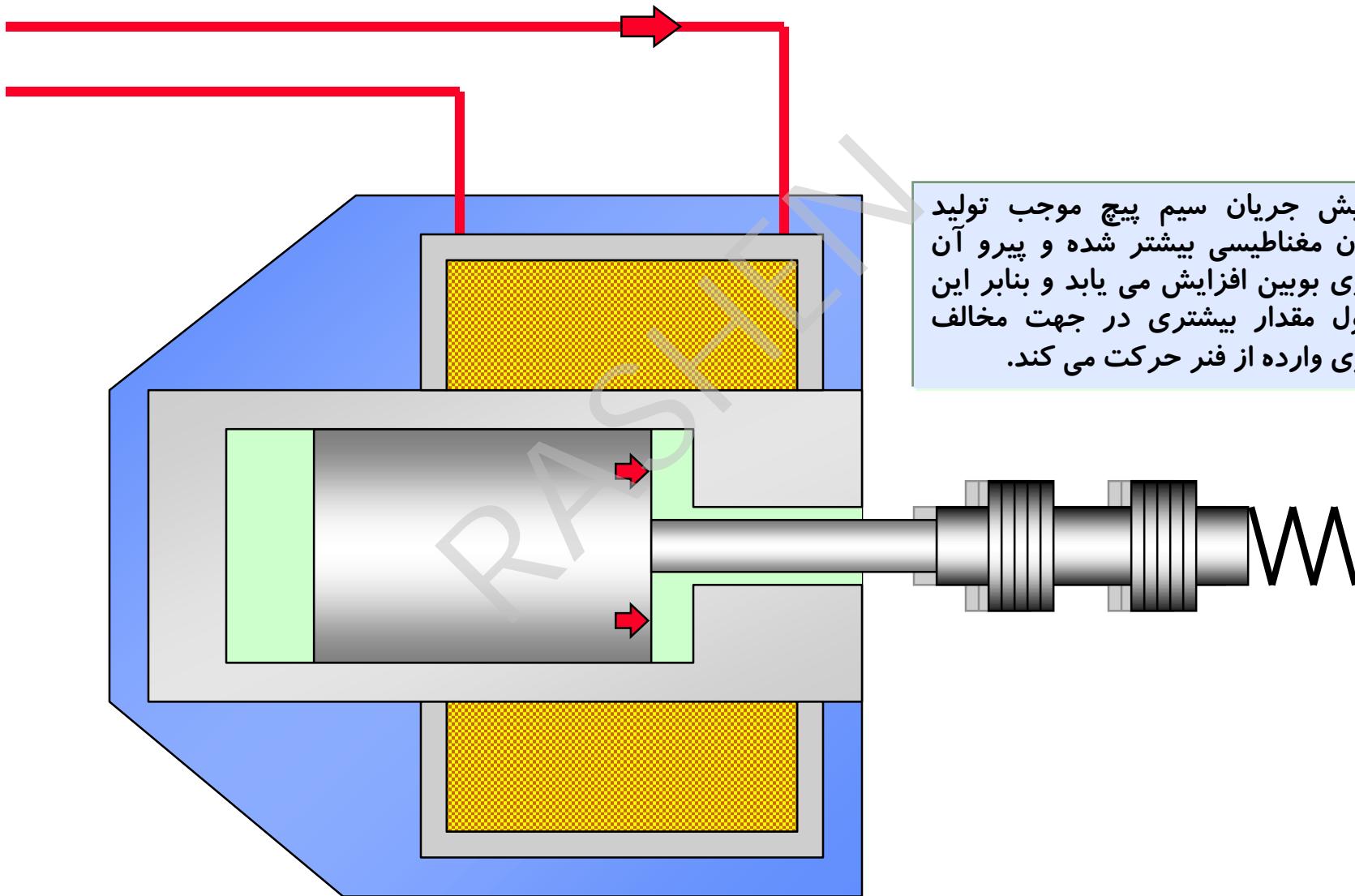
وقتی ولتاژی به دو سر اتصالات سیم پیچ
بوبین اعمال می شود، جریان الکتریکی
در سیم پیچ برقرار می شود.

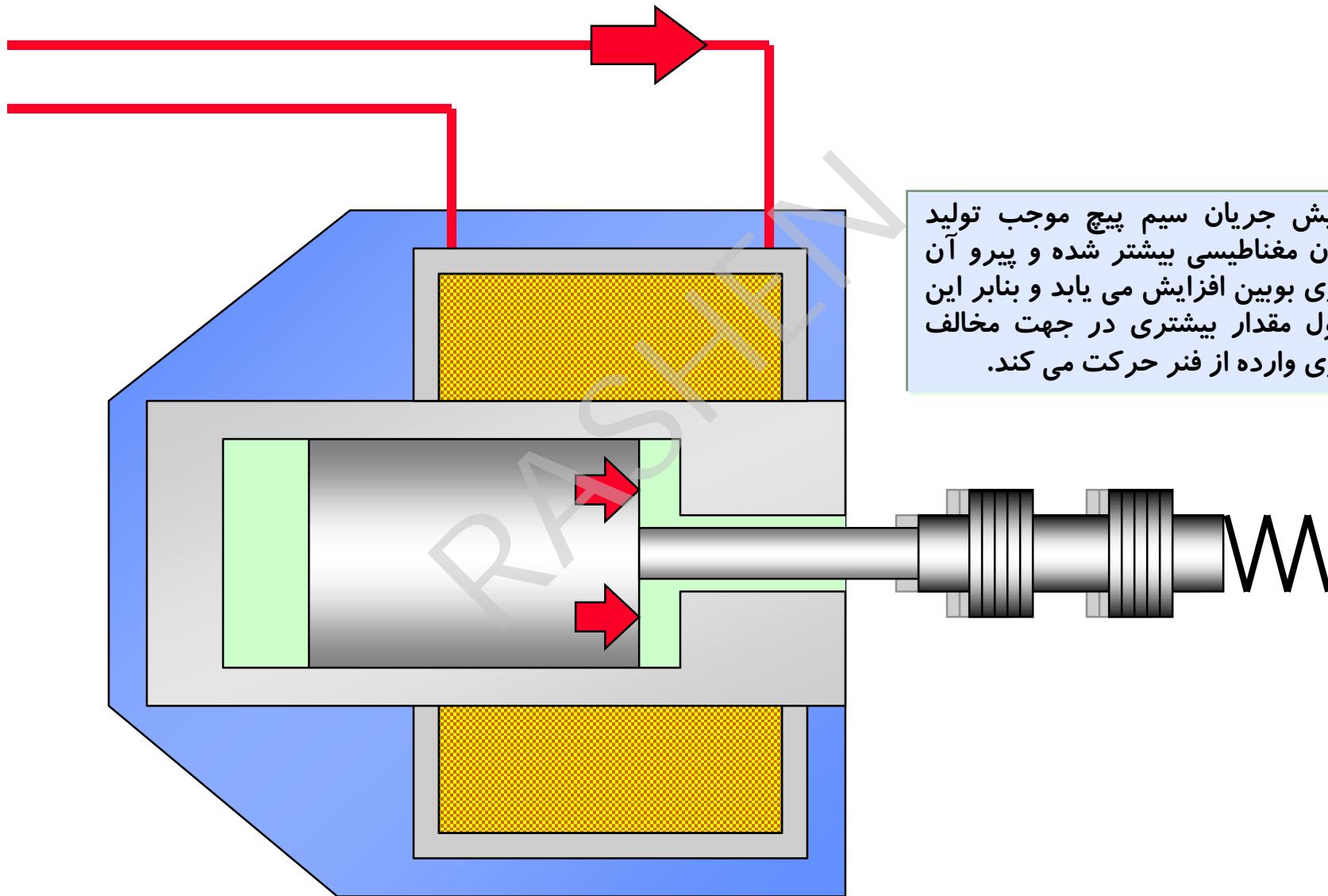


۱) در اثر عبور جریان از سیم پیچ یک میدان الکترومغناطیسی ایجاد می شود که این میدان حول قاب فلزی ، قطبک و آرمیچر بیشترین مقدار را دارد.

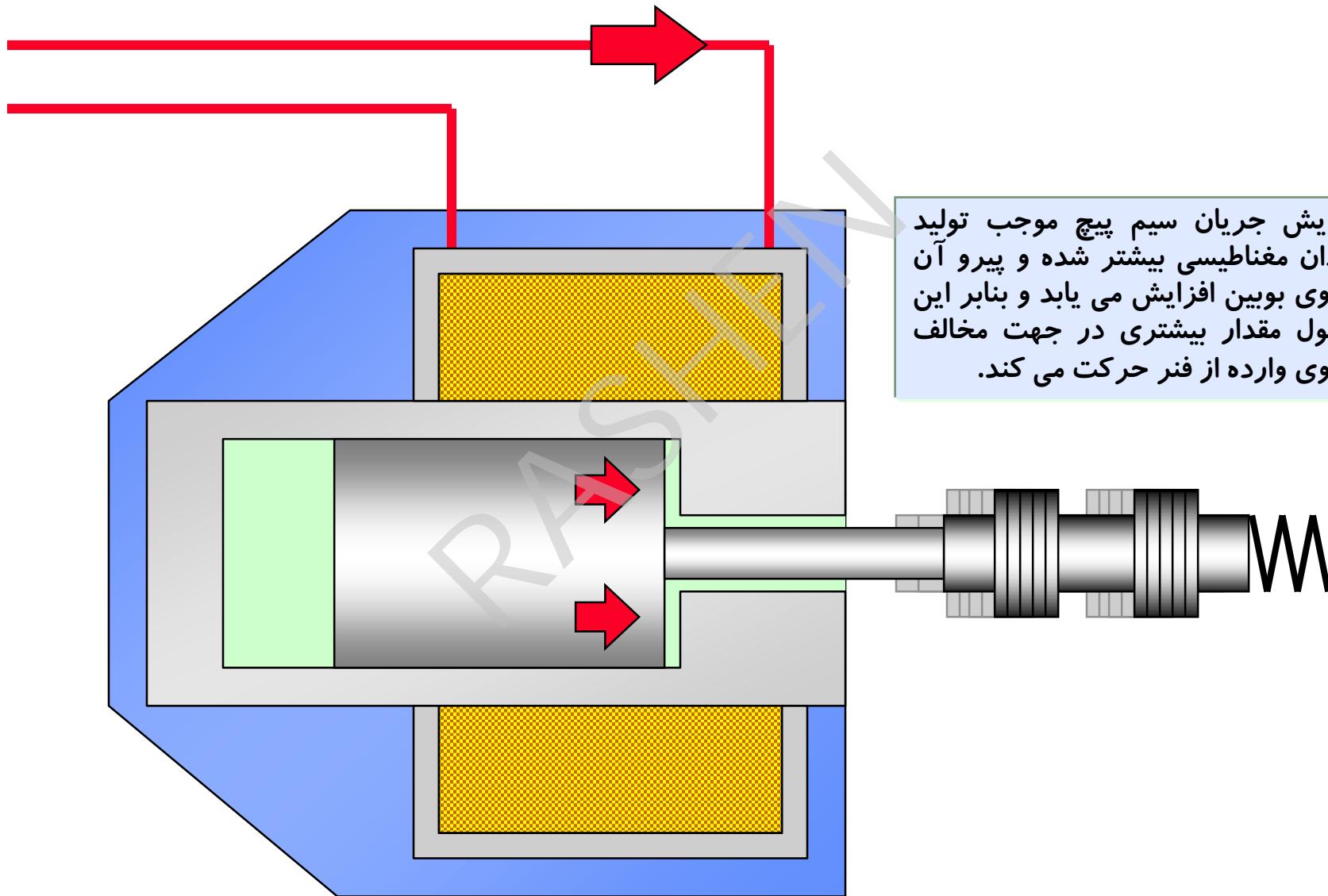
۲) یک شکاف (Gap) در حلقه میدان مغناطیسی بین قطبک و آرمیچر وجود دارد بطوریکه نیرویی از طرف این میدان اعمال می شود تا این شکاف کم و بسته شود و مدار مغناطیسی کامل گردد.



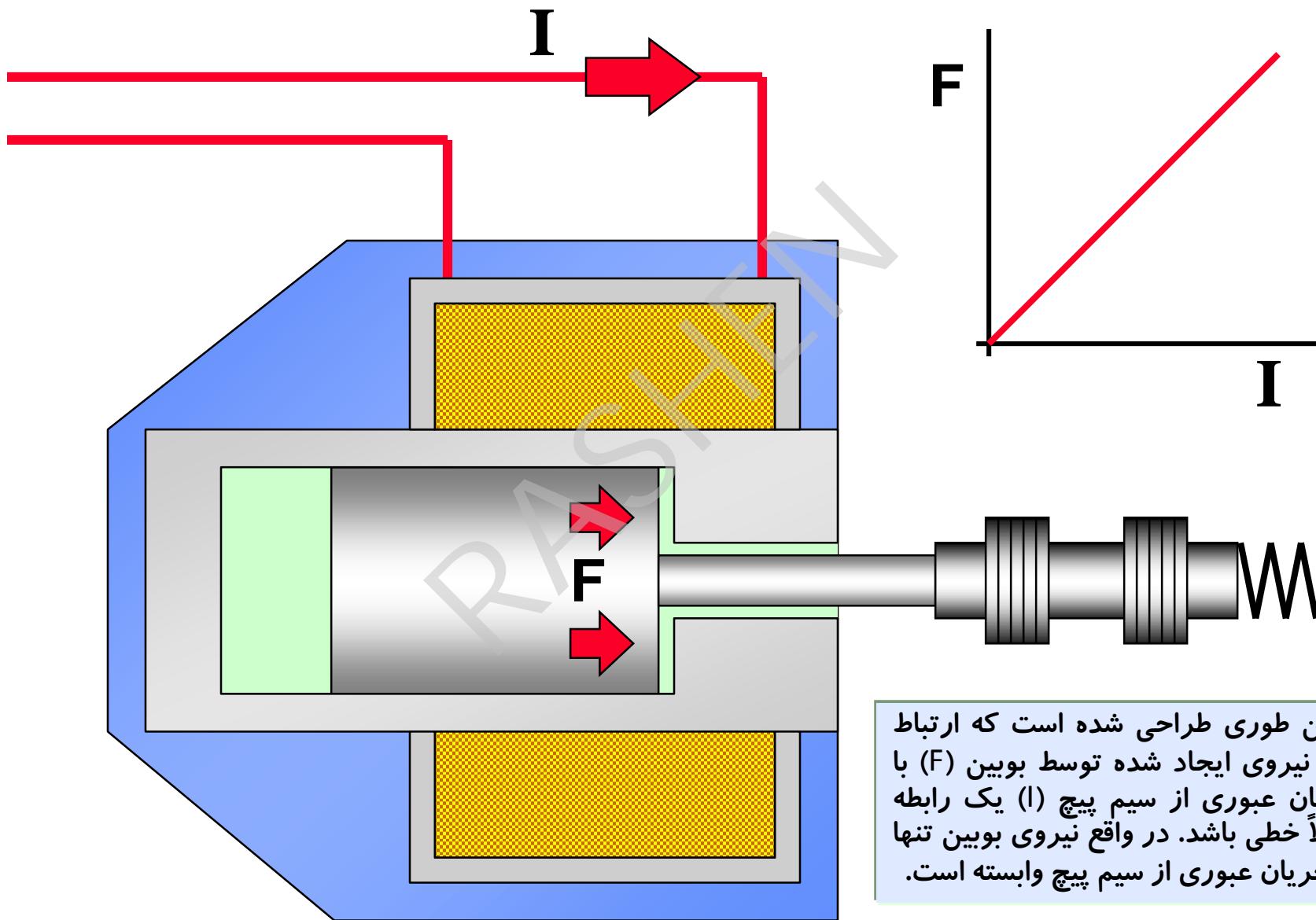




افزایش جریان سیم پیچ موجب تولید میدان مغناطیسی بیشتر شده و پیرو آن نیروی بوبین افزایش می یابد و بنابر این اسپول مقدار بیشتری در جهت مخالف نیروی واردہ از فنر حرکت می کند.

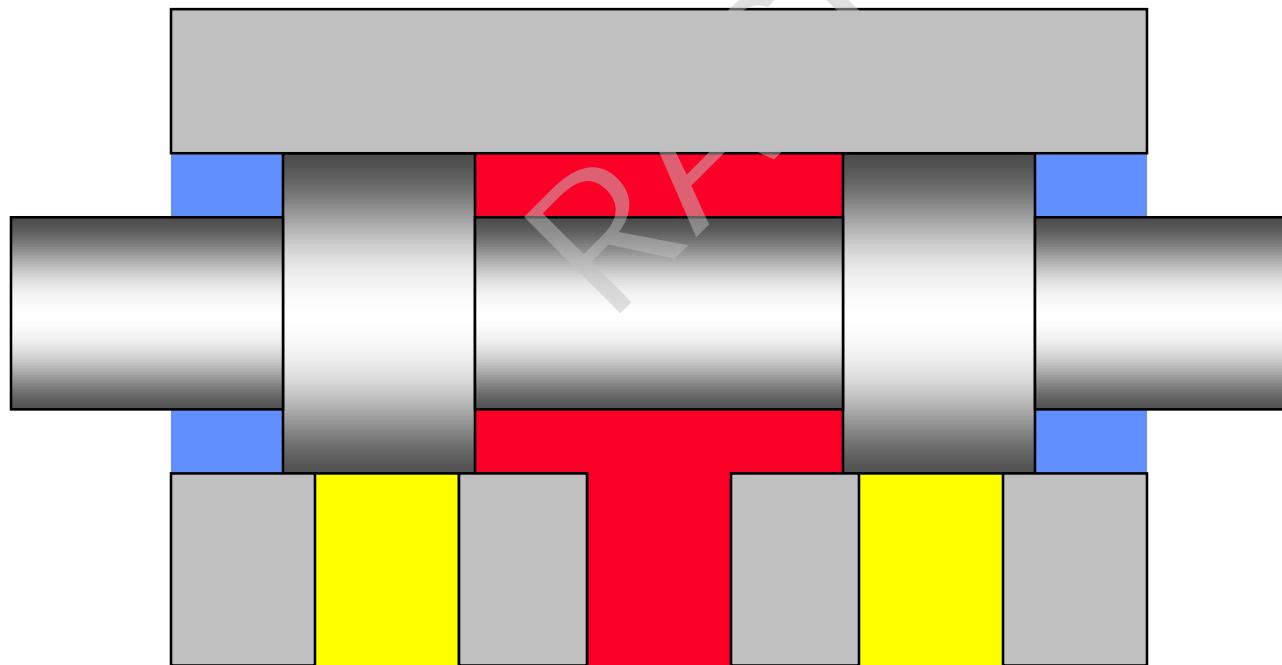


افزایش جریان سیم پیچ موجب تولید
میدان مغناطیسی بیشتر شده و پیرو آن
نیروی بوبین افزایش می یابد و بنابر این
اسپول مقدار بیشتری در جهت مخالف
نیروی واردہ از فنر حرکت می کند.



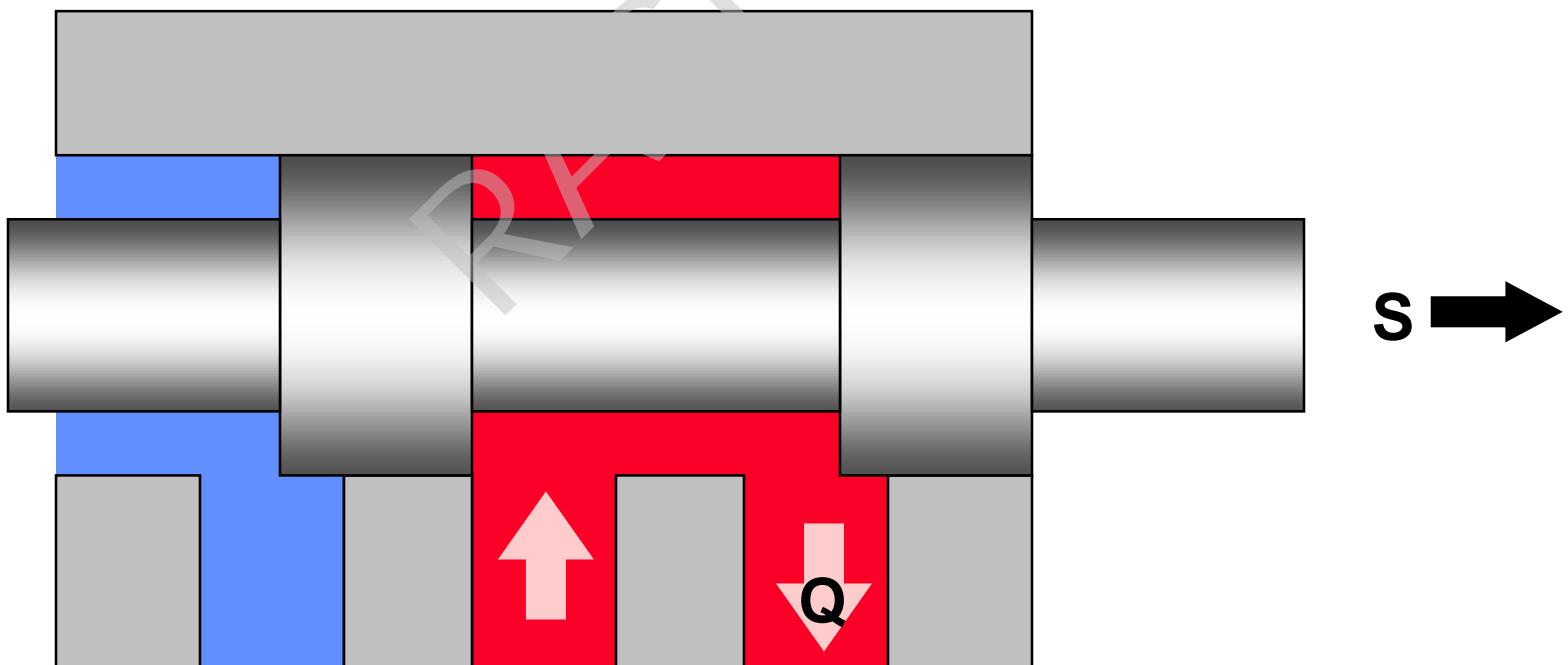
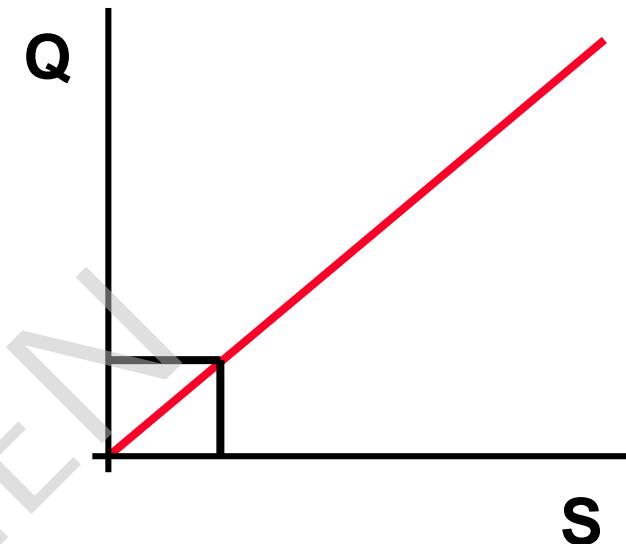
بویین طوری طراحی شده است که ارتباط بین نیروی ایجاد شده توسط بویین (F) با جریان عبوری از سیم پیچ (I) یک رابطه کاملاً خطی باشد. در واقع نیروی بویین تنها به جریان عبوری از سیم پیچ وابسته است.

یک اختلاف اساسی بین شیر کنترل جهت بولین دار معمولی و شیر پروپرشنال در نوع طراحی و ساختار اسپول شیر می باشد.



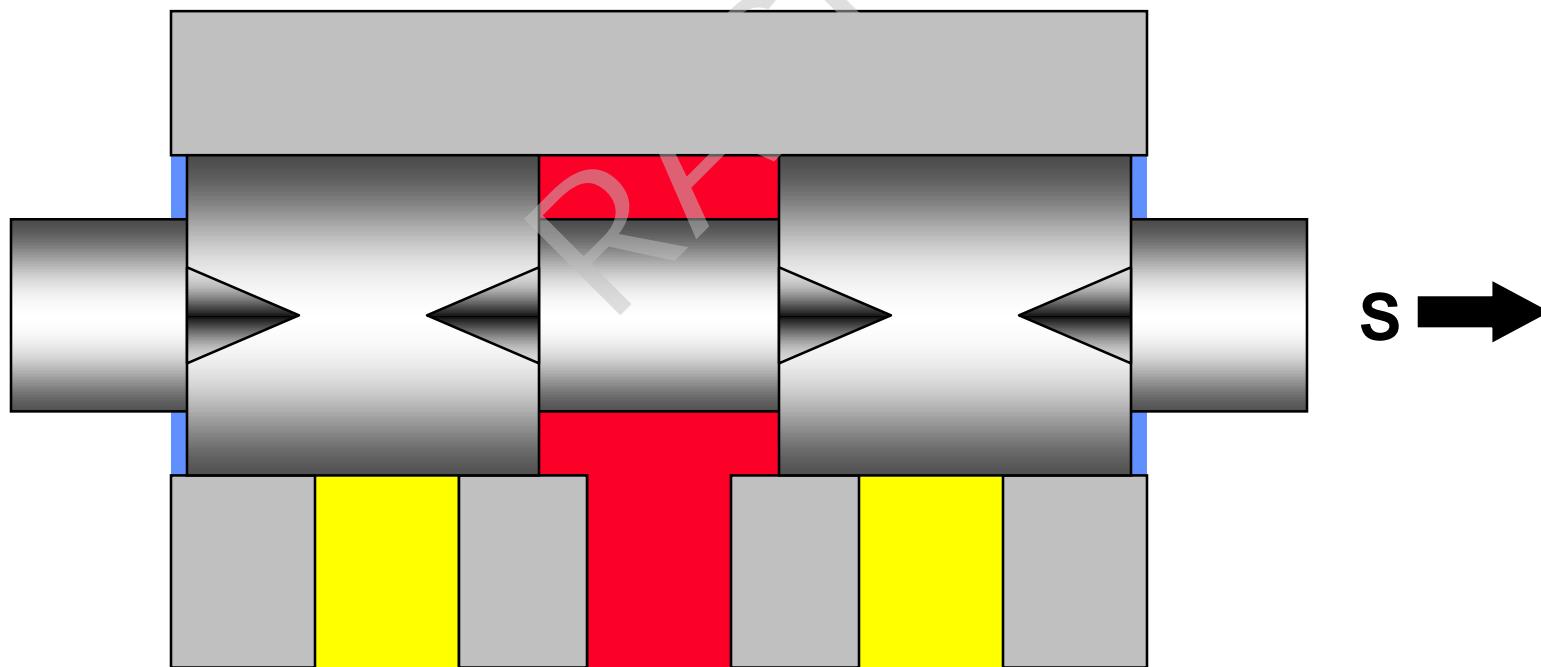
۱) اسپول شیر کنترل جهت معمولی (صفر و یک) بوبین دار طوری طراحی و ساخته می شود تا کمترین افت فشار در هنگام برق دار شدن بوبین بدست آید.

۲) و مفهوم آن این است که برای کنترل کردن مقادیر بسیار کم جریان سیال (FLOW) باید مقدار حرکت اسپول بسیار کوچک باشد که کنترل آن نیز سخت است.



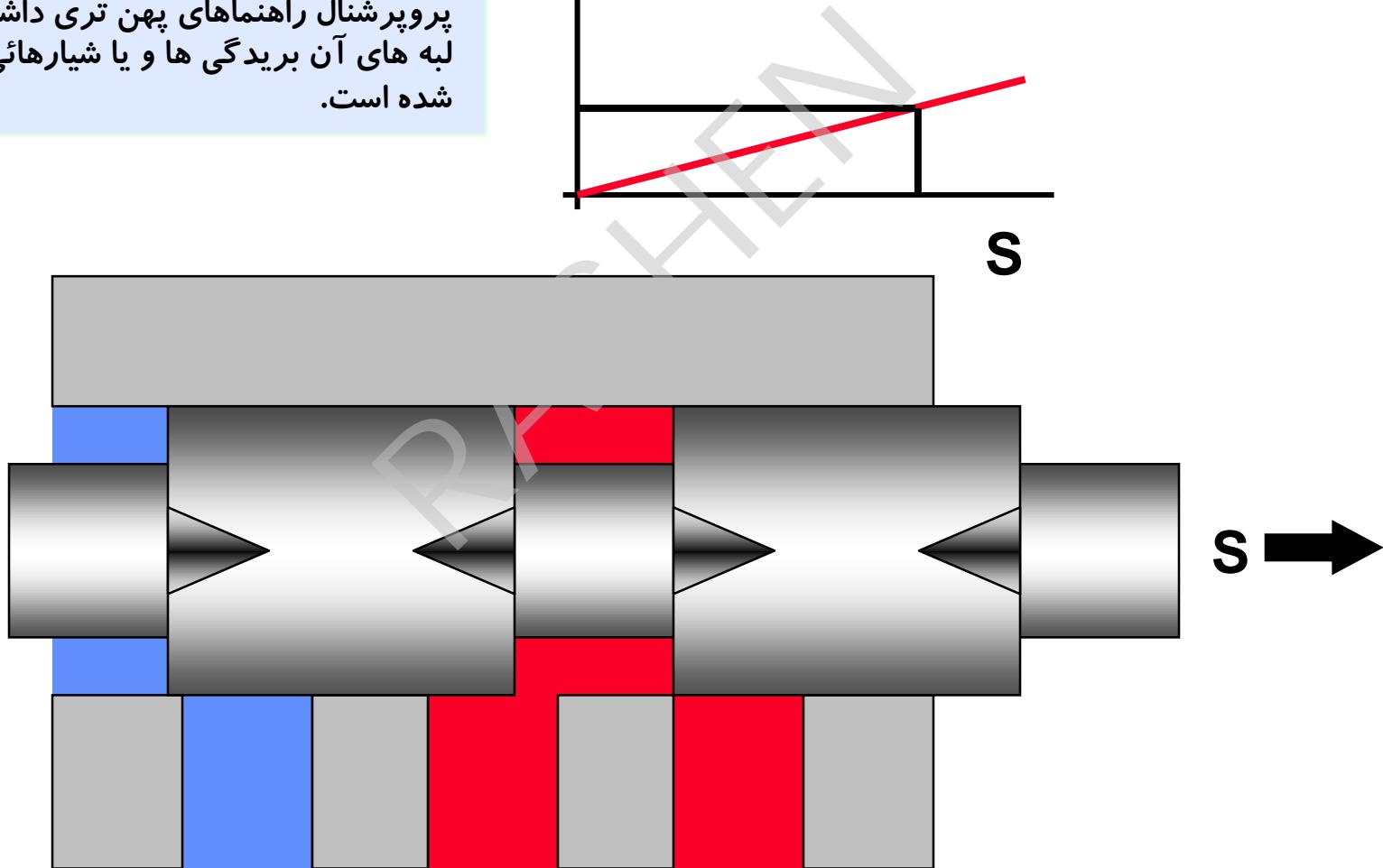
Q S

۱) بنابر این اسپول یک شیر کنترل جهت پروپرشنال راهنمایی پهن تری داشته و در لبه های آن بریدگی ها و یا شیارهایی ایجاد شده است.

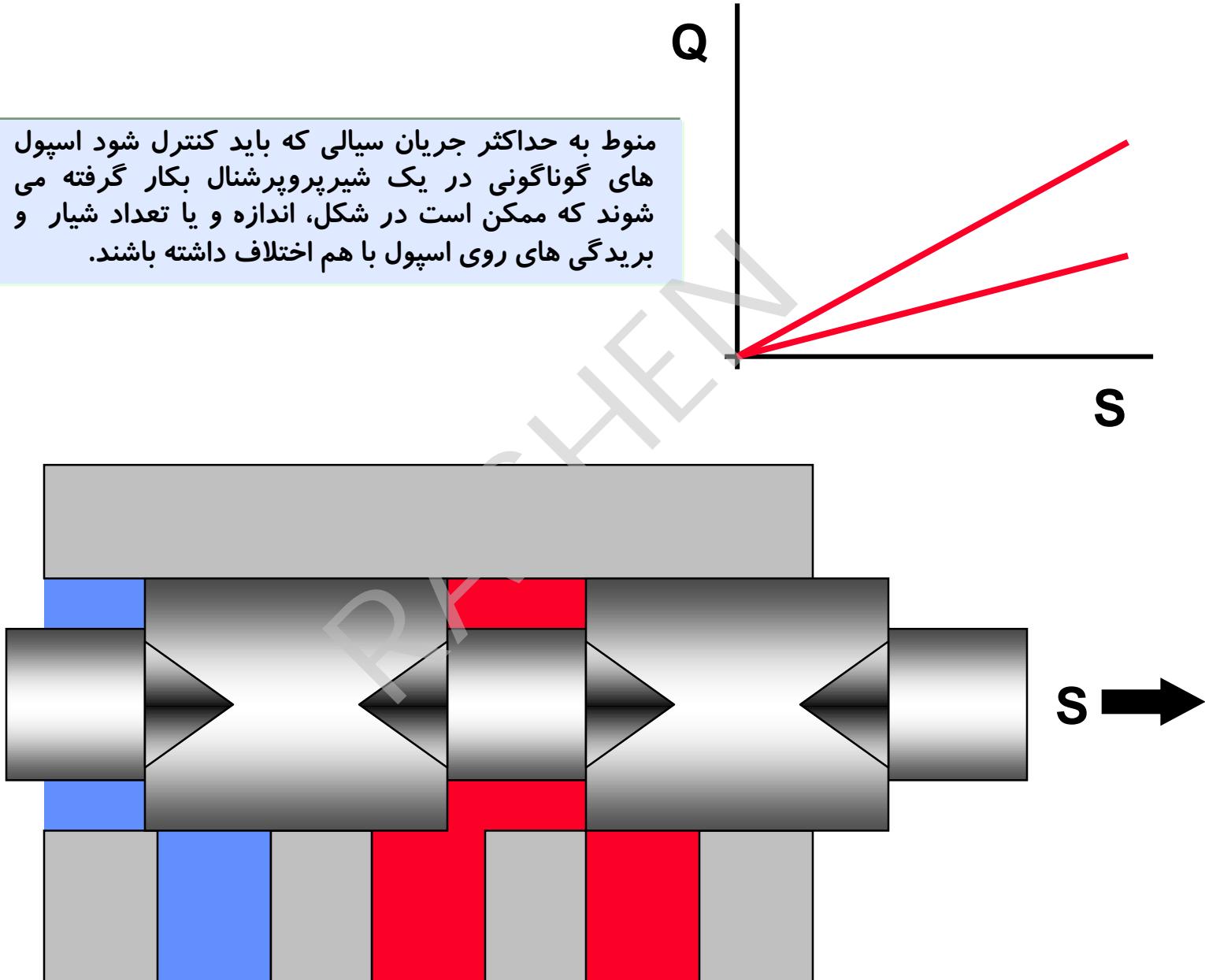


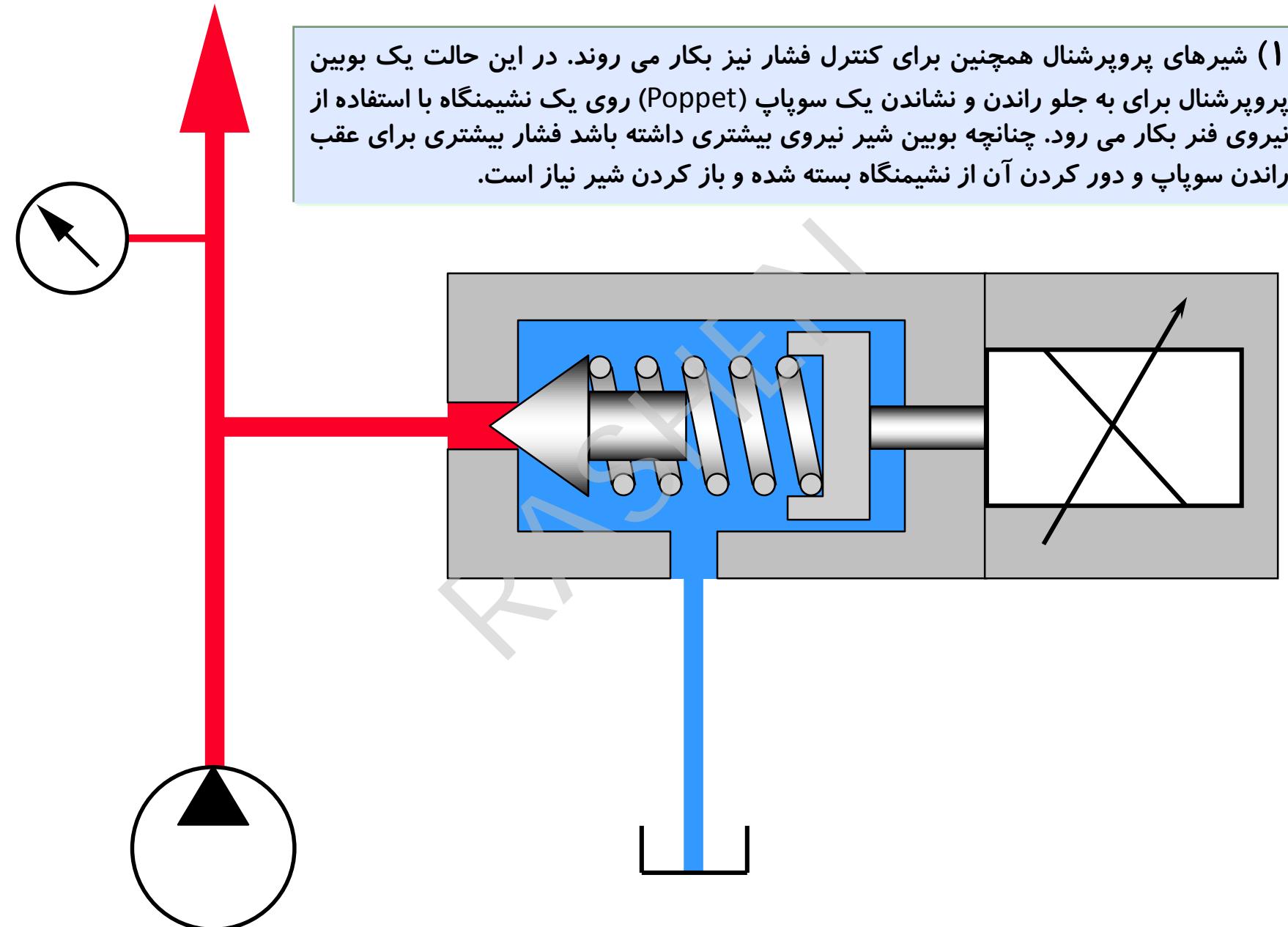
۱) بنابر این اسپول یک شیر کنترل جهت پروپرشنال راهنمایی‌پهن تری داشته و در لبه‌های آن بریدگی‌ها و یا شیارهای ایجاد شده است.

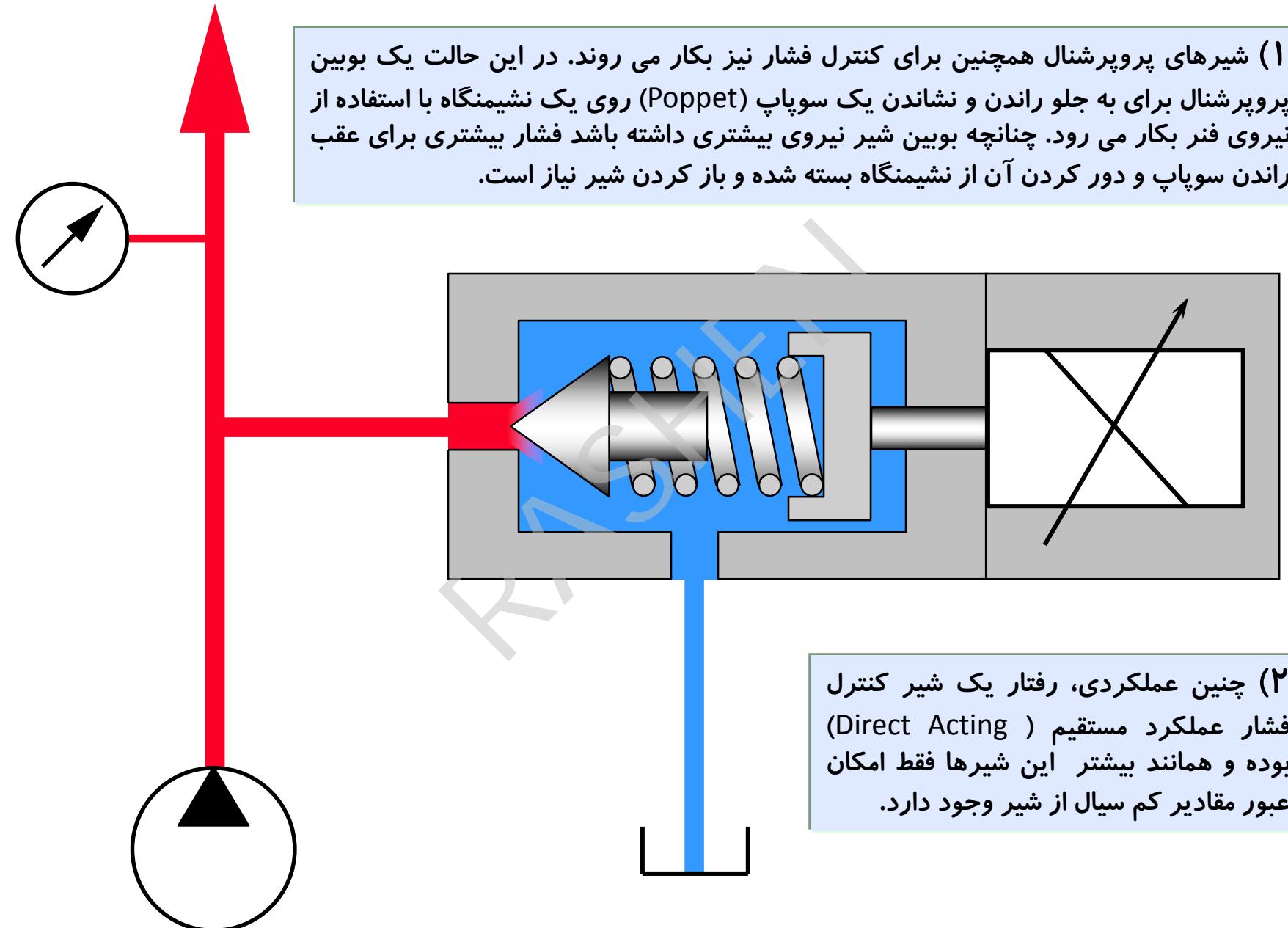
۲) بنابر این اگر چه ممکن است حداکثر جریان سیال (Flow) از شیر پروپرشنال (در مقایسه با شیر کنترل جهت معمولی) کمتر باشد اما کنترل جریان های سیال خیلی کم و با دقیق بوده و باز شدن شیر بسیار تدریجی، آهسته و پیوسته خواهد بود.

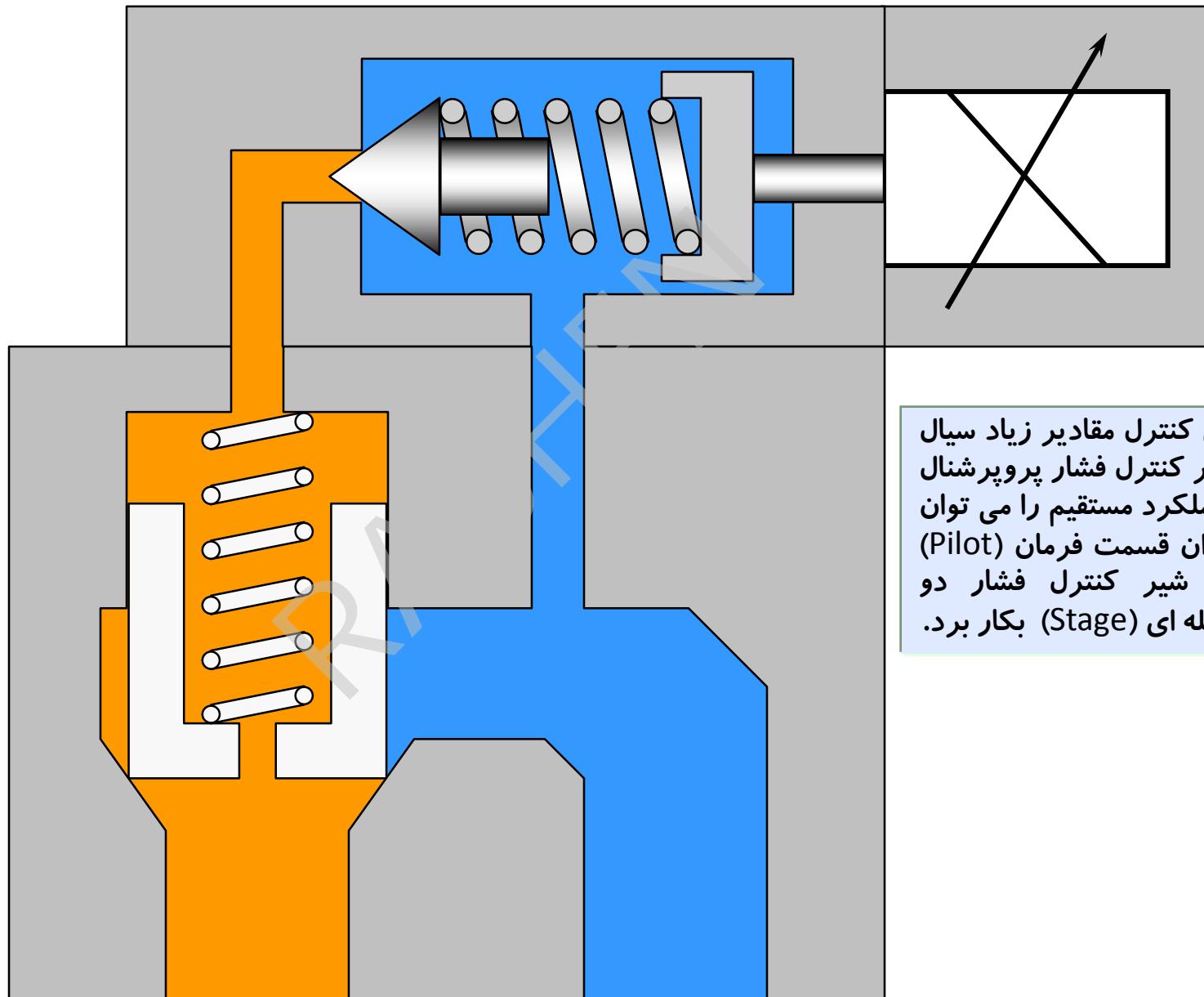


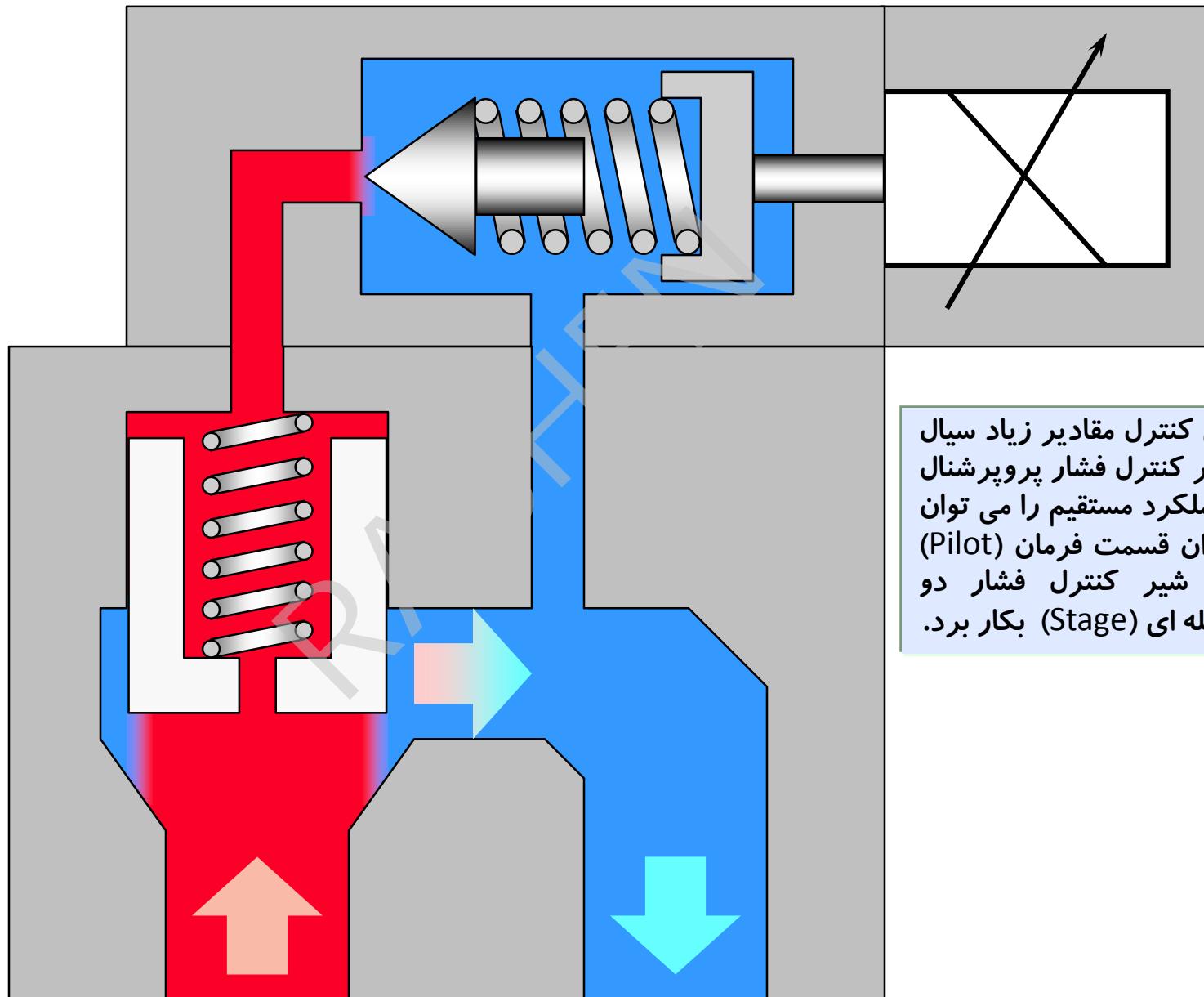
منوط به حداکثر جریان سیالی که باید کنترل شود اسپول های گوناگونی در یک شیرپروپرشنال بکار گرفته می شوند که ممکن است در شکل، اندازه و یا تعداد شیار و بریدگی های روی اسپول با هم اختلاف داشته باشند.



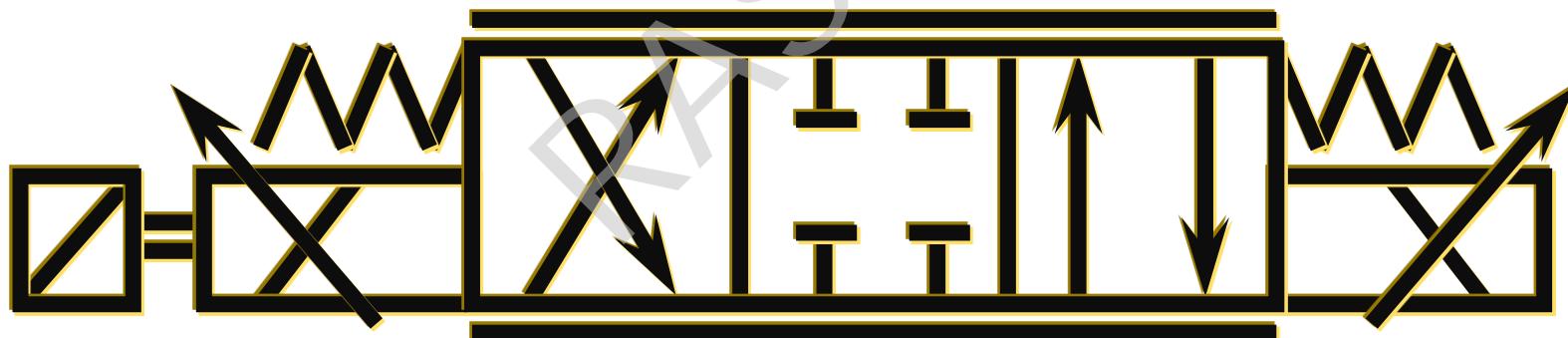


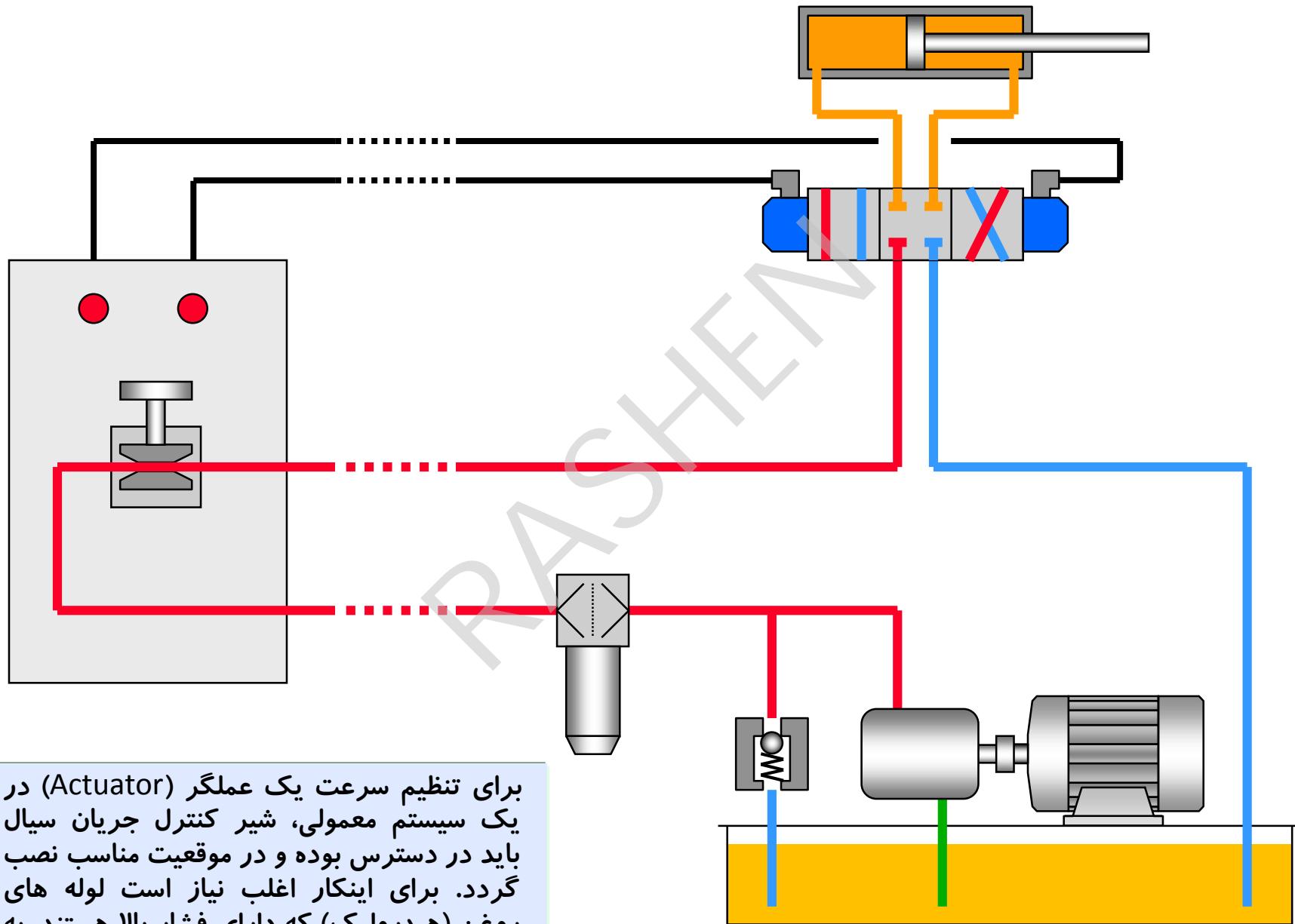


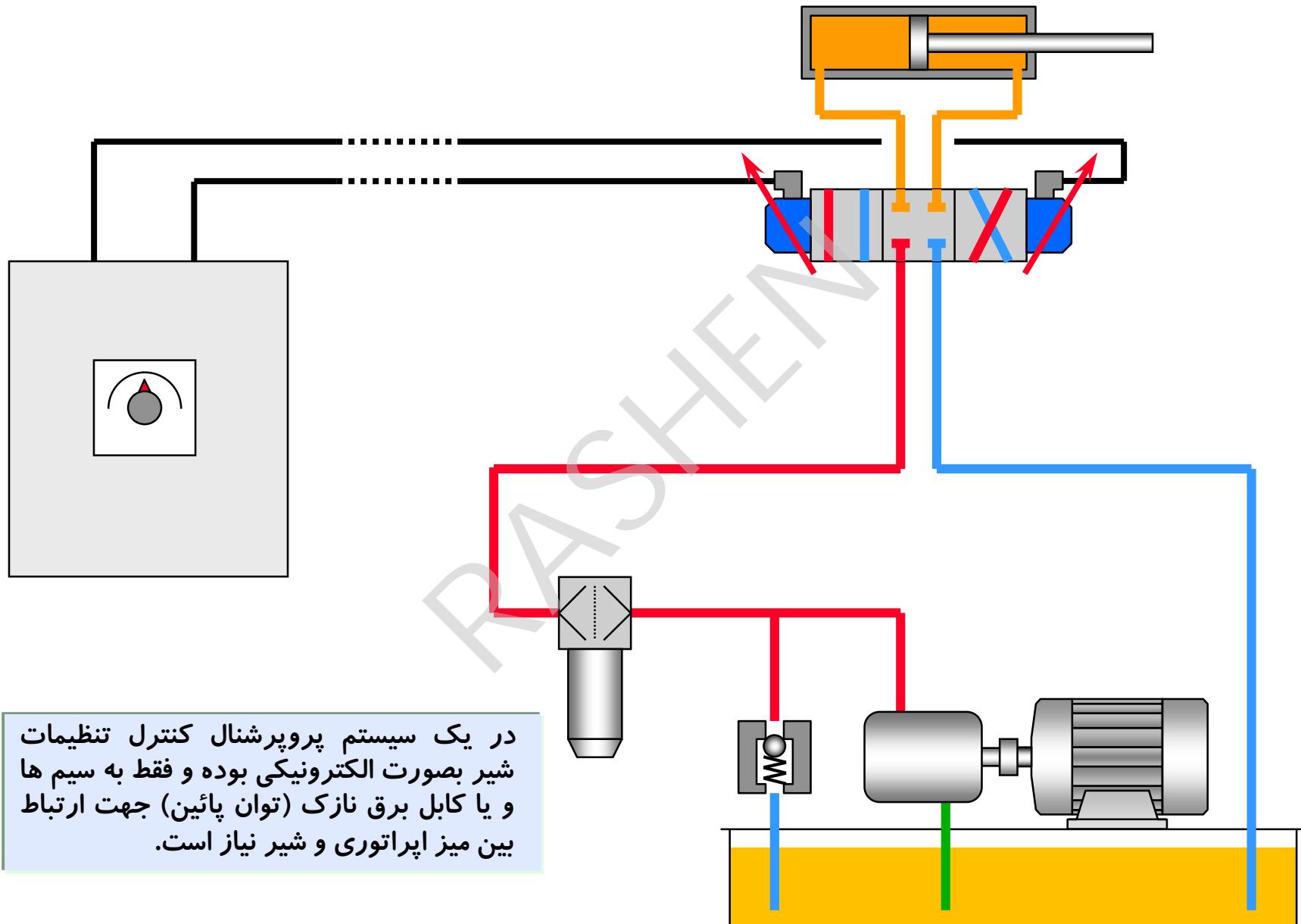


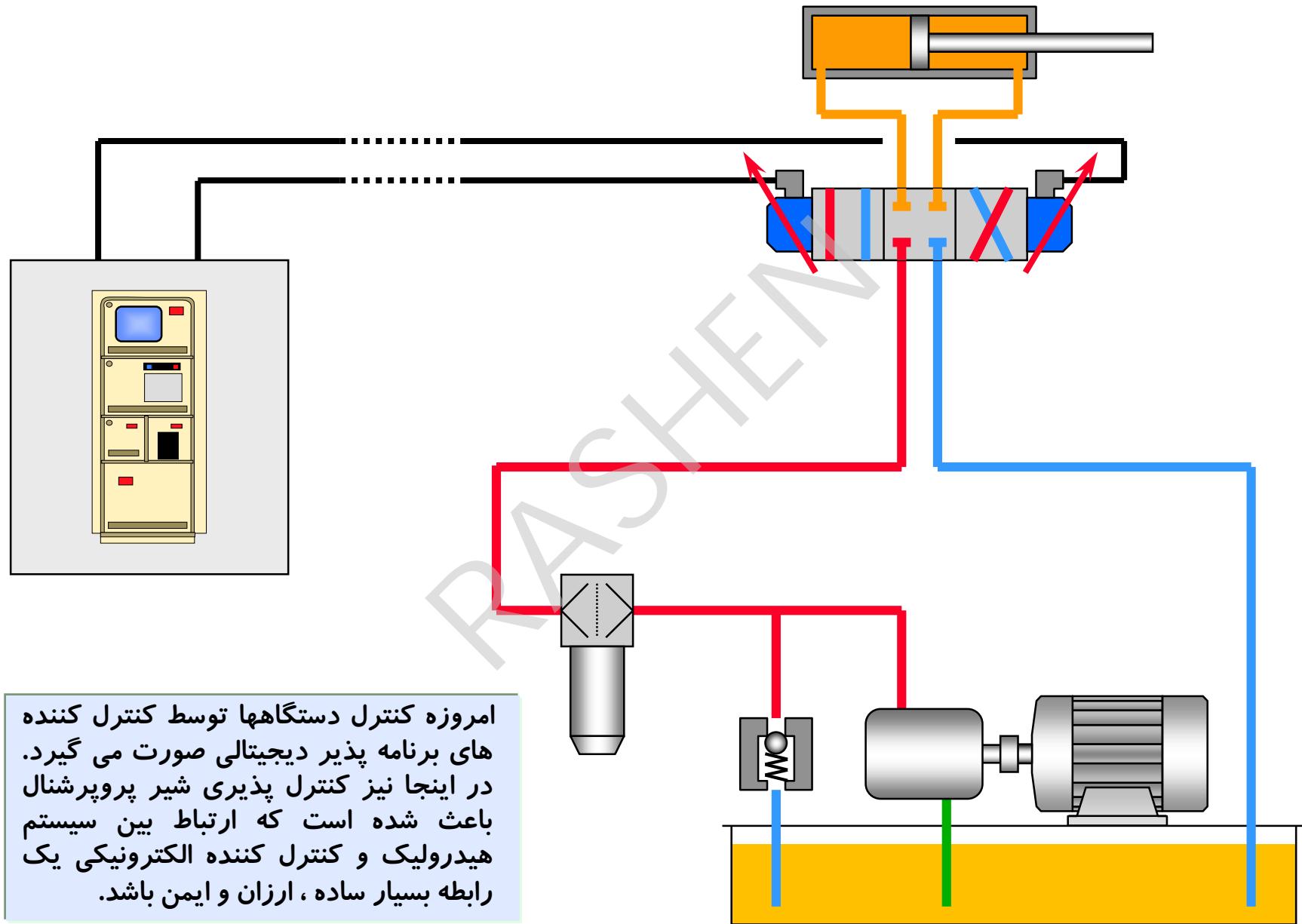


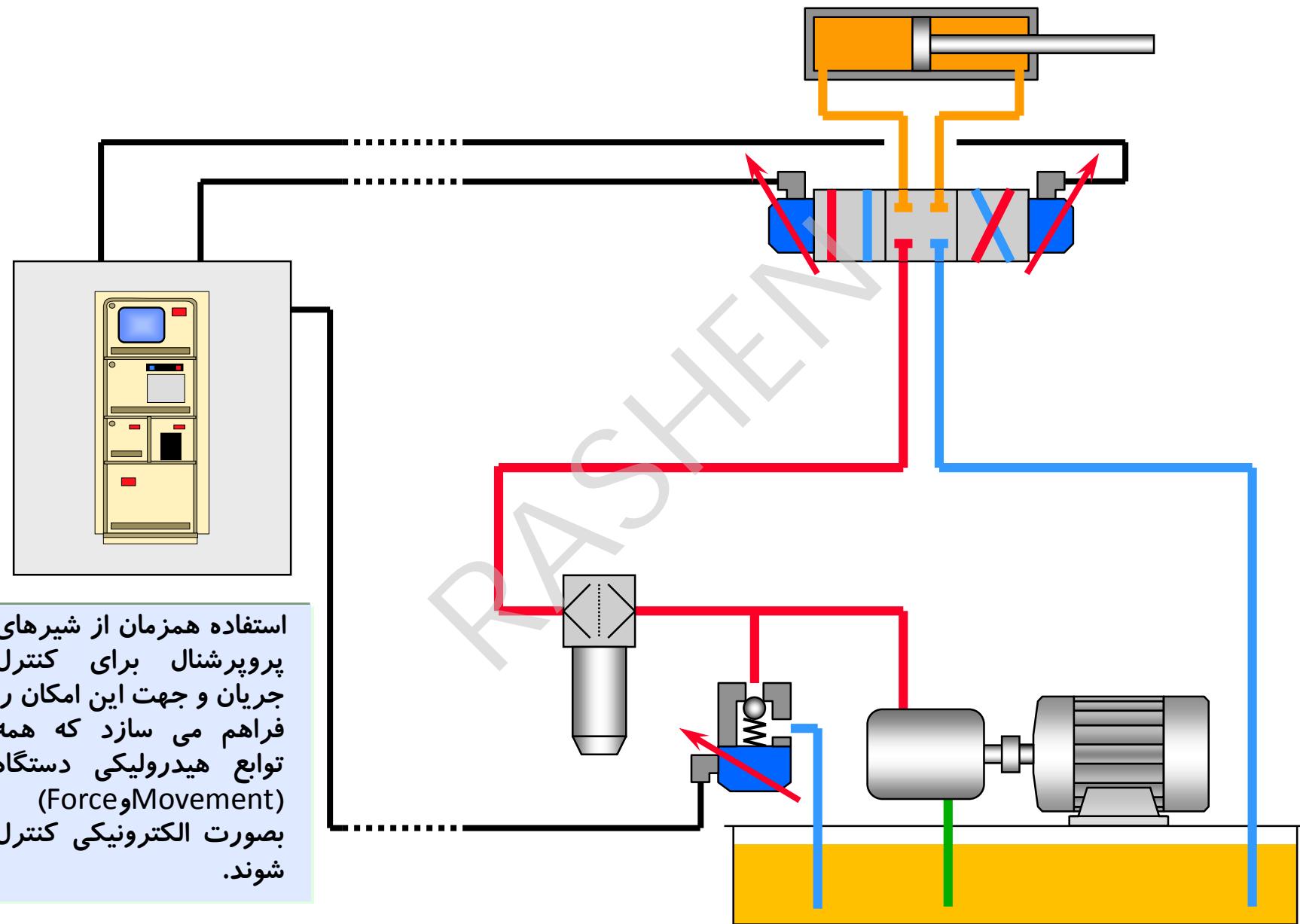
مزیت های سیستمهای پروپر شنال

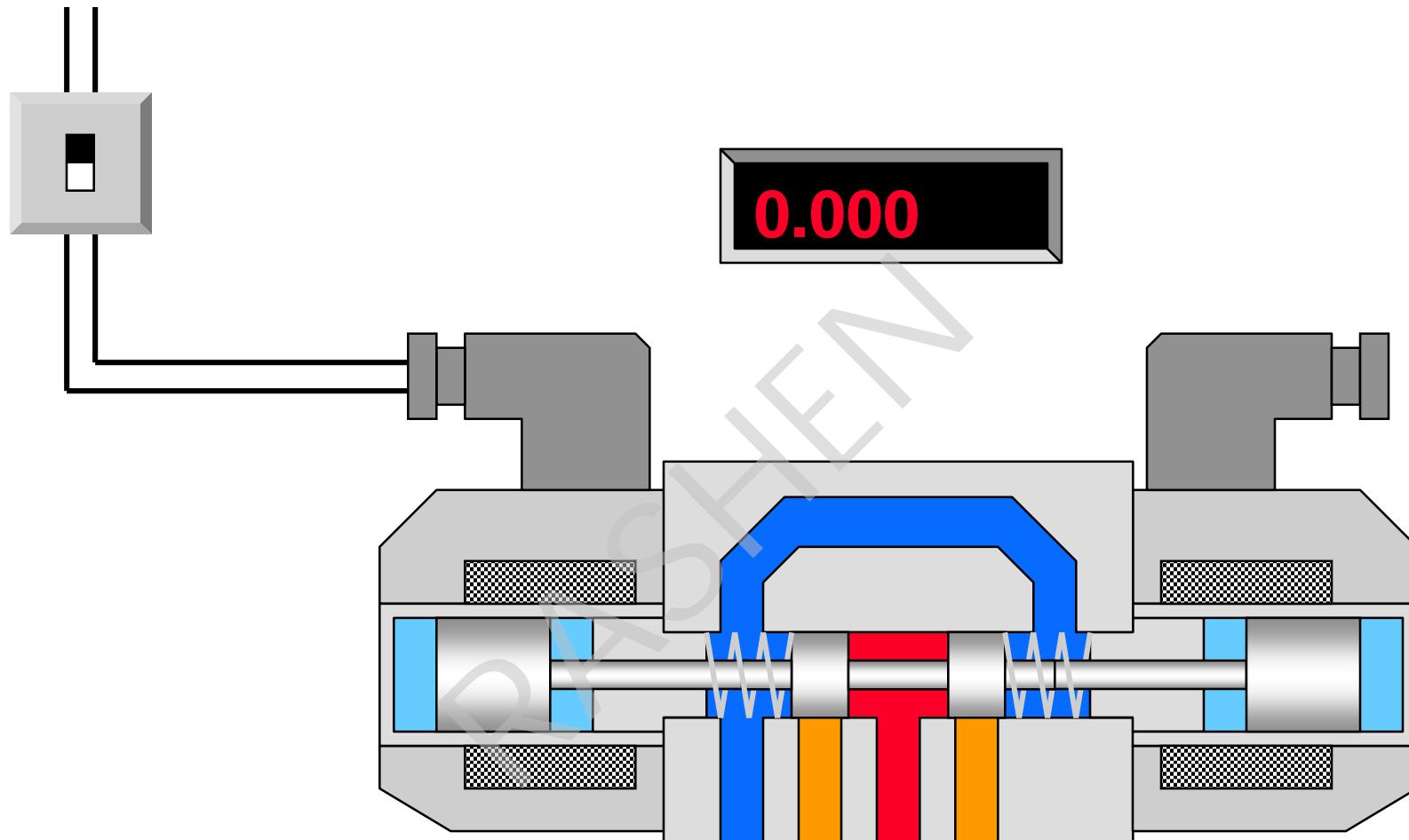




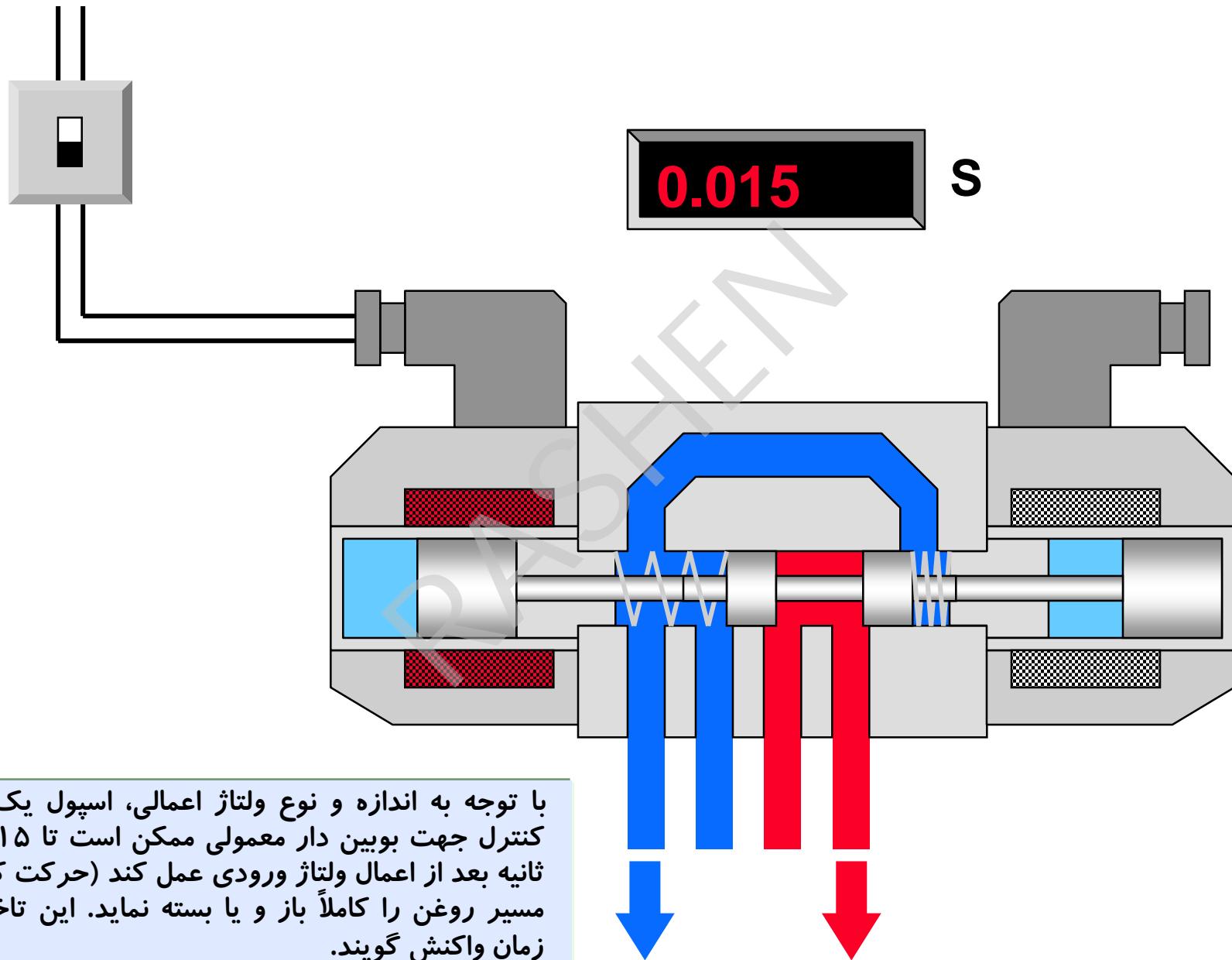




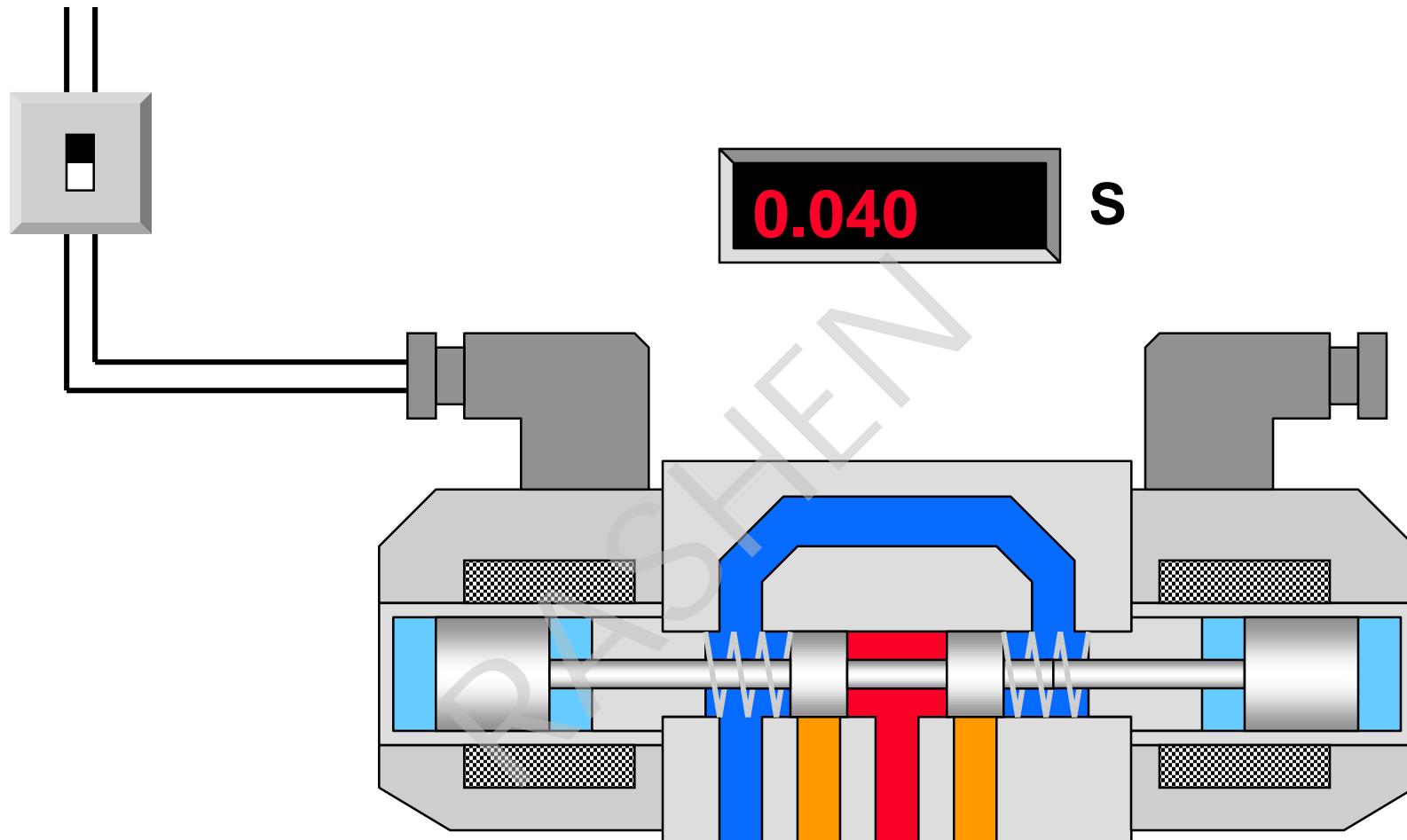




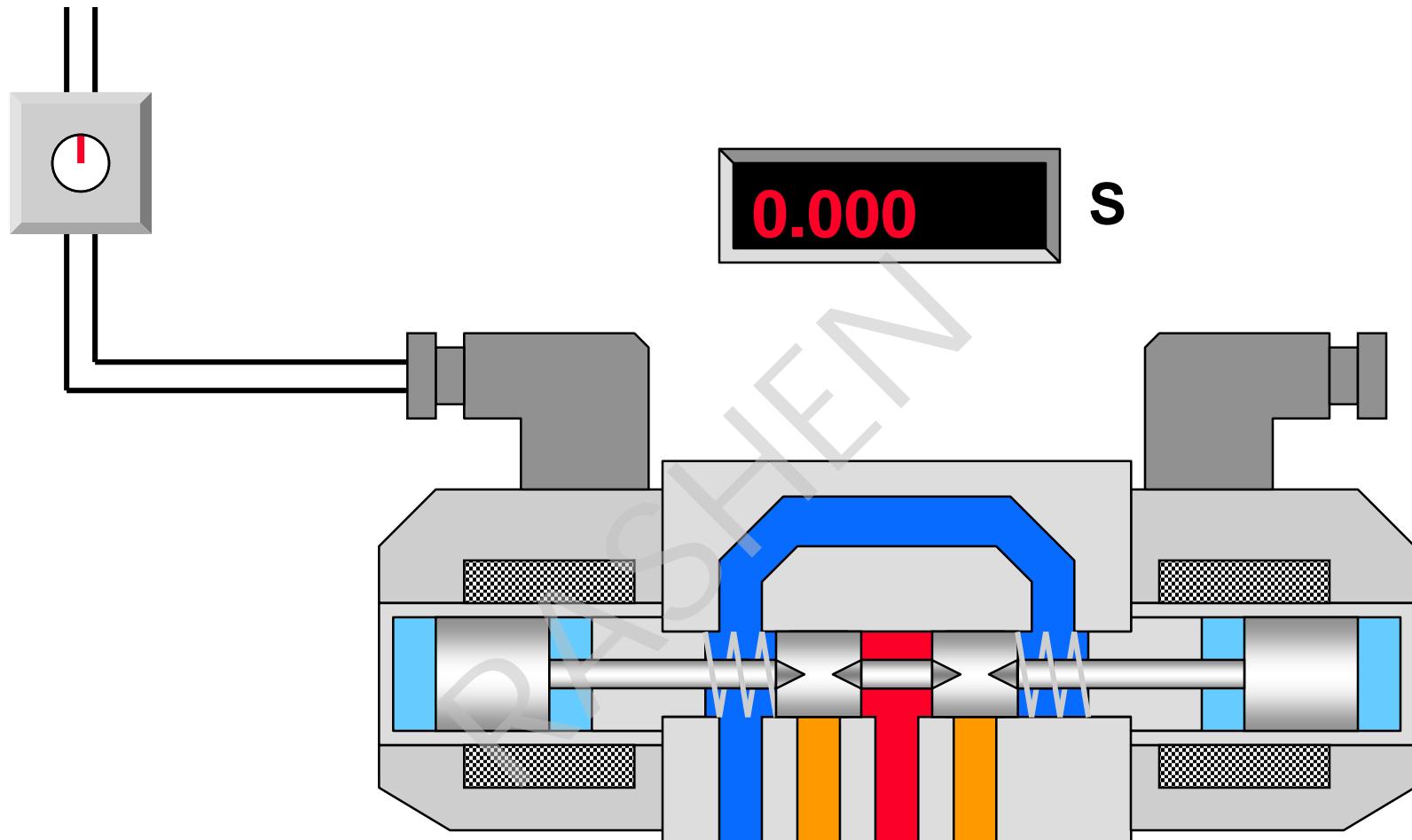
یکی از مزیت های مهم شیرهای پرپرشنال توانائی کنترل الکترونیکی سرعت عملکرد شیر است.



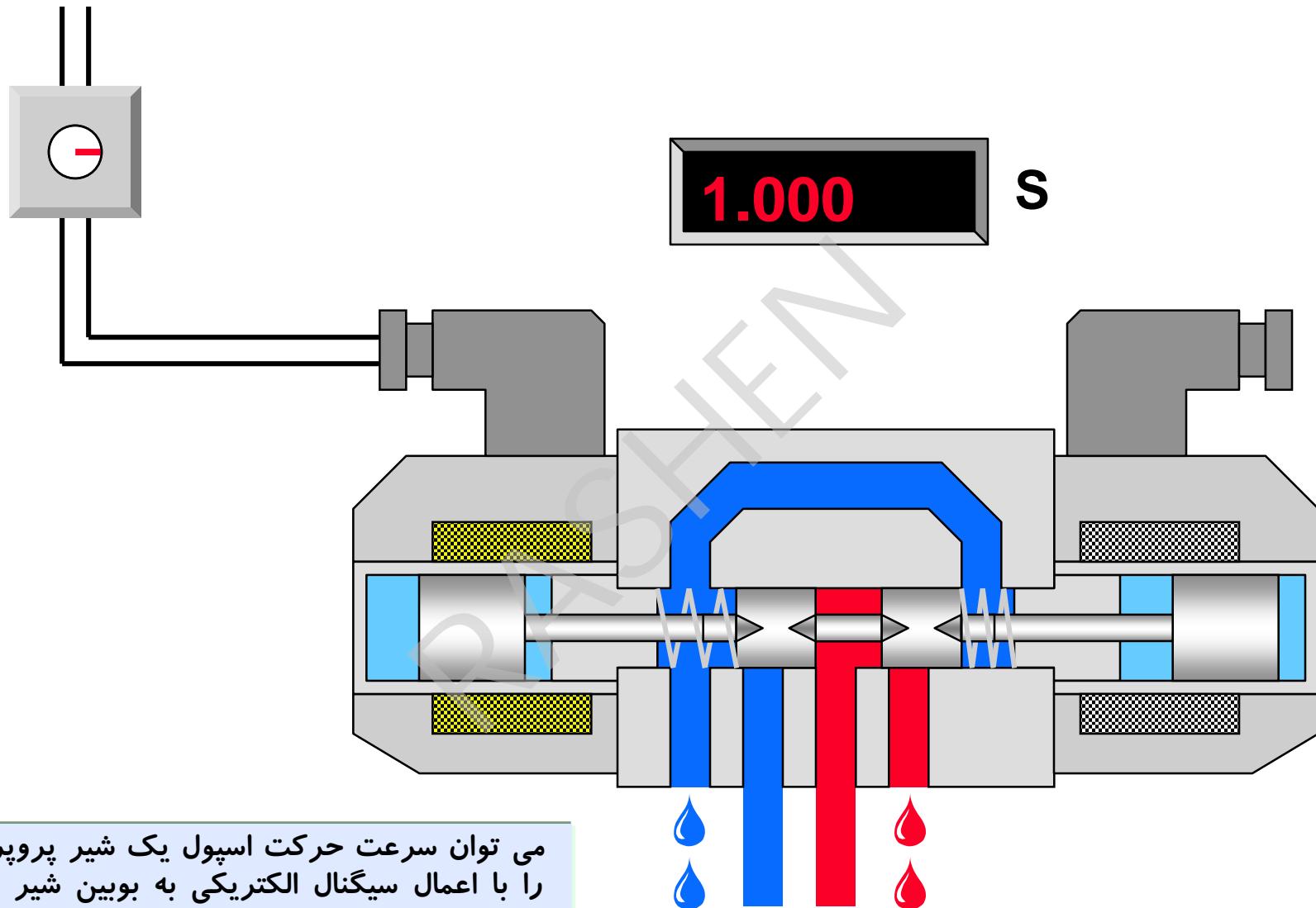
با توجه به اندازه و نوع ولتاژ اعمالی، اسپول یک شیر کنترل جهت بوبین دار معمولی ممکن است تا ۱۵ میلی ثانیه بعد از اعمال ولتاژ ورودی عمل کند (حرکت کند) و مسیر روغن را کاملاً باز و یا بسته نماید. این تاخیر را زمان واکنش گویند.



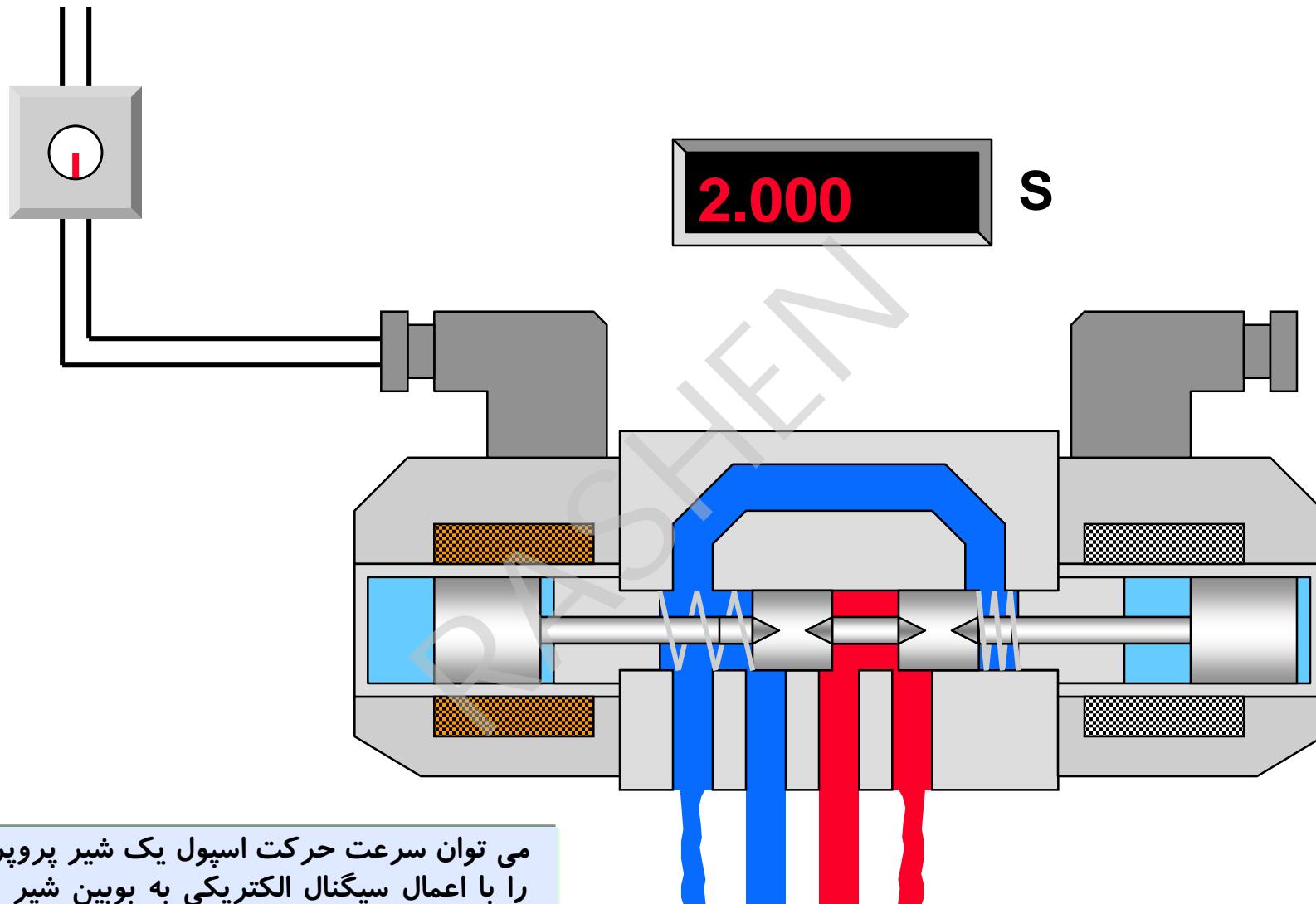
زمان غیر فعال شدن شیر(برگشت اسپول به موقعیت قبلی خود) پس از قطع ولتاژ کمی بیشتر از زمان تحریک آن و در حدود ۲۵ میلی ثانیه است و دلیل آن این است که نیروی اعمال شده توسط فنر که جهت برگشت اسپول استفاده می شود از نیروی اعمالی توسط بوبین کمتر است.



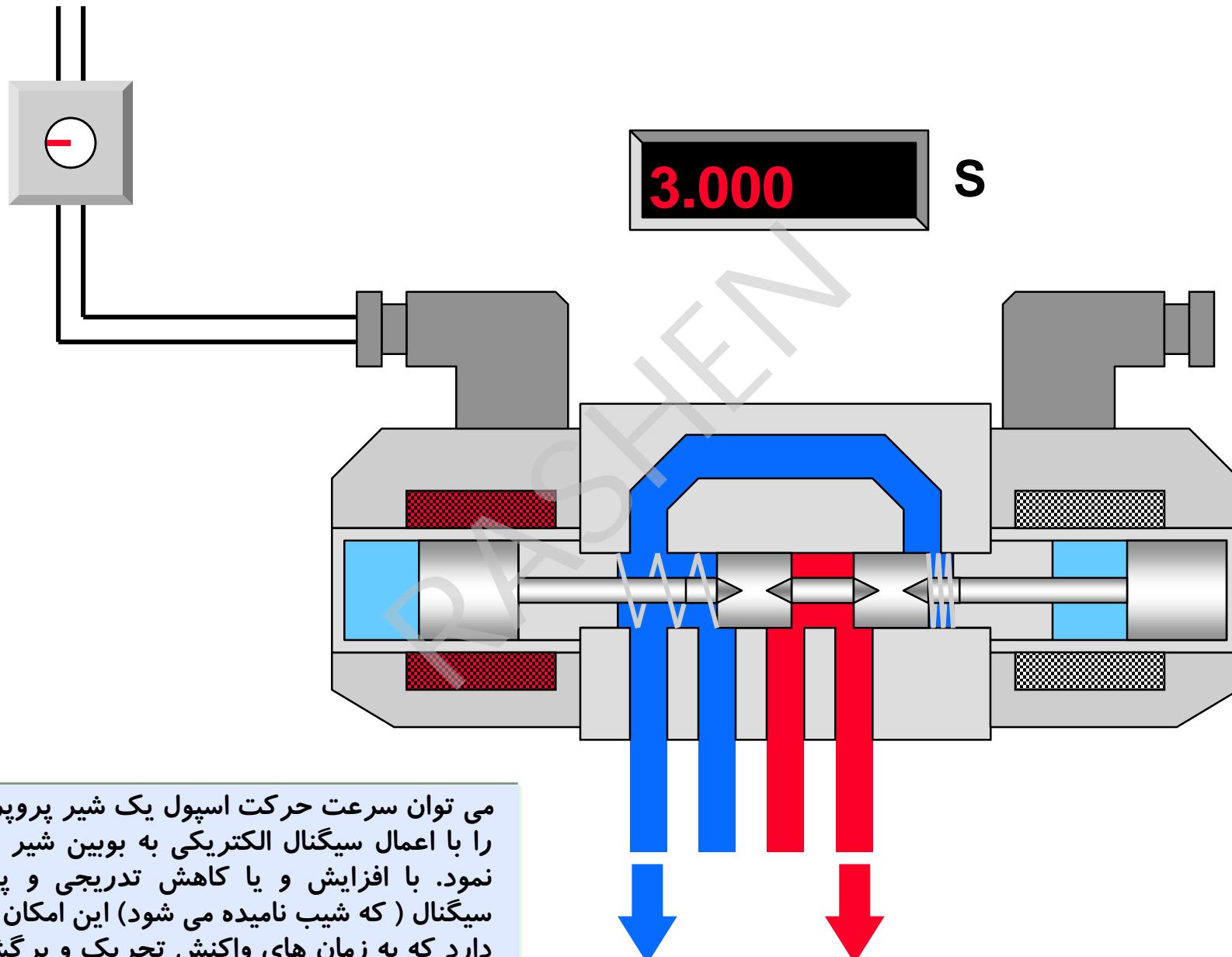
می توان سرعت حرکت اسپول یک شیر پروپرشنال را با اعمال سیگنال الکتریکی به بوبین شیر تعیین نمود. با افزایش و یا کاهش تدریجی و پیوسته سیگنال (که شب نامیده می شود) این امکان وجود دارد که به زمان های واکنش تحریک و برگشت تا چندین ثانیه نیز دست یافت.



می توان سرعت حرکت اسپول یک شیر پروپرشنال را با اعمال سیگنال الکتریکی به بوین شیر تعیین نمود. با افزایش و یا کاهش تدریجی و پیوسته سیگنال (که شبیب نامیده می شود) این امکان وجود دارد که به زمان های واکنش تحریک و برگشت تا چندین ثانیه نیز دست یافت.

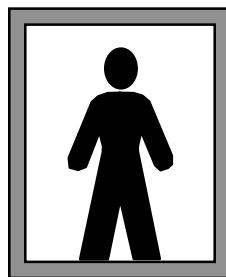


می توان سرعت حرکت اسپول یک شیر پروپرشنال را با اعمال سیگنال الکتریکی به بوین شیر تعیین نمود. با افزایش و یا کاهش تدریجی و پیوسته سیگنال (که شب نامیده می شود) این امکان وجود دارد که به زمان های واکنش تحریک و برگشت تا چندین ثانیه نیز دست یافت.

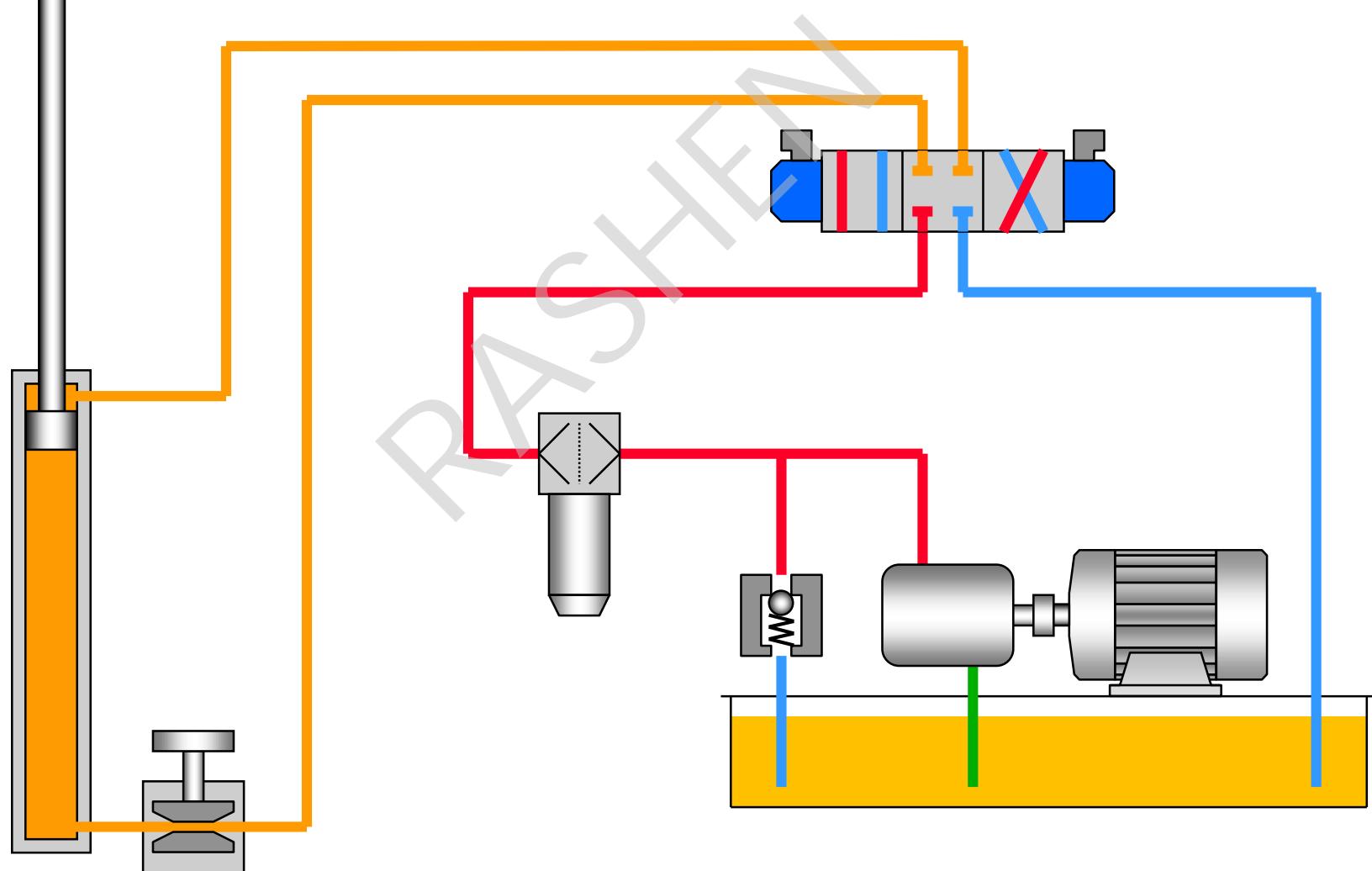


می توان سرعت حرکت اسپول یک شیر پروپرشنال را با اعمال سیگنال الکتریکی به بوین شیر تعیین نمود. با افزایش و یا کاهش تدریجی و پیوسته سیگنال (که شب نامیده می شود) این امکان وجود دارد که به زمان های واکنش تحریک و برگشت تا چندین ثانیه نیز دست یافت.

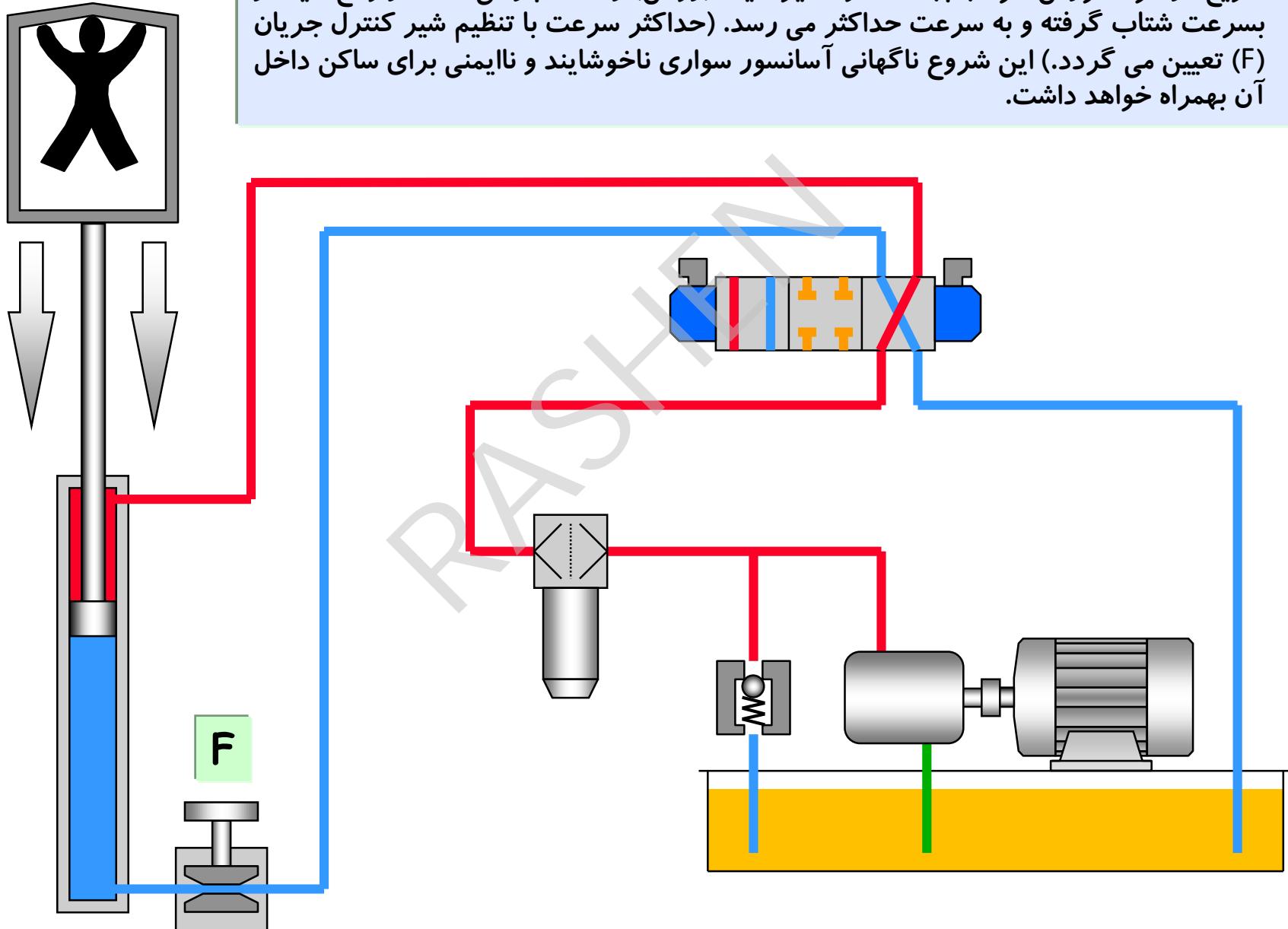
کنترل حرکت آسانسور با شیر کنترل جهت معمولی



کاهش ضربه (Shock) یکی از دلایل بسیار مهم و سودمند توانائی در کنترل سرعت جابجایی اسپول یک شیر است. با کنترل سرعت جابجایی اسپول یک شیر میتوان شتاب افزایشی (Acceleration) و کاهشی (Deceleration) یک عملگر (Actuator) را کنترل کرد. برای مثال فرض کنید سیستم ساده هیدرولیکی که در ابتدای این پژوهنده توضیح داده شد، برای کنترل یک آسانسور(بالابر) نفر بر در یک هتل مورد استفاده قرار گیرد.

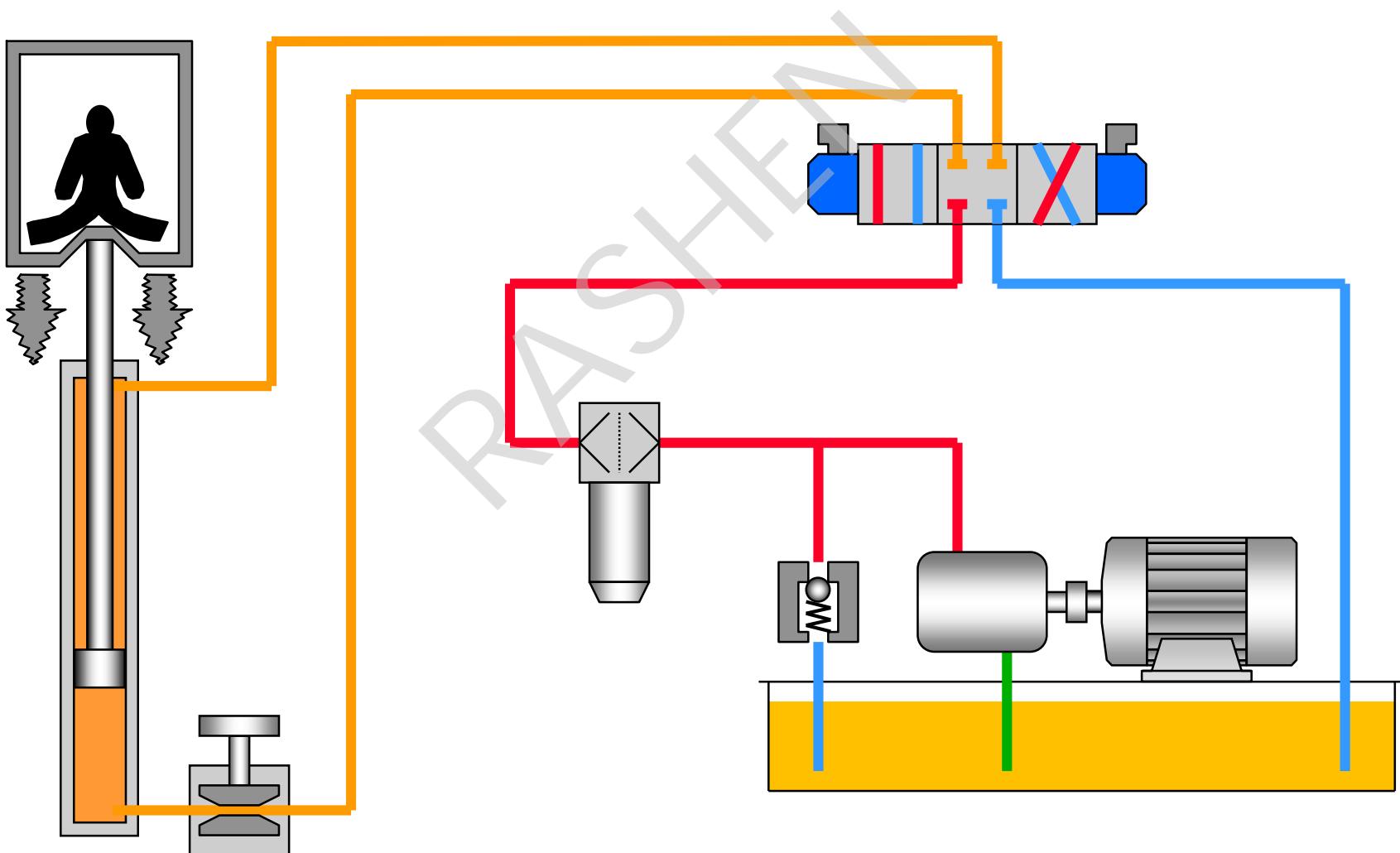


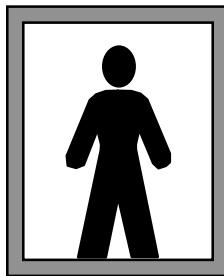
وقتی که بوین شیر برای پائین آوردن آسانسور برق دار (تحریک) می شود، اسپول شیر بسیار سریع در طول کورس خود جابجا شده و مسیر سیال (روغن) را کاملاً باز می کند. در واقع سیلندر بسرعت شتاب گرفته و به سرعت حداکثر می رسد. (حداکثر سرعت با تنظیم شیر کنترل جریان (F) تعیین می گردد). این شروع ناگهانی آسانسور سواری ناخوشایند و نایمنی برای ساکن داخل آن بهمراه خواهد داشت.



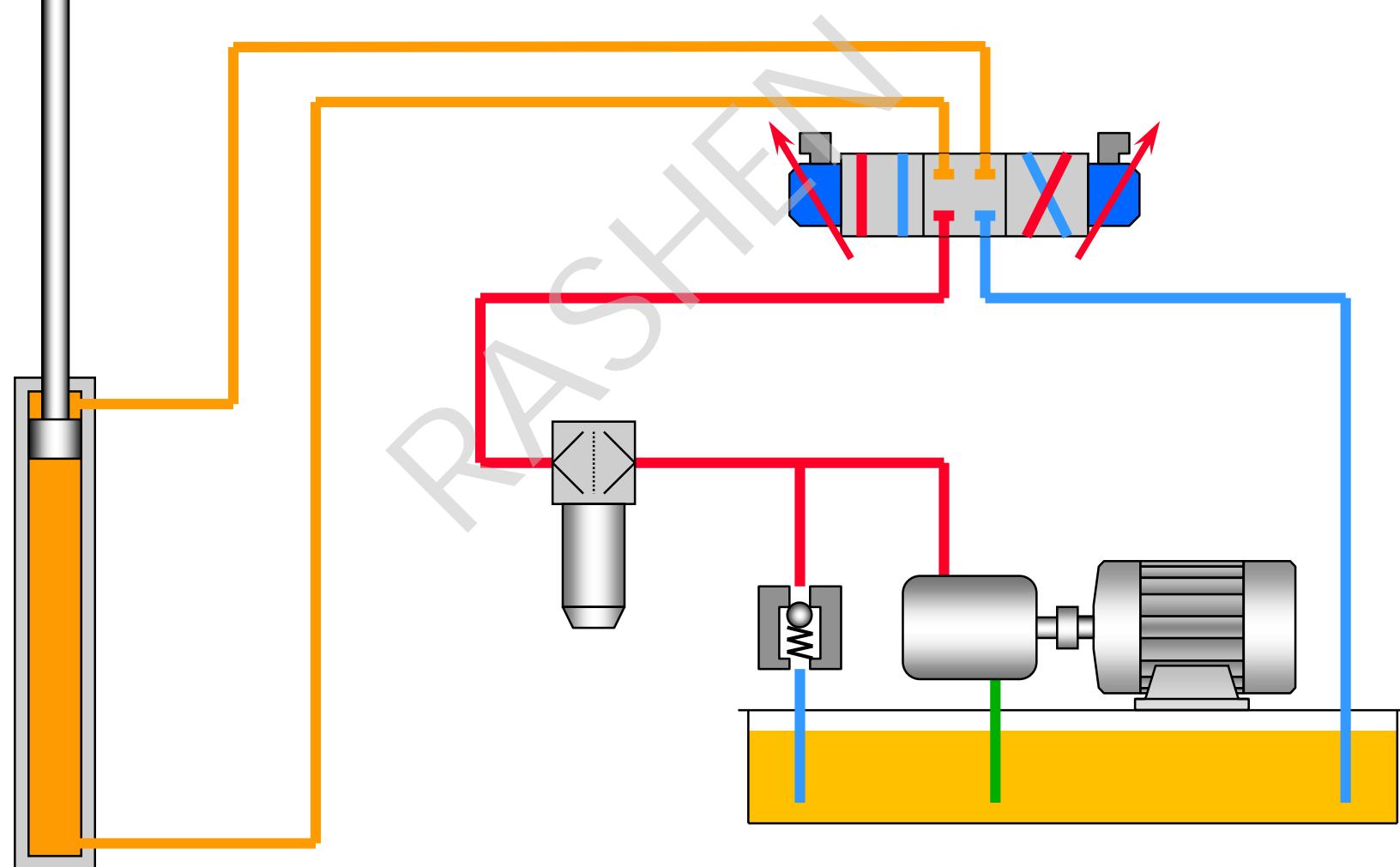
کنترل حرکت آسانسور با شیر کنترل جهت معمولی

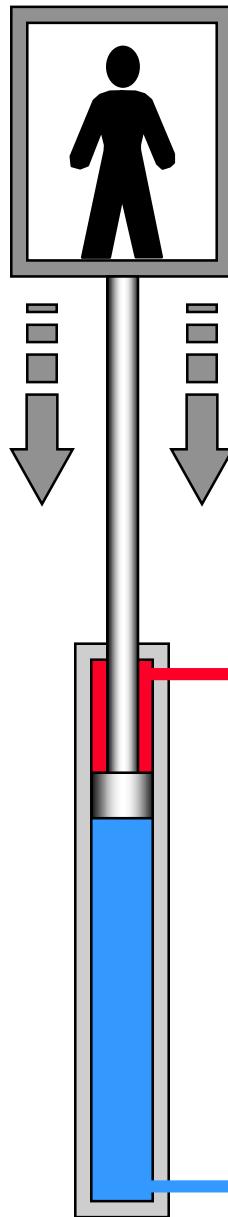
در وضعیت مشابه و قتیکه آسانسور به انتهای مقصد می‌رسد، شیر کنترل جهت بویین دار معمولی بسرعت مسدود شده و آسانسور ناگهان توقف می‌کند. این توقف ناگهانی آسانسور بسیار نایمین بوده و برای ساکن درون آن ناخوشایند و خطرناک می‌باشد. در یک سیستم هیدرولیک واقعی این ضربات (Shocks) که در اثر شروع و توقف ناگهانی عملگر (Actuator) حاصل می‌شوند فشار با دامنه اوج (Peak) بالا ایجاد کرده و یکی از عوامل نشتی (Leakage) سیال در سیستم می‌باشند.



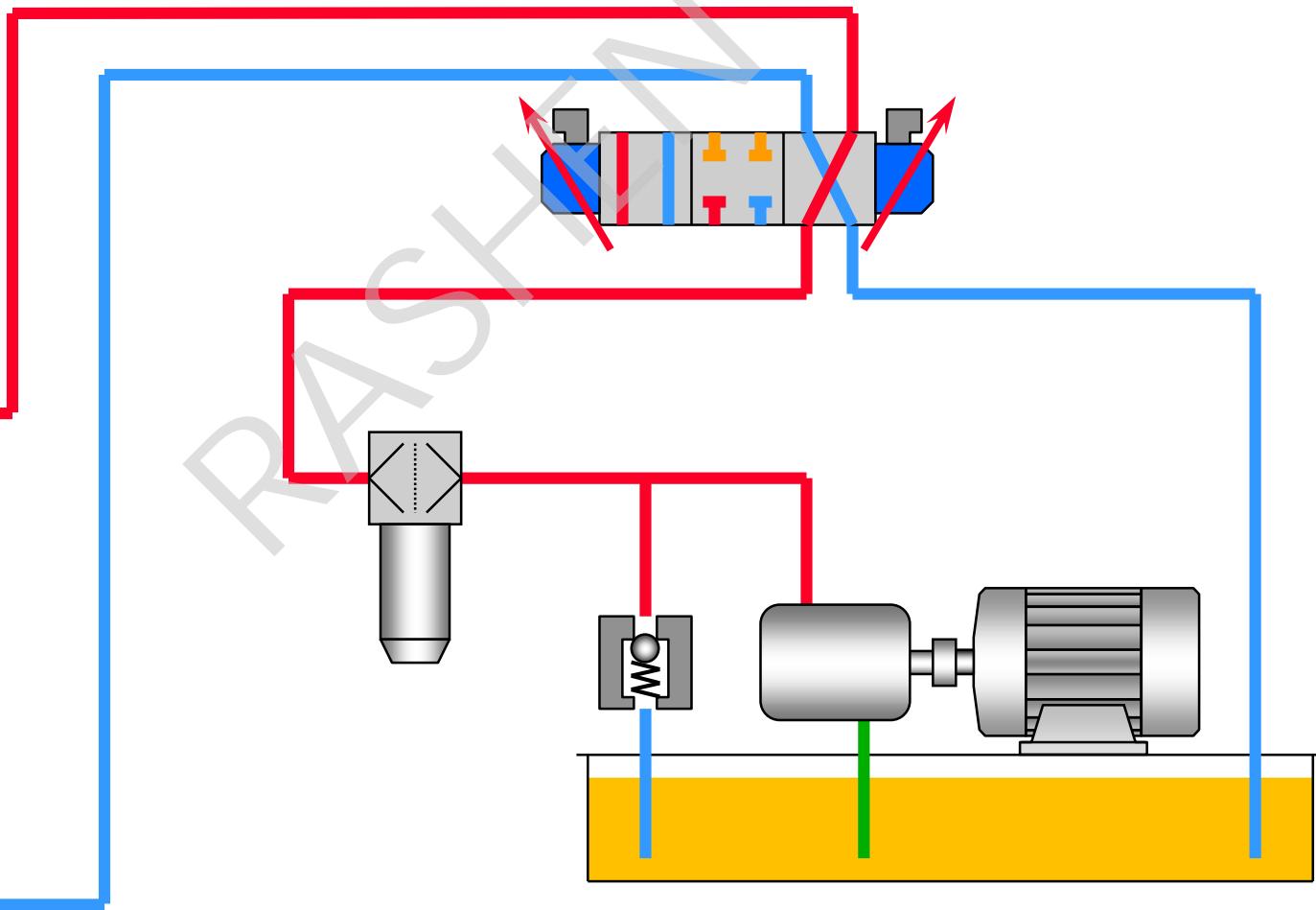


اگر مجموعه شیر کنترل جهت و شیر جریان با یک شیر پروپرشنال جایگزین شوند نه تنها می توان سرعت حرکت آسانسور را بصورت الکترونیکی تنظیم کرد بلکه می توان وضعیت شروع و توقف آسانسور را نیز بهینه نمود.

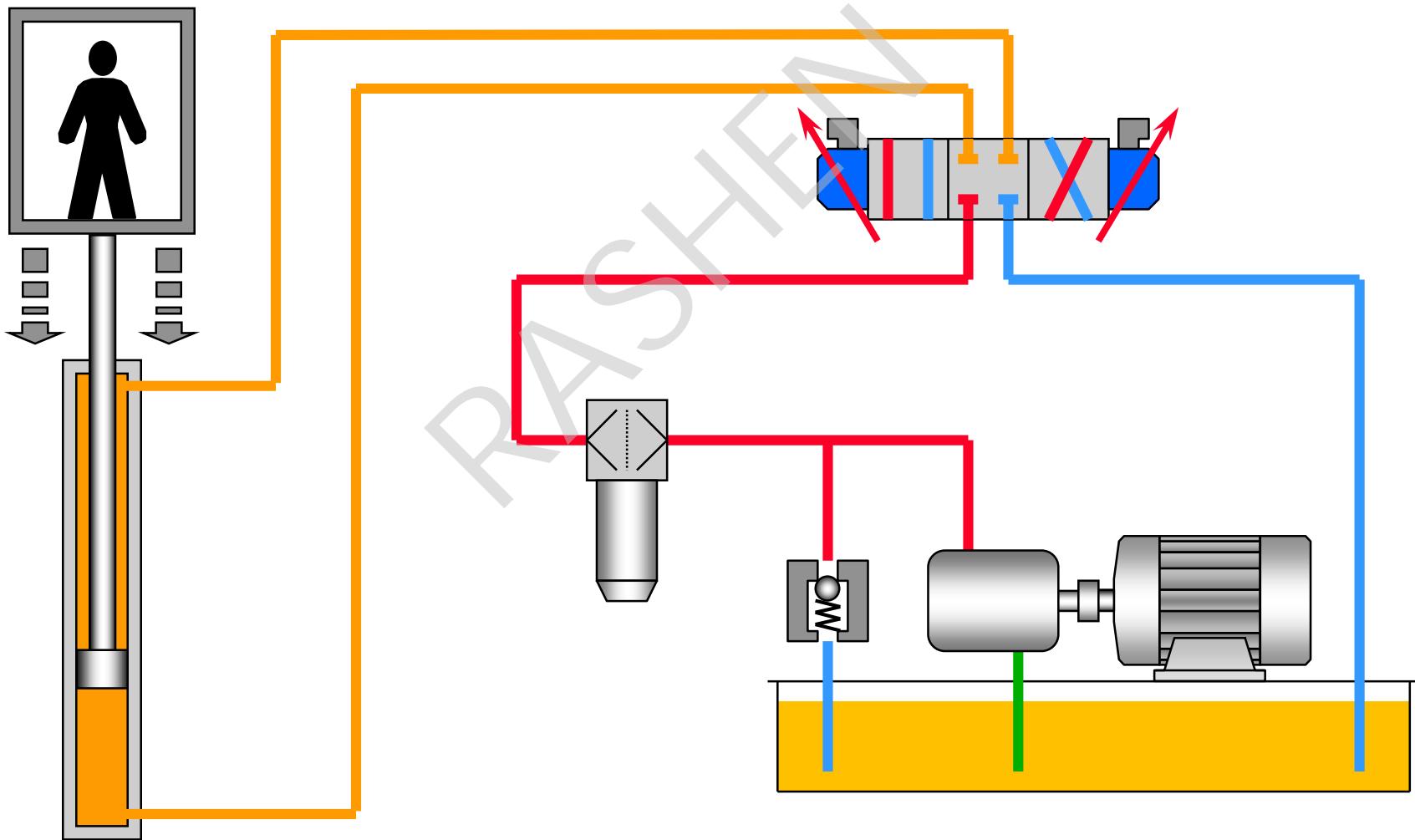




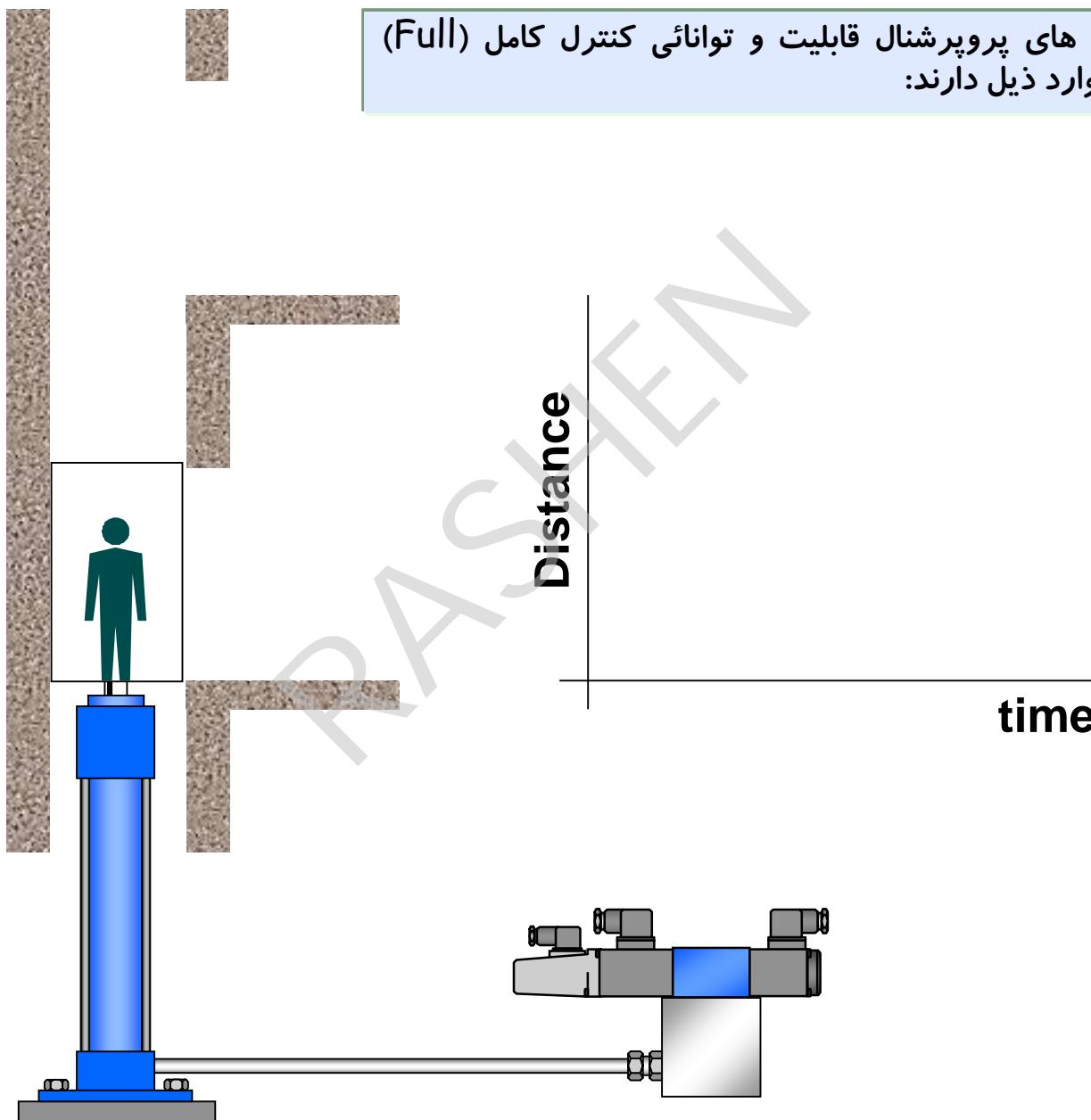
شیر پروپرشنال کاملاً به آهستگی و تدریجی و بصورت پیوسته باز شده و با یک شتاب افزایشی نرم، کابین آسانسور را بالا یا پائین کرده تا به حداقل سرعت برساند.



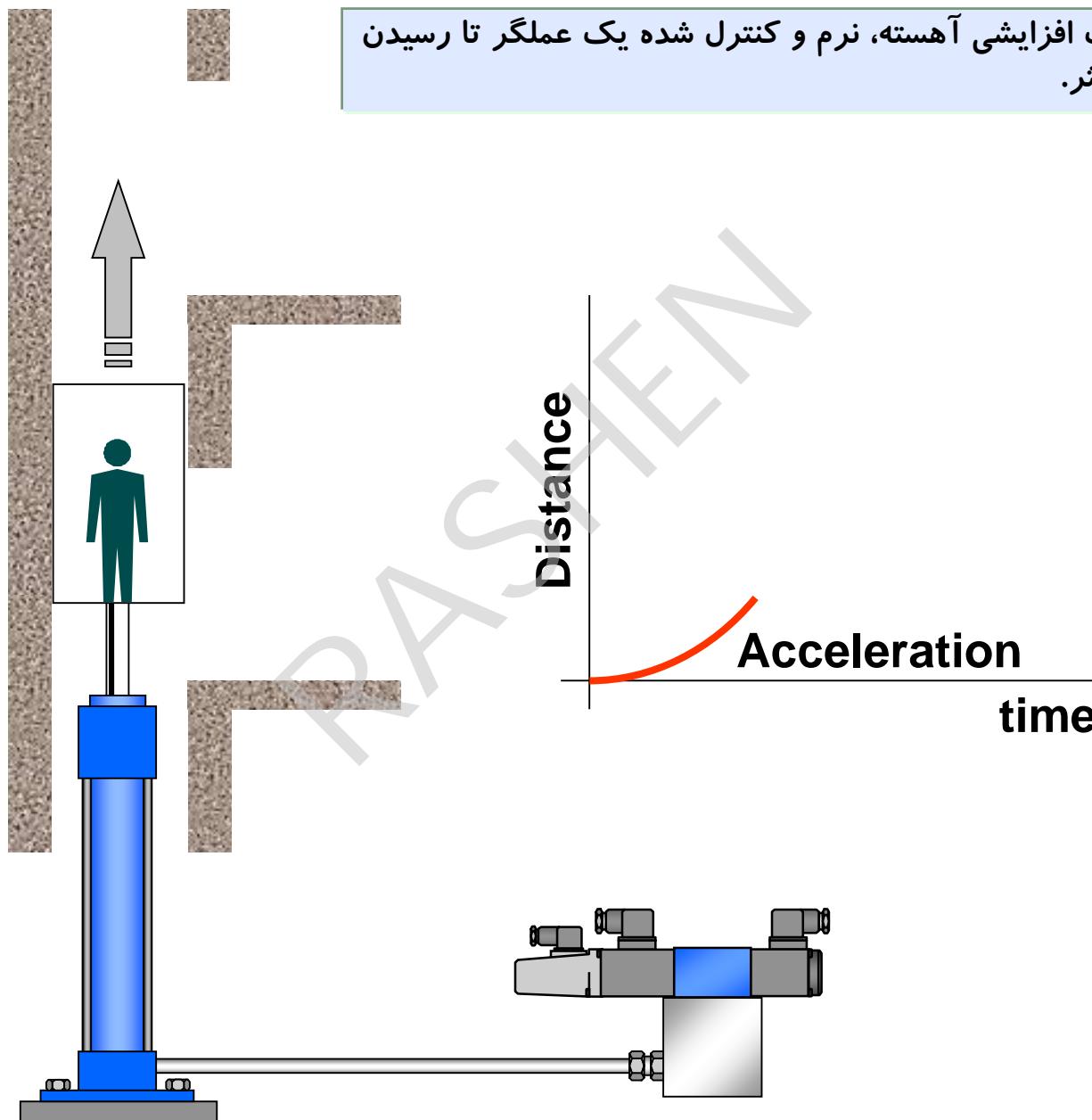
همچنین کاهش شتاب با کم کردن سرعت جابجایی اسپول شیر تا جائی که به موقعیت مرکزی خود برگردد قابل کنترل میباشد.

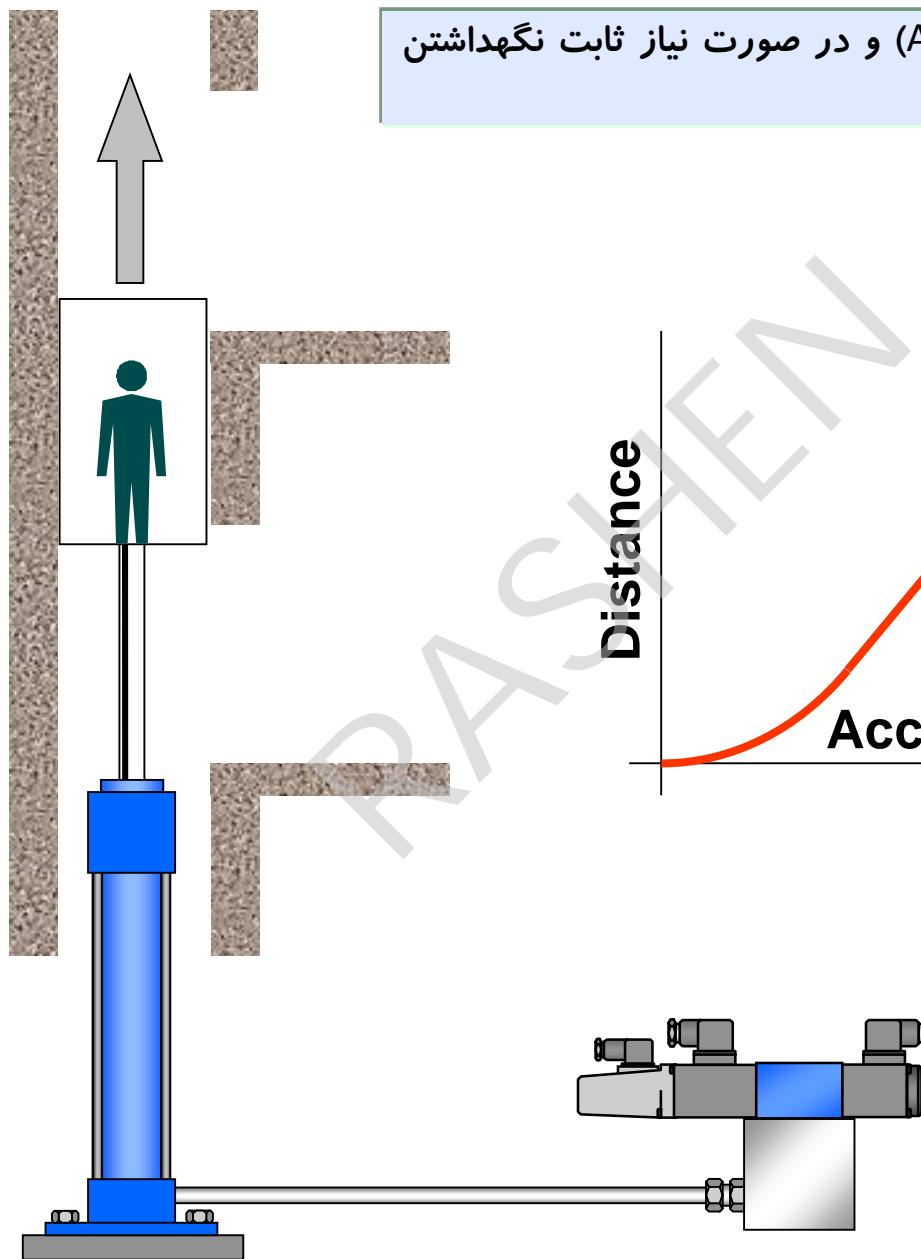


بطور کلی شیر های پروپرشنال قابلیت و توانائی کنترل کامل (Full) حرکت را در موارد ذیل دارند:

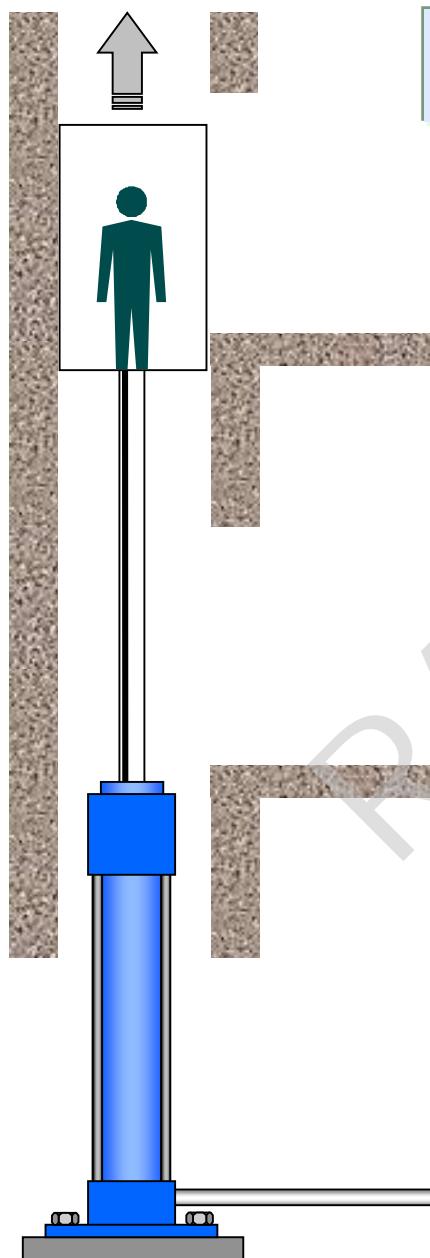


۱- کنترل شتاب افزایشی آهسته، نرم و کنترل شده یک عملگر تا رسیدن به سرعت حداقل.

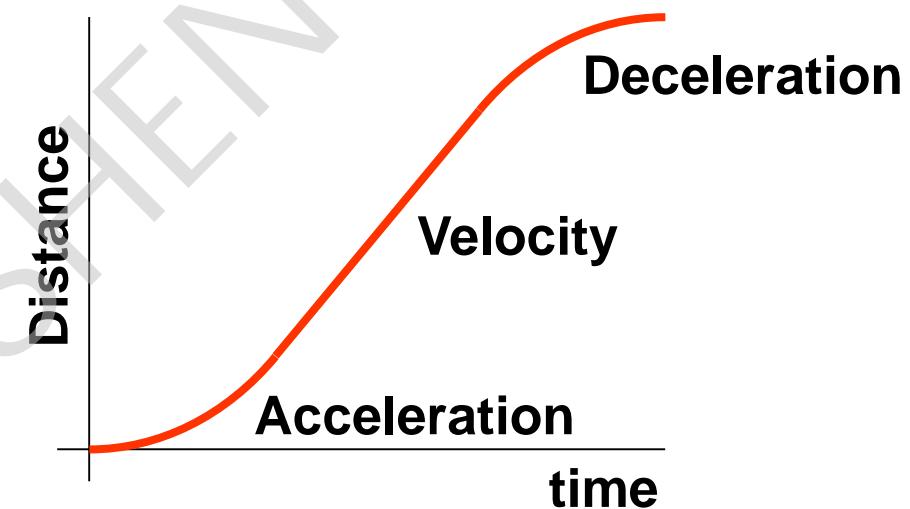


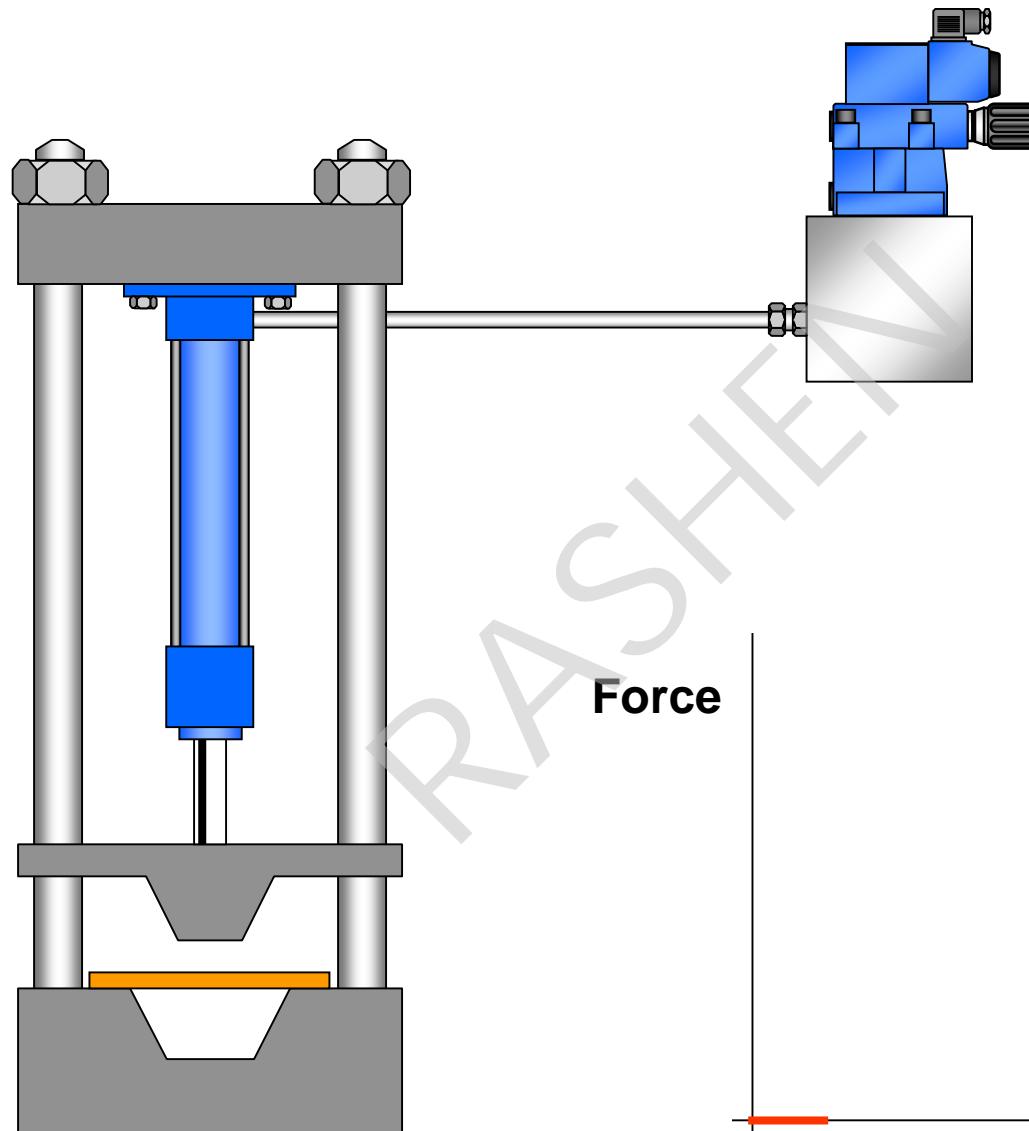


۲- کنترل سرعت عملگر (Actuator) و در صورت نیاز ثابت نگهداشتن
این سرعت با تغییرات بار.

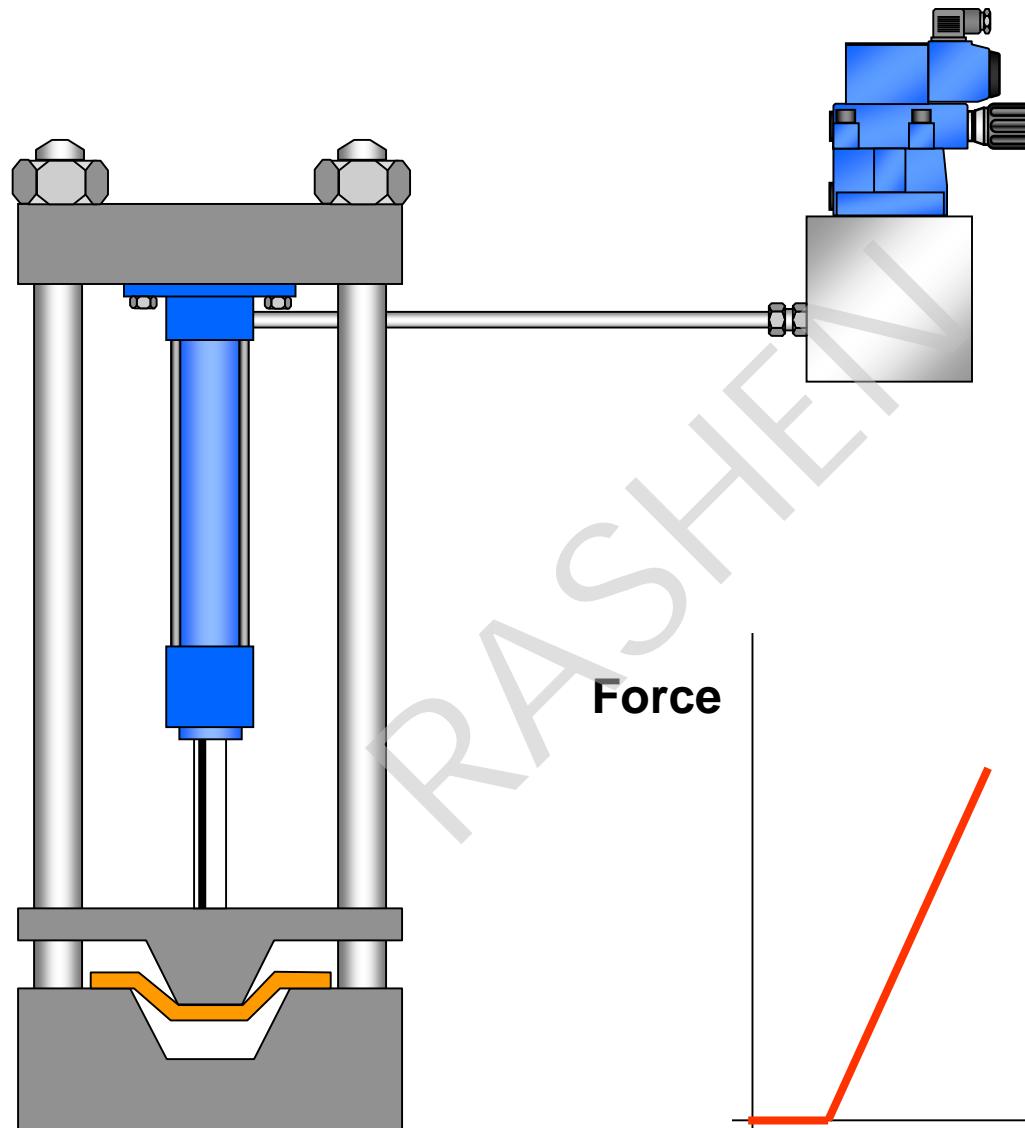


۳-کنترل شتاب کاهشی آهسته، نرم و کنترل شده با حداقل دامنه های اوج (Peaks) فشار.

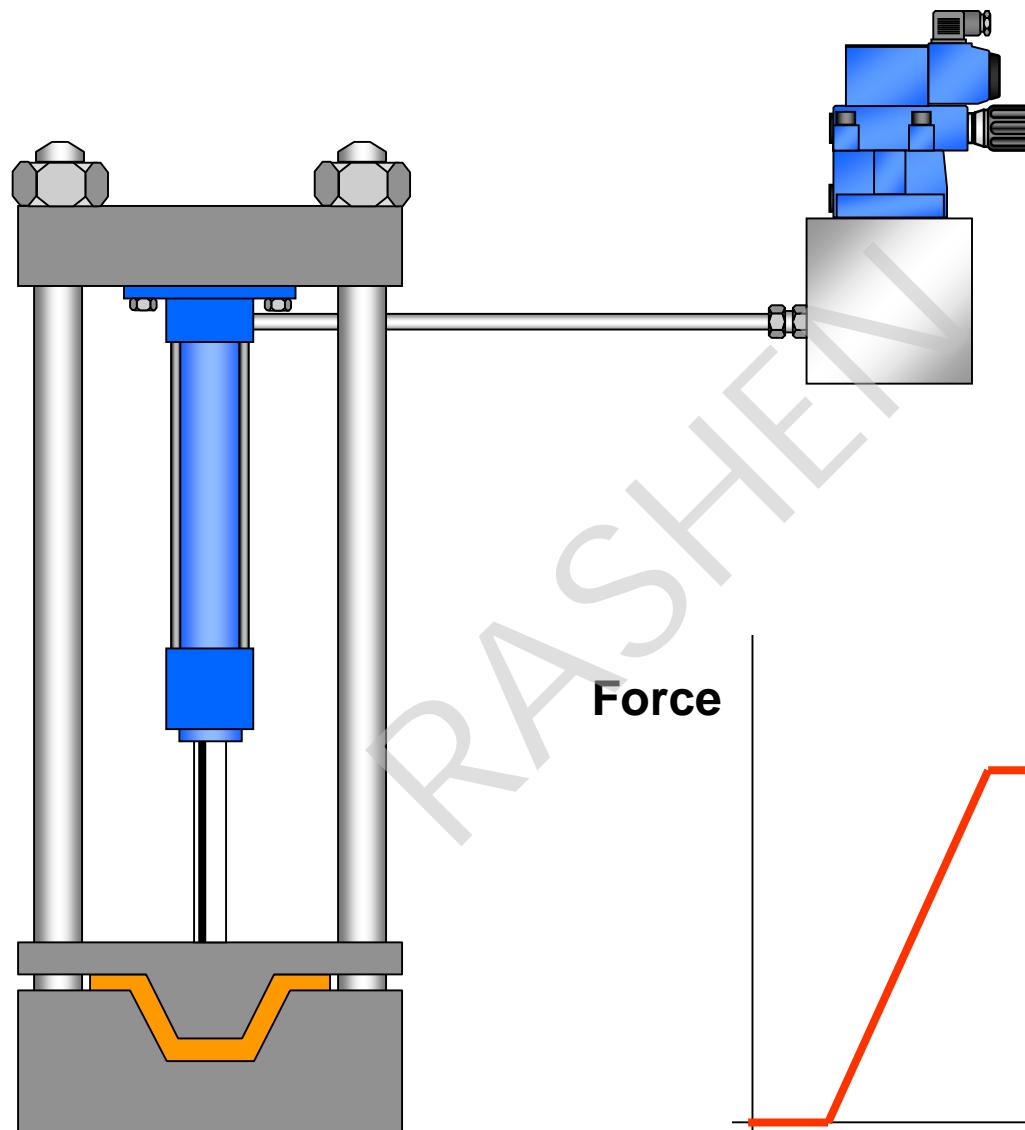




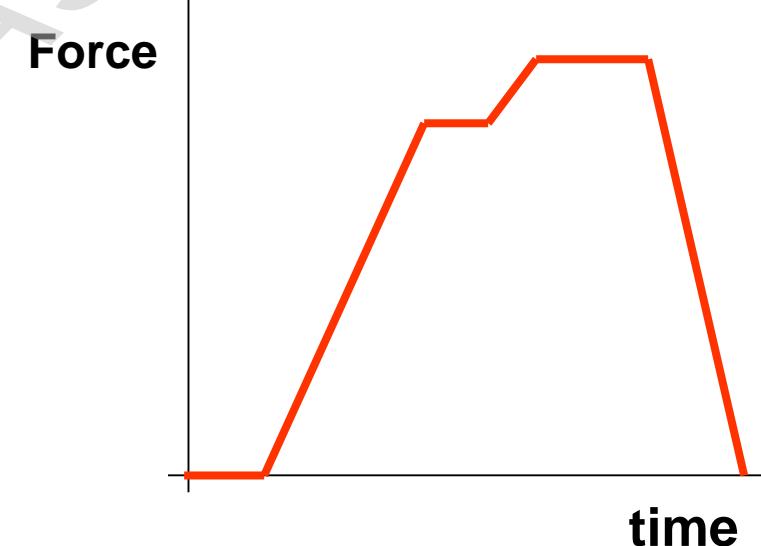
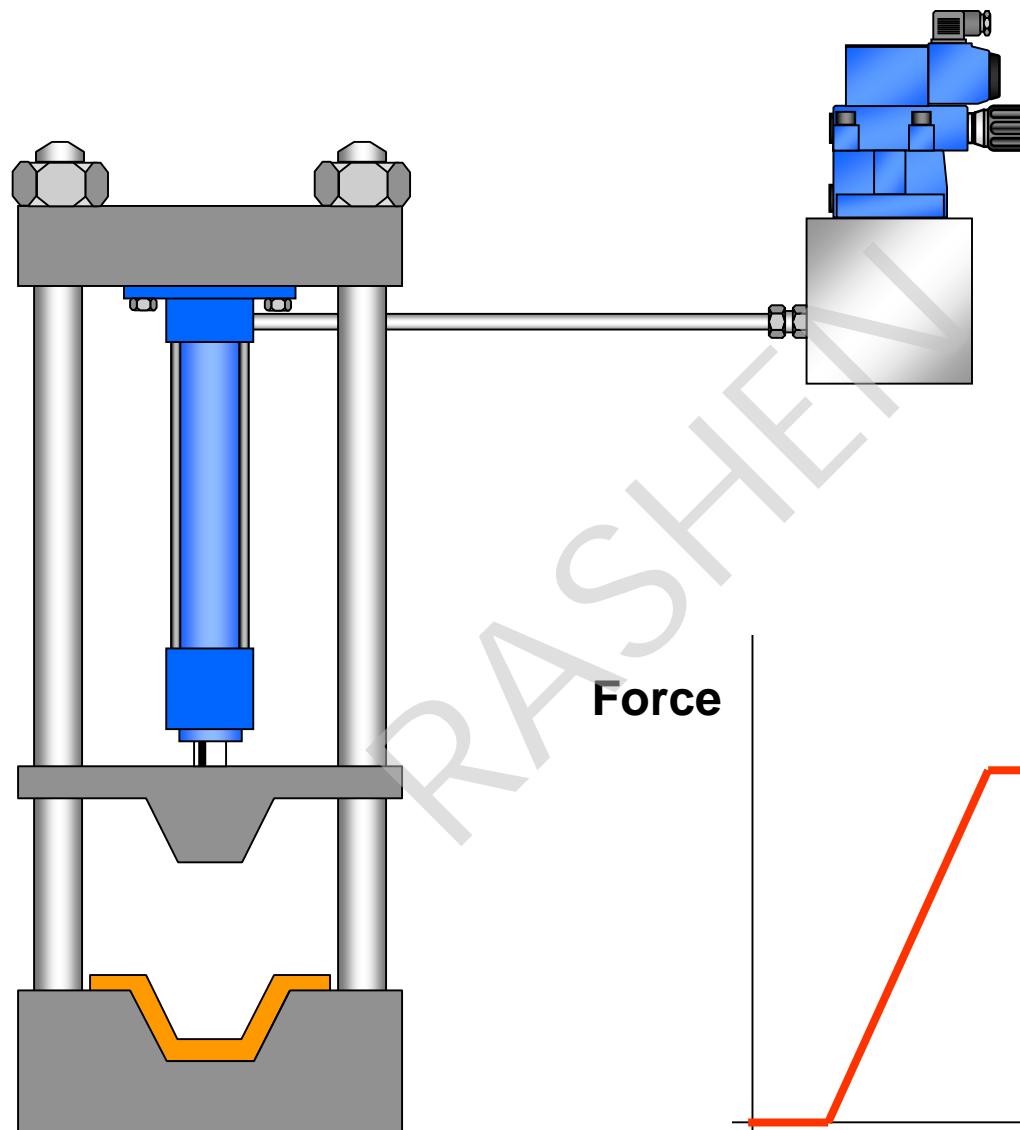
شیرهای پرپوشان همچنین می توانند نیروی ایجاد شده توسط یک عملگر را با کنترل فشار اعمالی به عملگر کنترل کنند. (برای مثال در دستگاههای پرس و دستگاههای تزریق پلاستیک)



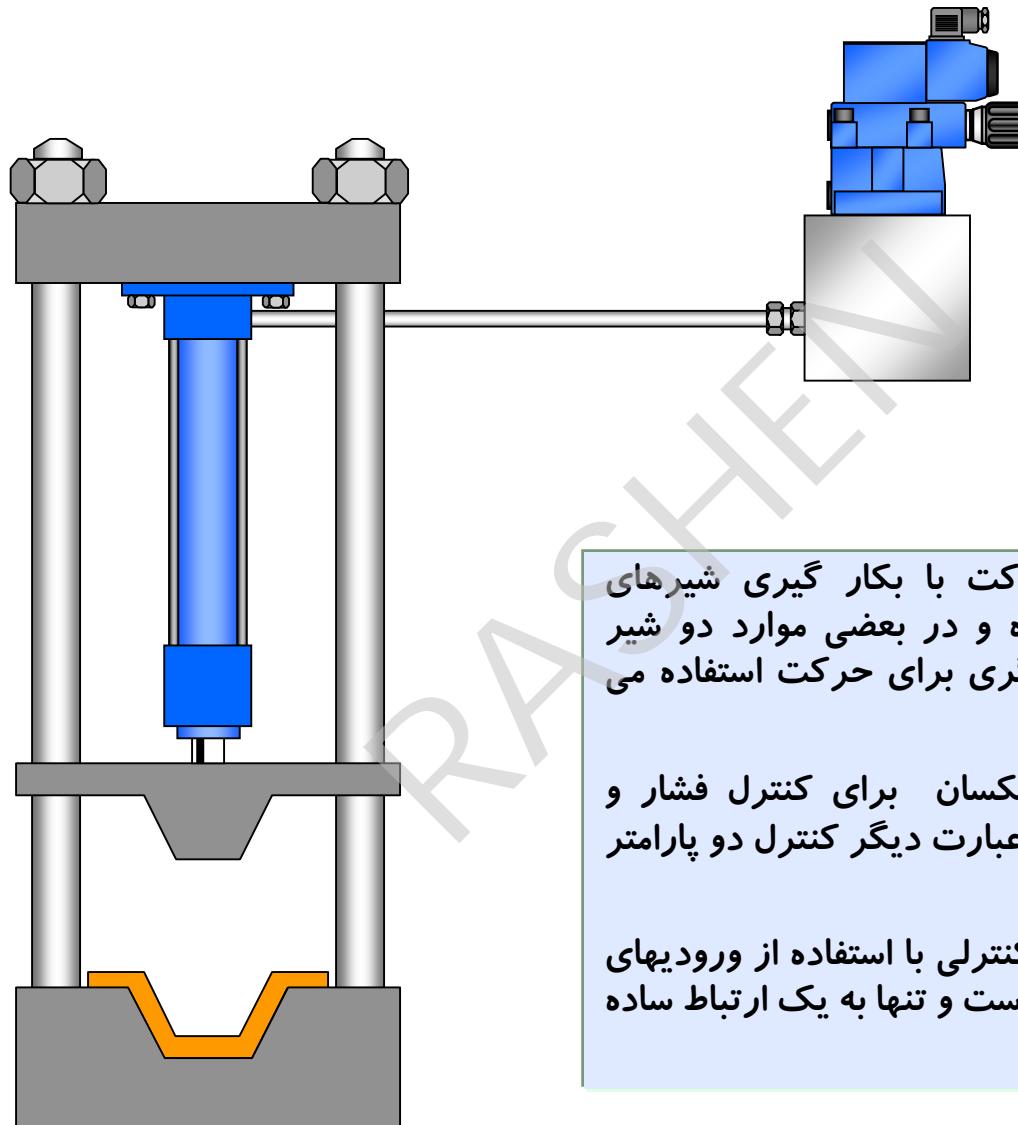
در این کاربردها اغلب نه تنها کنترل حداقل فشار عملگر نیاز است بلکه میزان فشاری که اعمال و یا برداشته شود نیز باید کنترل شود



در حقیقت یک چرخه (سیکل) دستگاه شامل یک سری از شیب ها (Ramps) و وقفه ها و ماندگاریهای این شیب هاست که تمامی این اهداف تنها با یک شیر پروپرشنال بدست می آید.



در اکثر فرآیند ها و در پایان
چرخه کاری (سیکل) دستگاه
اغلب اندازه فشار در
هنگامیکه که باید کاهش یابد
یک موضوع حیاتی است.



بنابر این کنترل فشار و حرکت با بکار گیری شیرهای پرپرشنال براحتی میسر بوده و در بعضی موارد دو شیر یکسان یکی برای فشار و دیگری برای حرکت استفاده می‌شود.

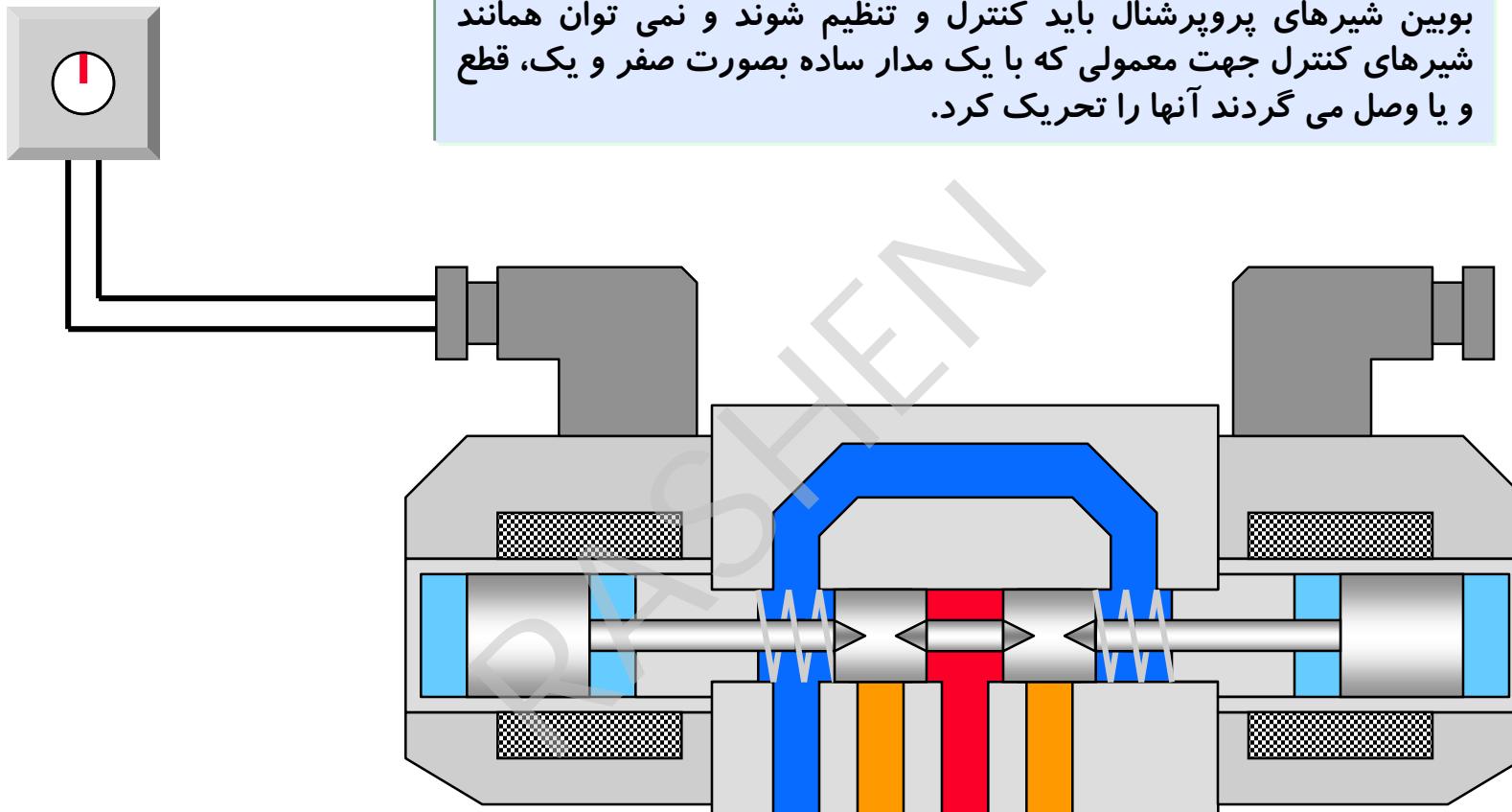
انتخاب دو شیر پرپرشنال یکسان برای کنترل فشار و جریان را کنترل "PQ" و یا به عبارت دیگر کنترل دو پارامتر فشار(P) و جریان(Q) گویند.

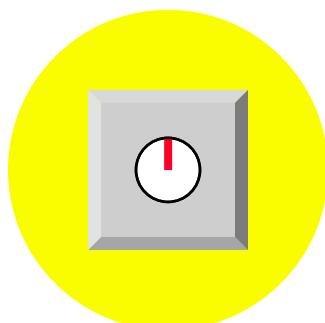
علاوه بر این تمامی این توابع کنترلی با استفاده از ورودیهای الکترونیکی به شیر قابل انجام است و تنها به یک ارتباط ساده با کنترلر دستگاه نیاز می‌باشد.

کنترل های الکترونیکی

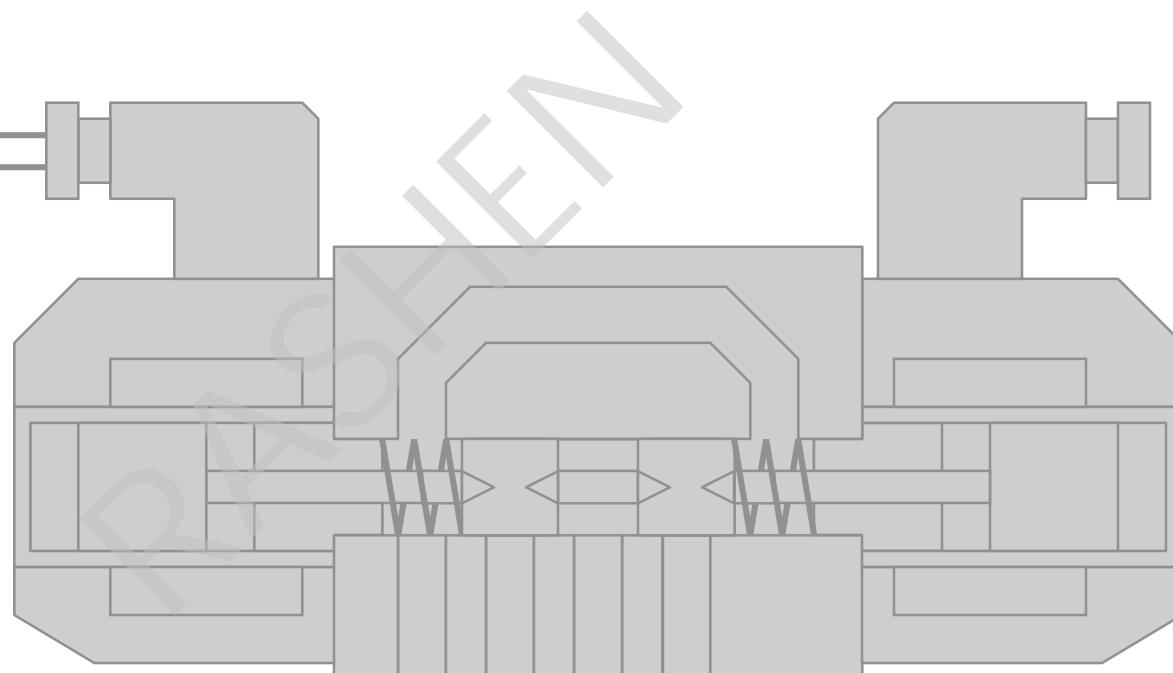


نظر به مطالب ارائه شده در قبل، جریان الکتریکی عبوری و ولتاژ اعمالی به بویین شیرهای پروپرشنال باید کنترل و تنظیم شوند و نمی توان همانند شیرهای کنترل جهت معمولی که با یک مدار ساده بصورت صفر و یک، قطع و یا وصل می گردند آنها را تحریک کرد.

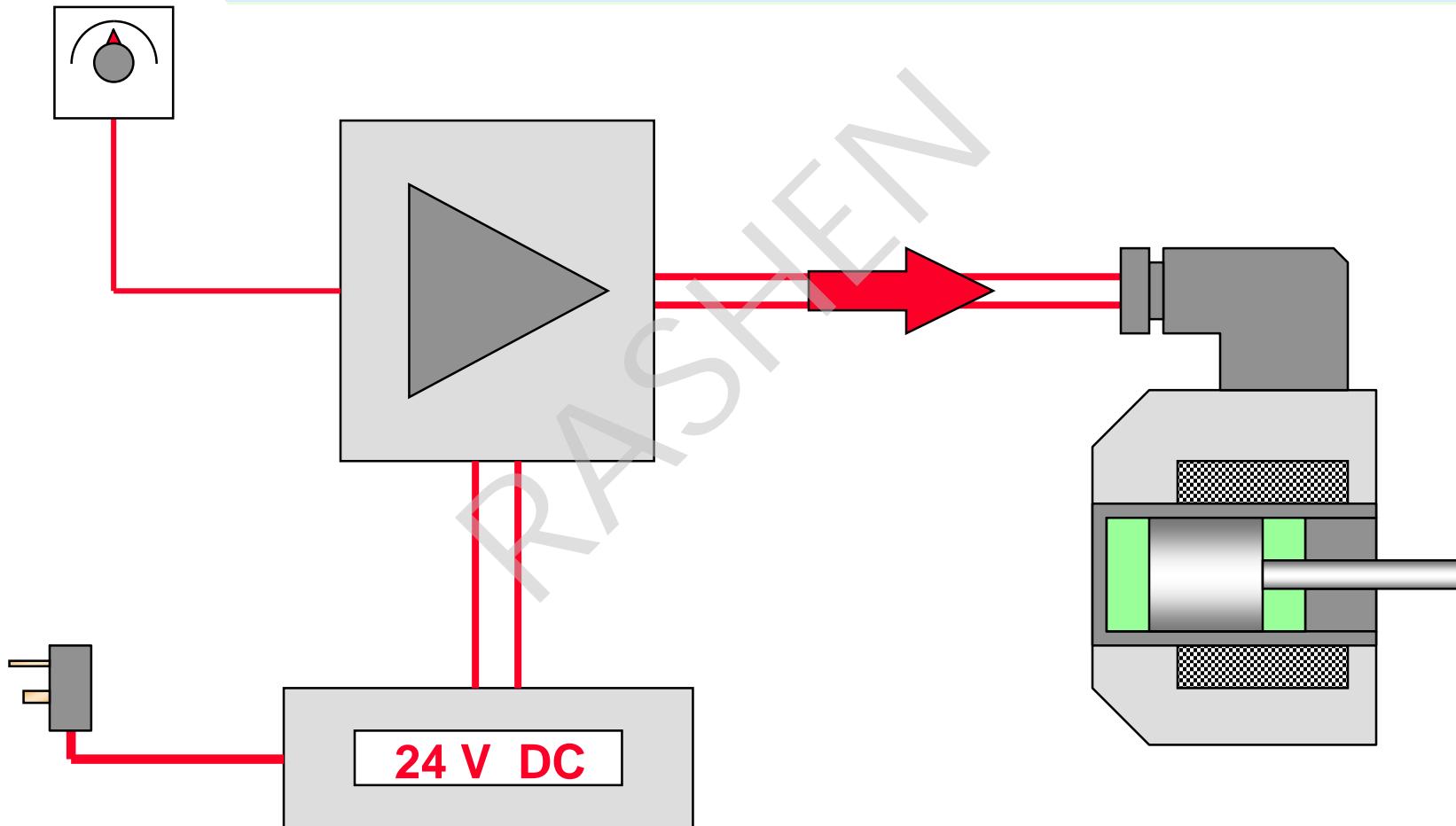




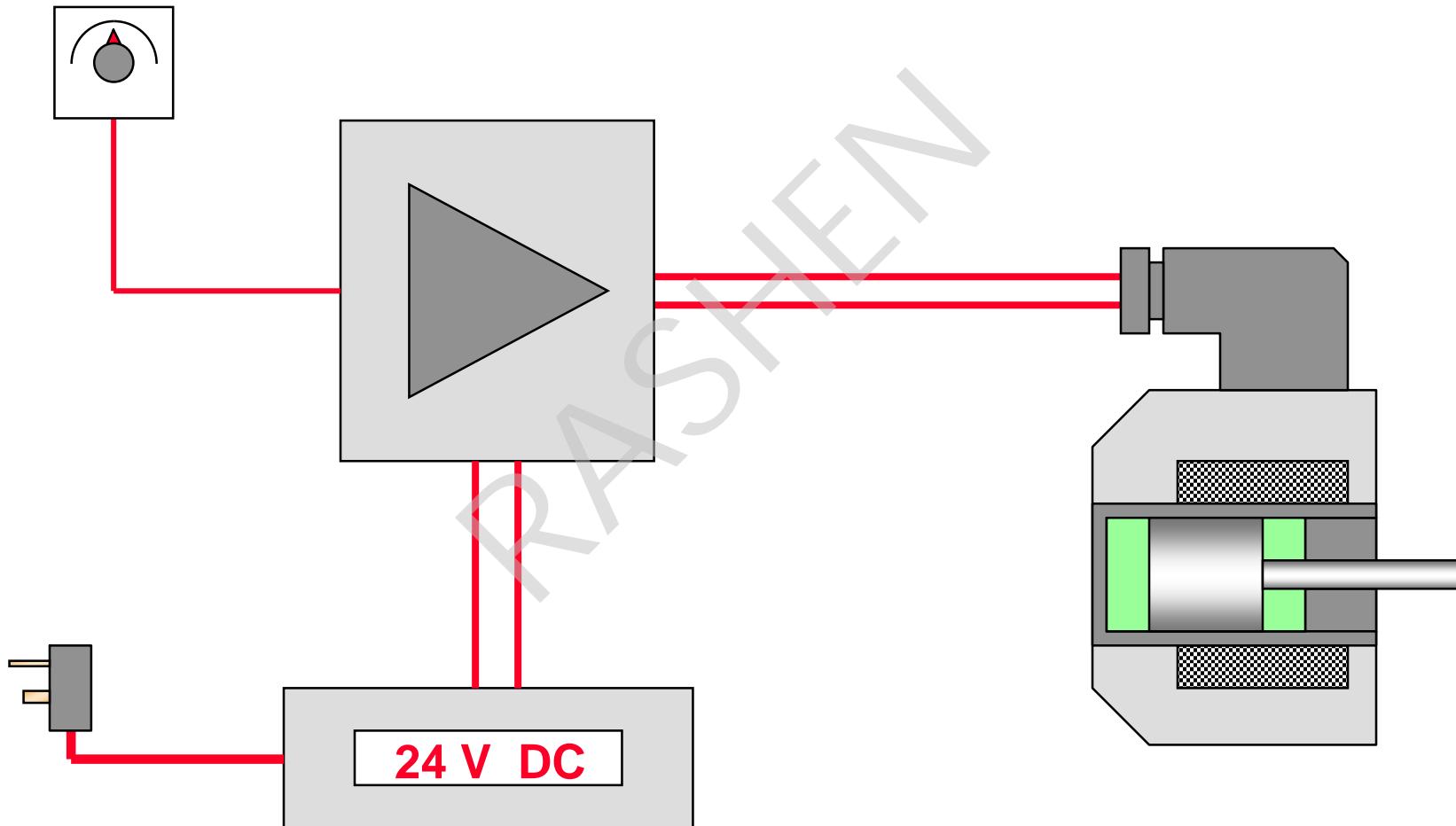
از نظر تئوری کنترل جریان عبوری از و یا ولتاژ اعمالی به بویین یک شیر پروپرشنال با یک کلید نوع دیمیری (و به عبارتی یک مقاومت متغیر) امکان پذیر است. اما مشکلات عملی از قبیل گرمای تولید شده و انحراف (Drift) از مقدار تنظیمی و خطای نسبتاً زیاد استفاده از دیمیر را بجز در کاربردهای بسیار ساده غیر ممکن می سازد.



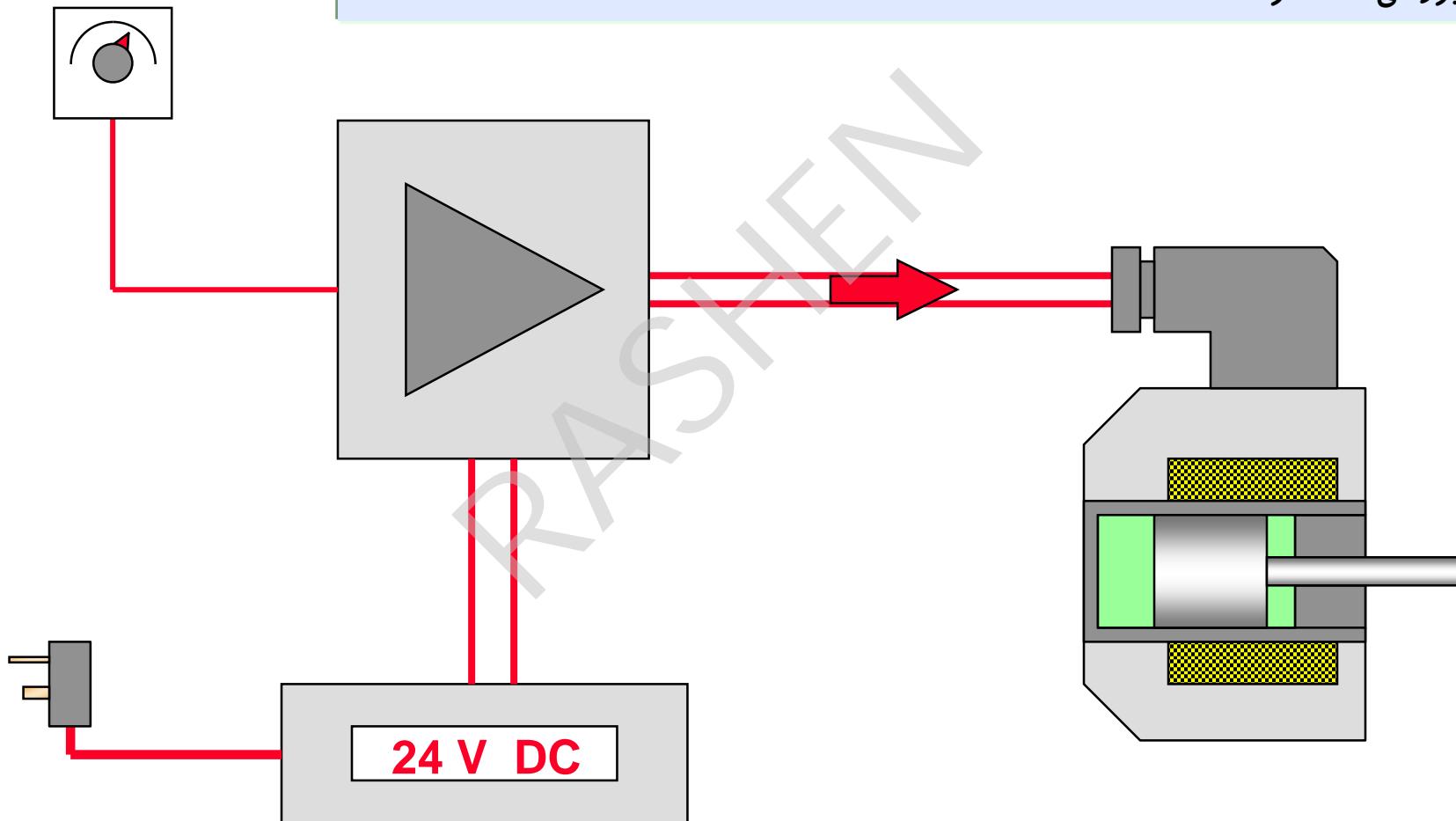
بطور معمول، جریان عبوری از بویین یک شیر پروپرشنال توسط یک مدار الکترونیکی کنترل کننده که معمولاً به آنها تقویت کننده (Amplifier) گفته می‌شود انجام می‌گیرد. اکثر تقویت کننده به یک منبع تغذیه ولتاژ (ممکن است ۱۲ یا ۲۴ ولت) و یک سیگنال ورودی (که یکی از سطوح استاندارد سیگنال های آنalog-برای مثال ۰ تا ۱۰ ولت و یا ۴ تا ۲۰ میلی آمپر- می باشد) بعنوان فرمان نیاز دارند.



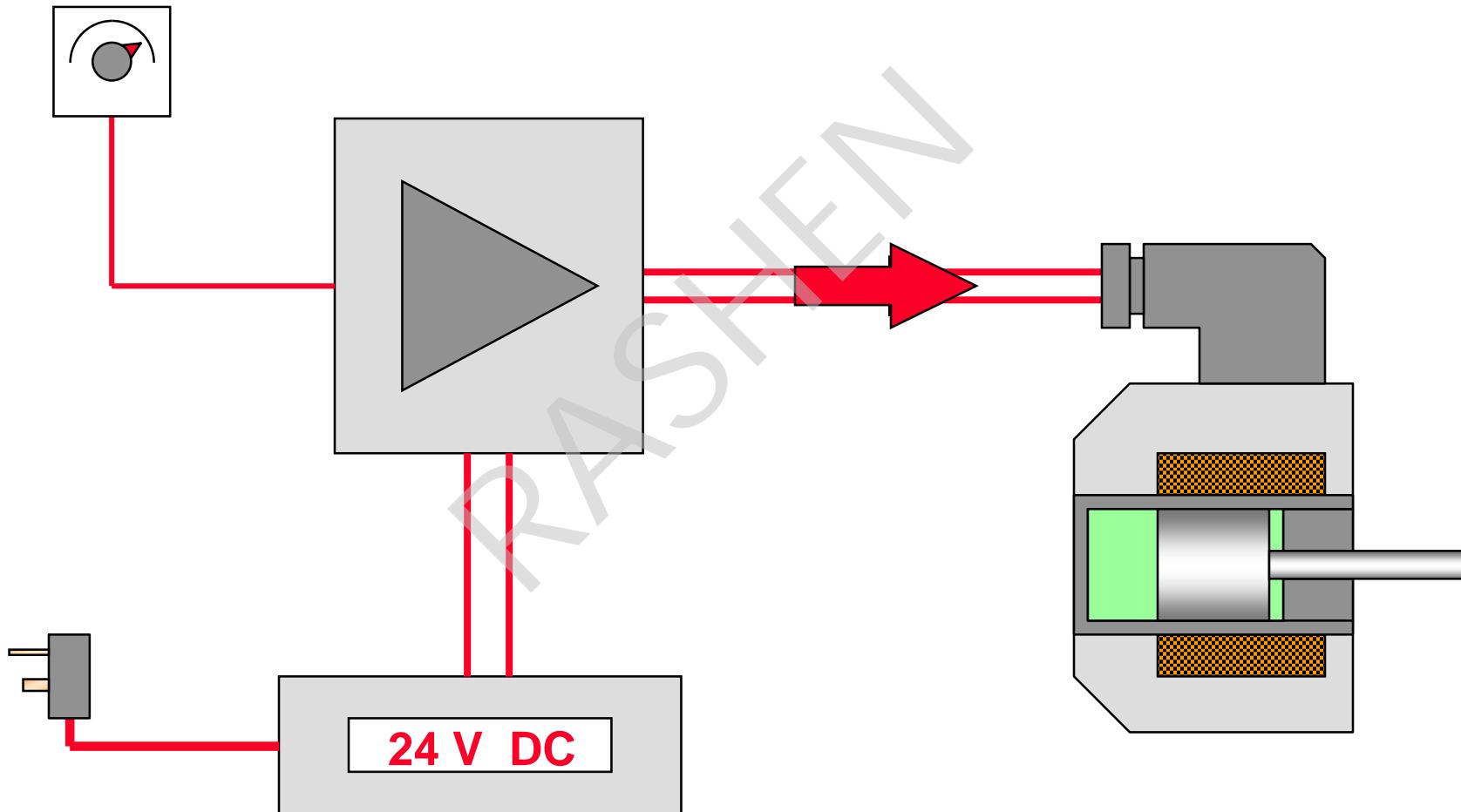
خروجی تقویت کننده (جريان الکتریکی) تابعی از سیگنال ورودی است بطوریکه اگر سیگنال ورودی صفر باشد جریان خروجی نیز صفر خواهد بود.



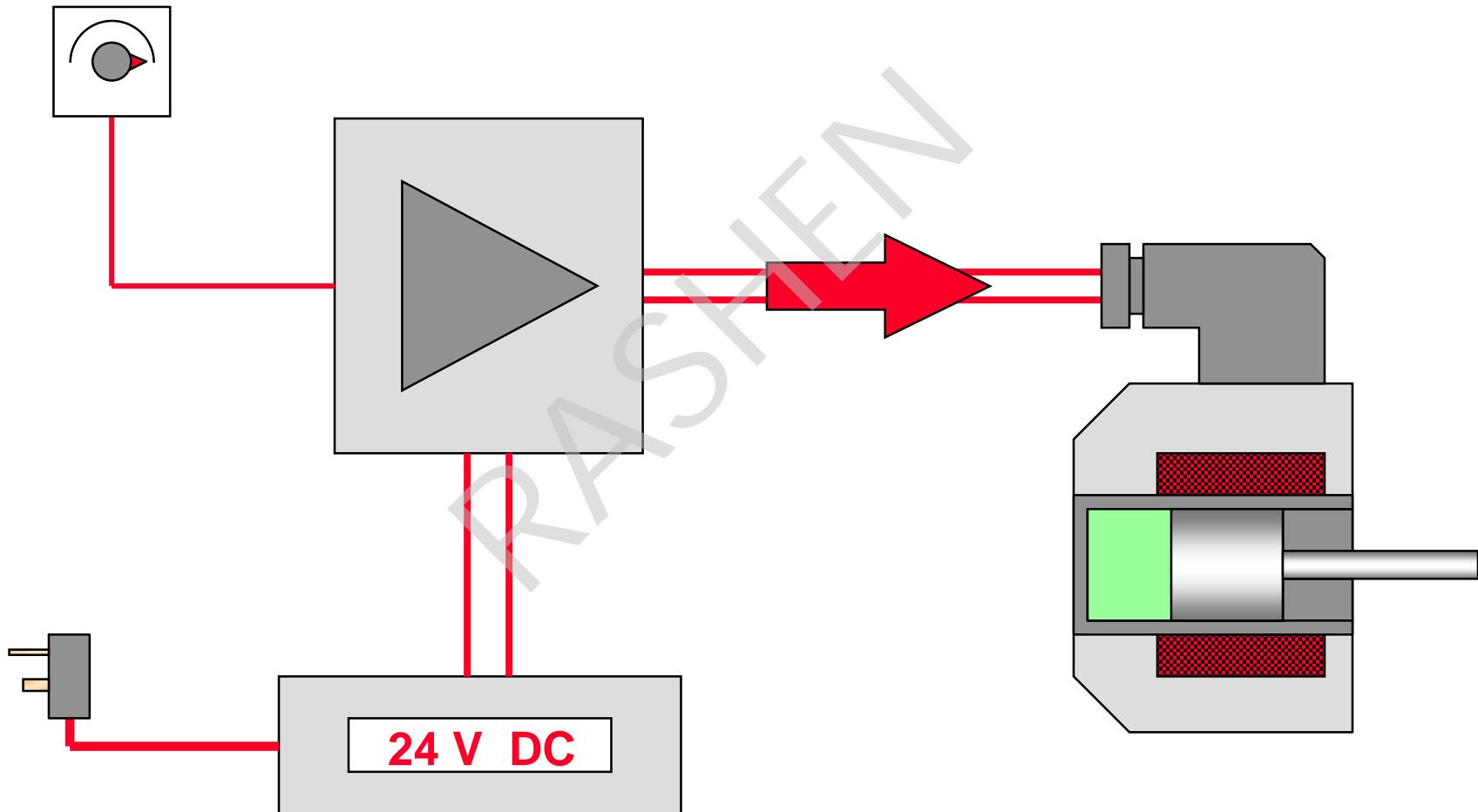
افزایش در اندازه سیگنال ورودی (که این سیگنال معمولاً بصورت خطی و پیوسته و از جنس آنalog است) به تقویت کننده، منجر به افزایش جریان خروجی که از بویین شیر پروپرشنال عبور می کند، خواهد شد.



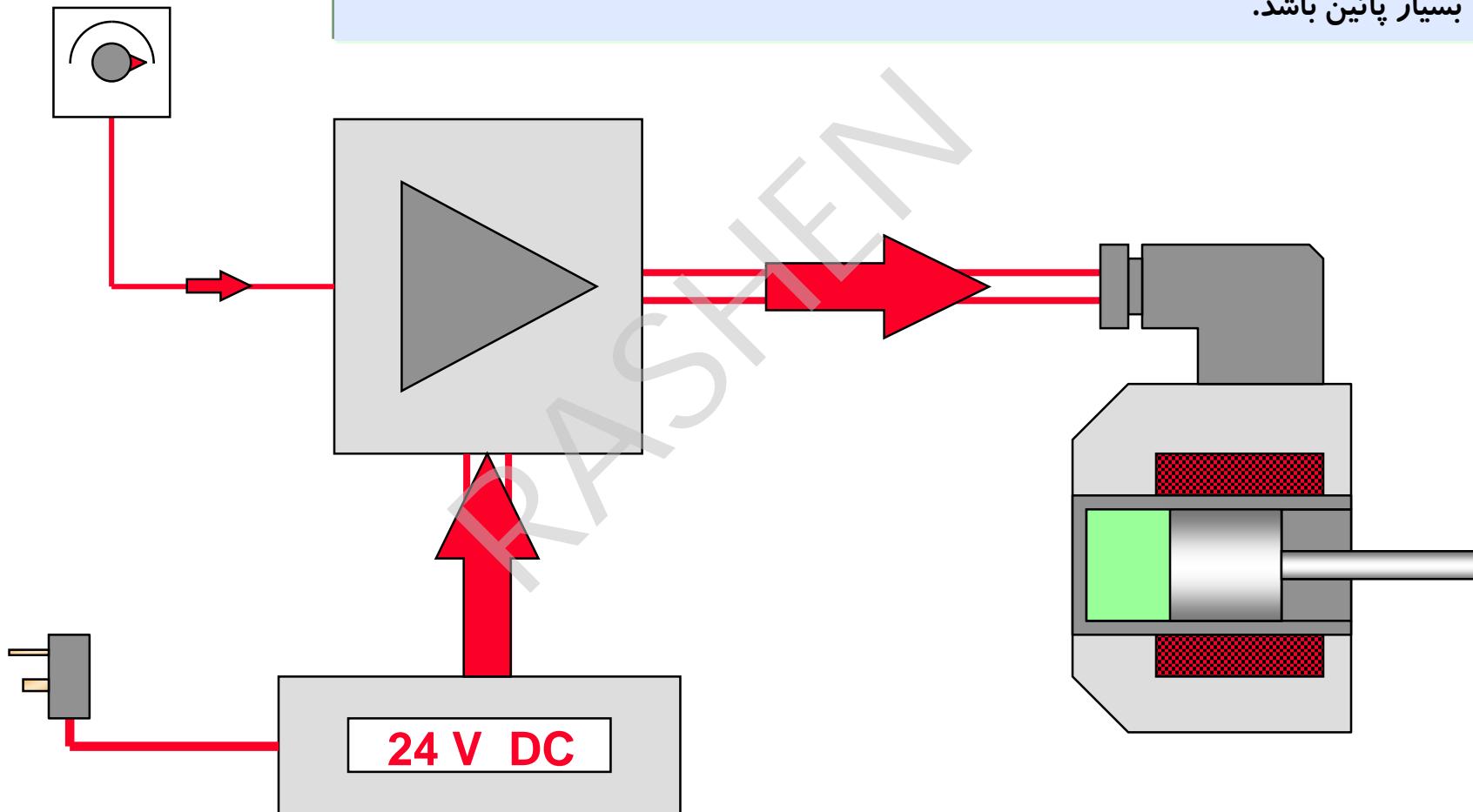
افزایش در اندازه سیگنال ورودی به تقویت کننده، منجر به افزایش جریان خروجی که از بویین شیر پروپرشنال عبور می کند، خواهد شد.

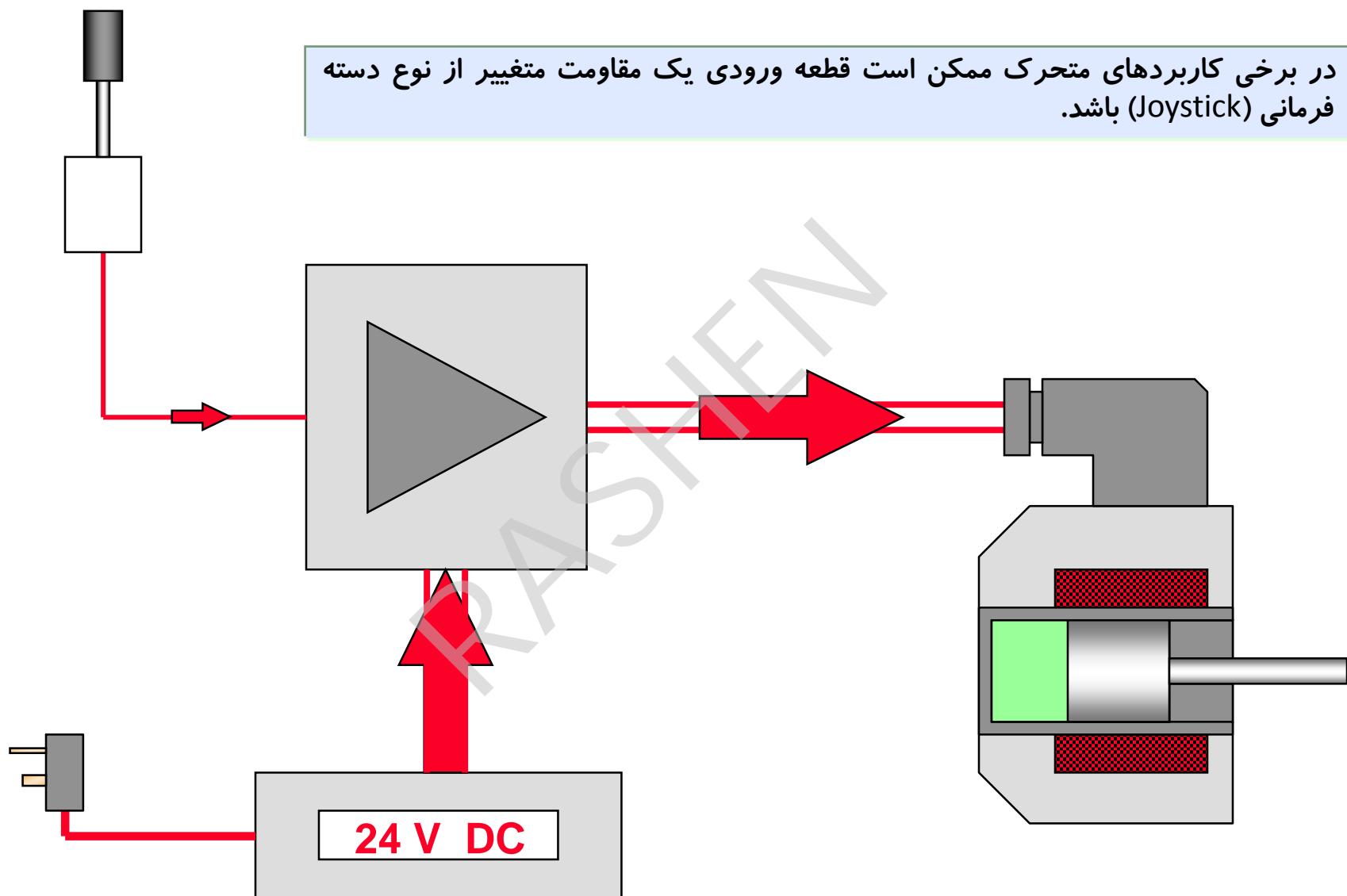


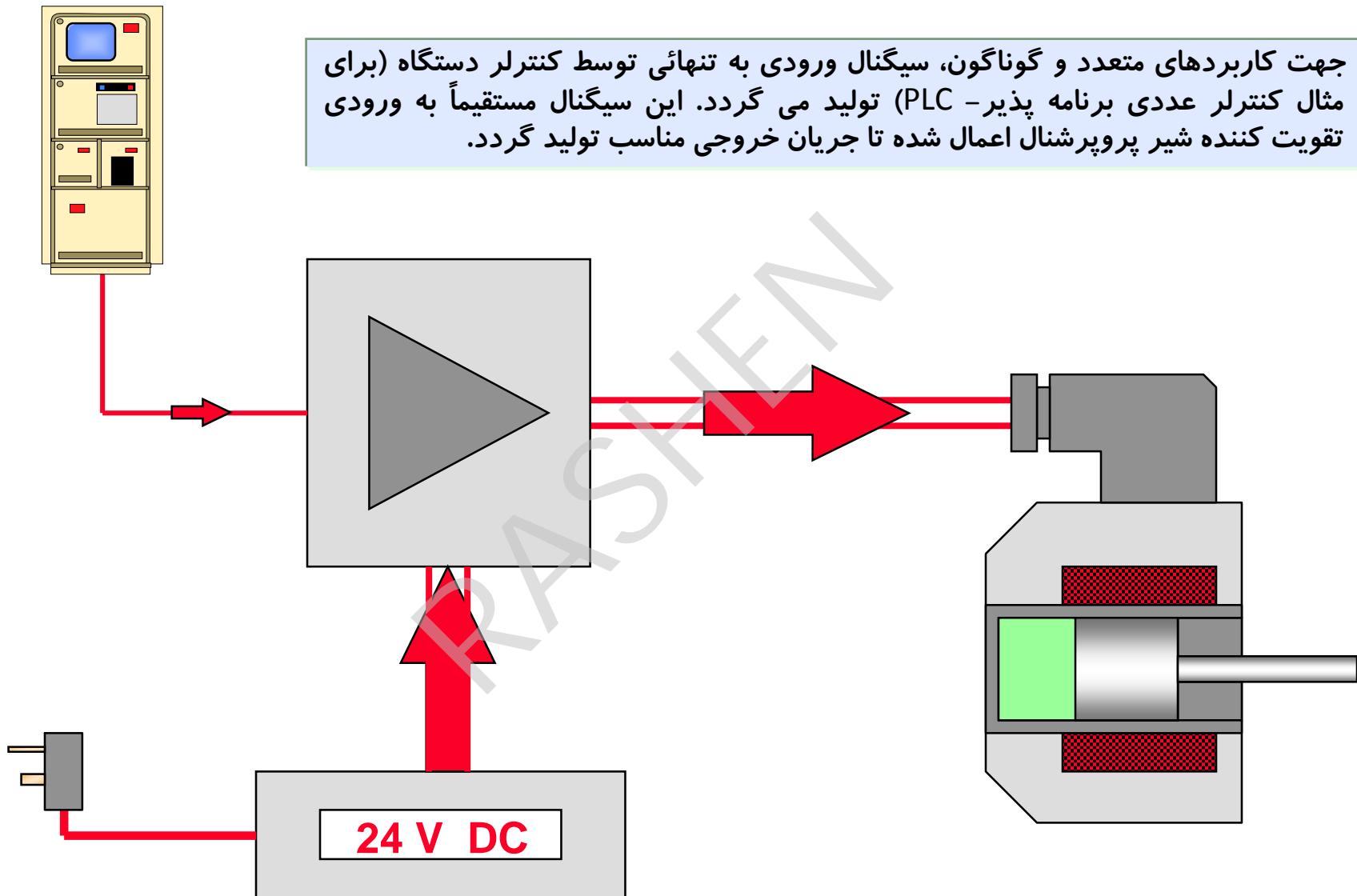
افزایش در اندازه سیگنال ورودی به تقویت کننده، منجر به افزایش جریان خروجی که از بویین شیر پروپرشنال عبور می کند، خواهد شد.



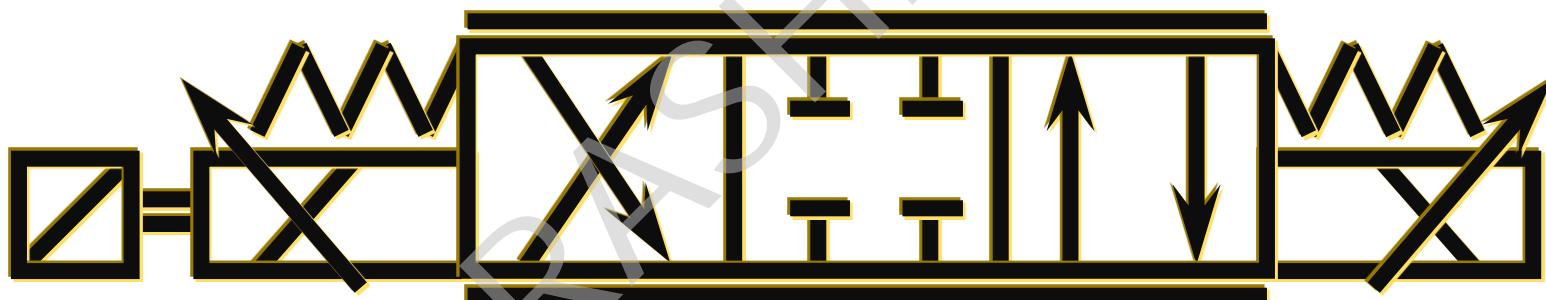
جریان نسبتاً زیادی (در حدود ۲ تا ۳ آمپر) از بوبین شیر پروپرشنال عبور می کند که این جریان از طریق منبع تغذیه تأمین میشود و جریان سیگنال ورودی به تقویت کننده بسیار کم (در حدود چند میلی آمپر) بوده و برای عملکرد مناسب تقویت کننده نیز کافی است. به همین دلیل قطعه کنترل ورودی می تواند یک مقاومت متغیر (پتانسیومتر) ساده و با توان بسیار پائین باشد.

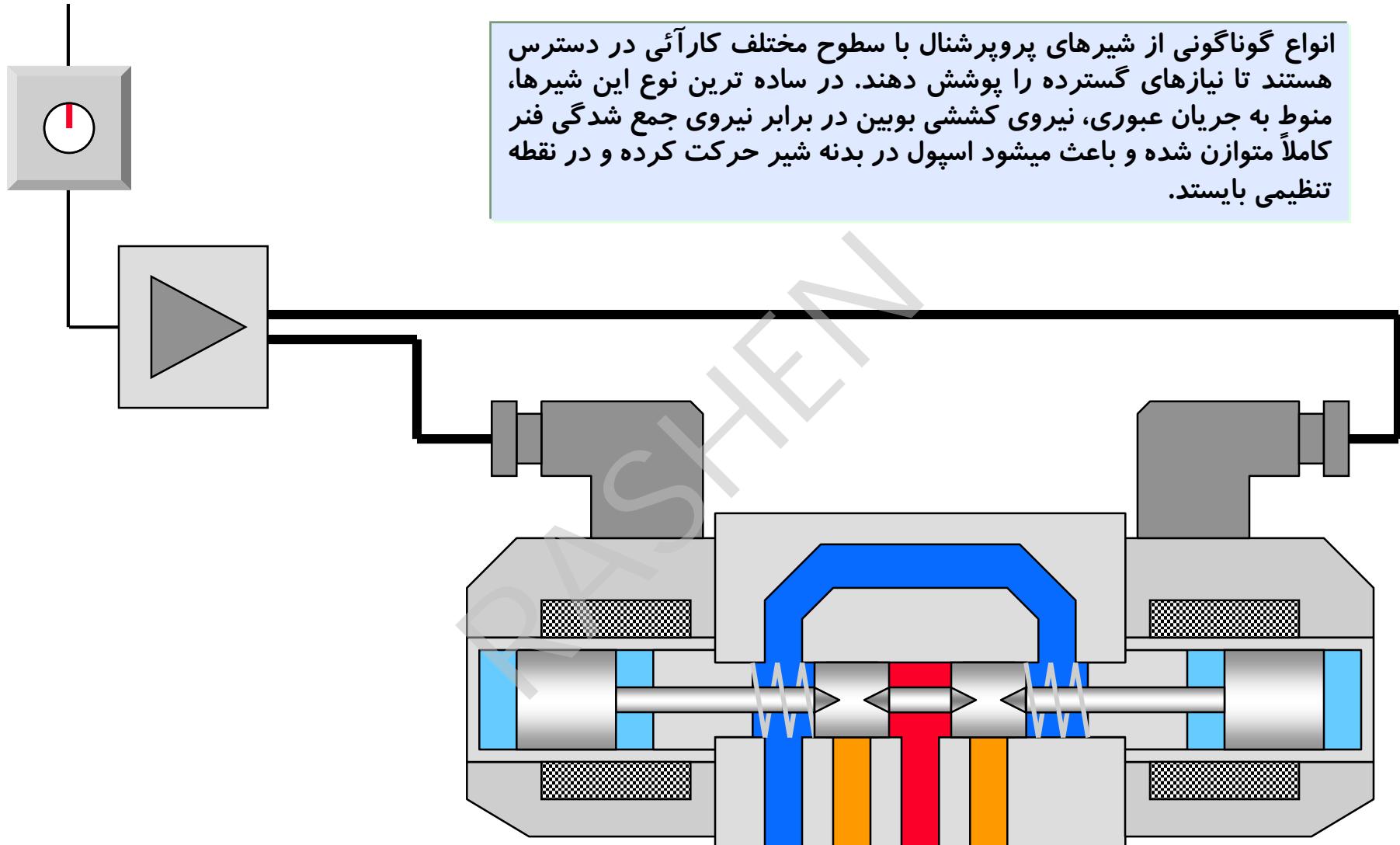


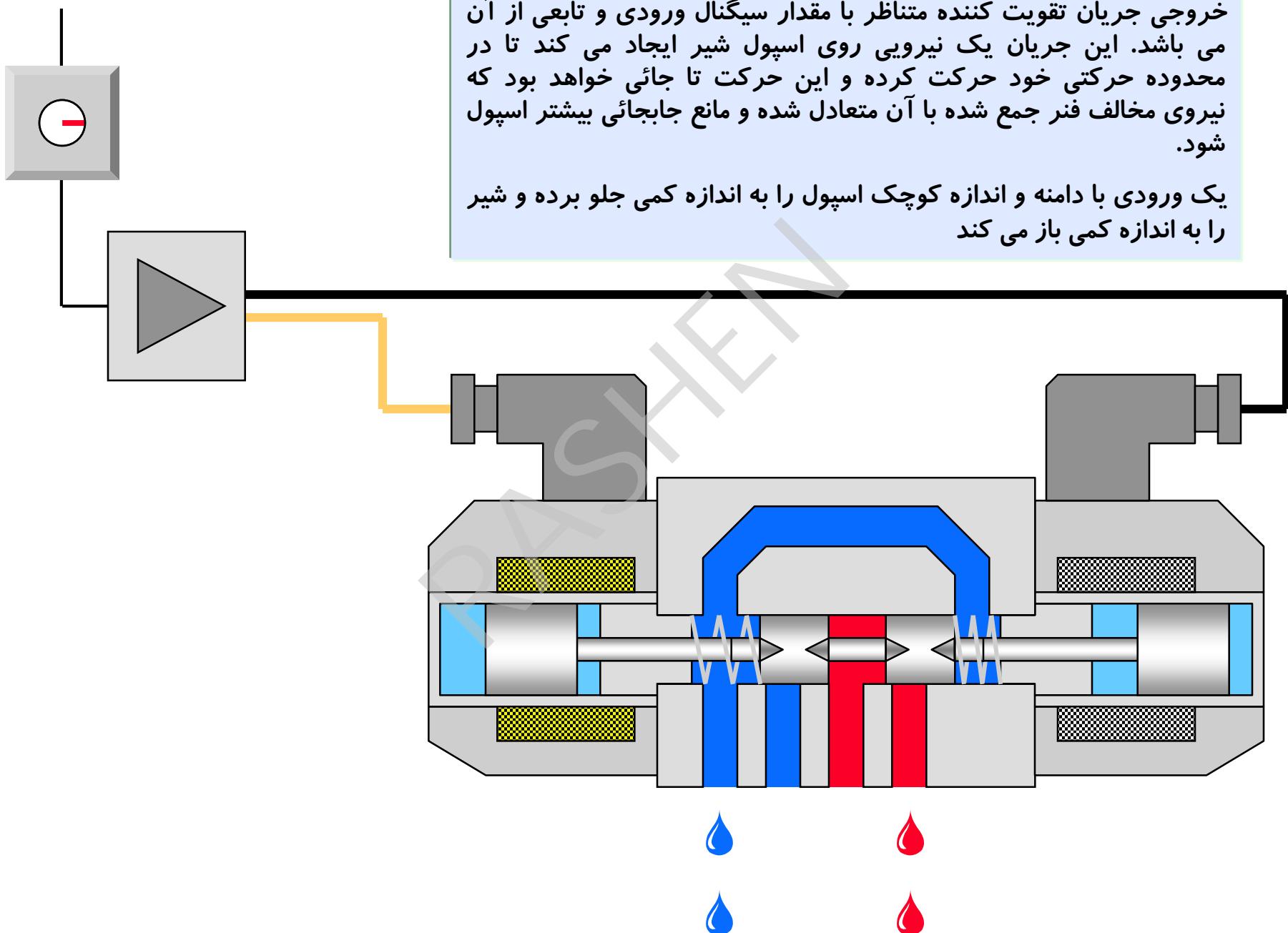


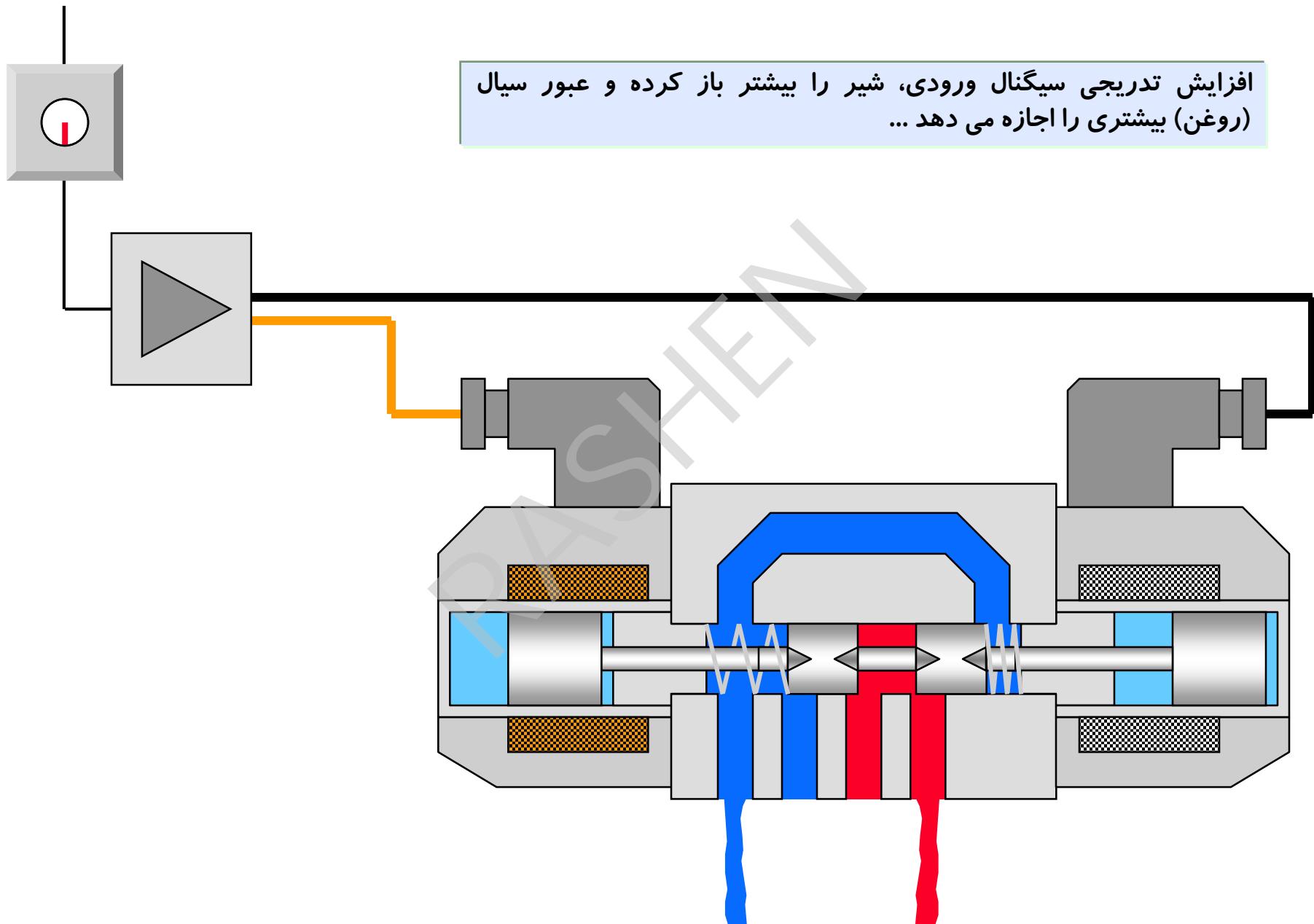


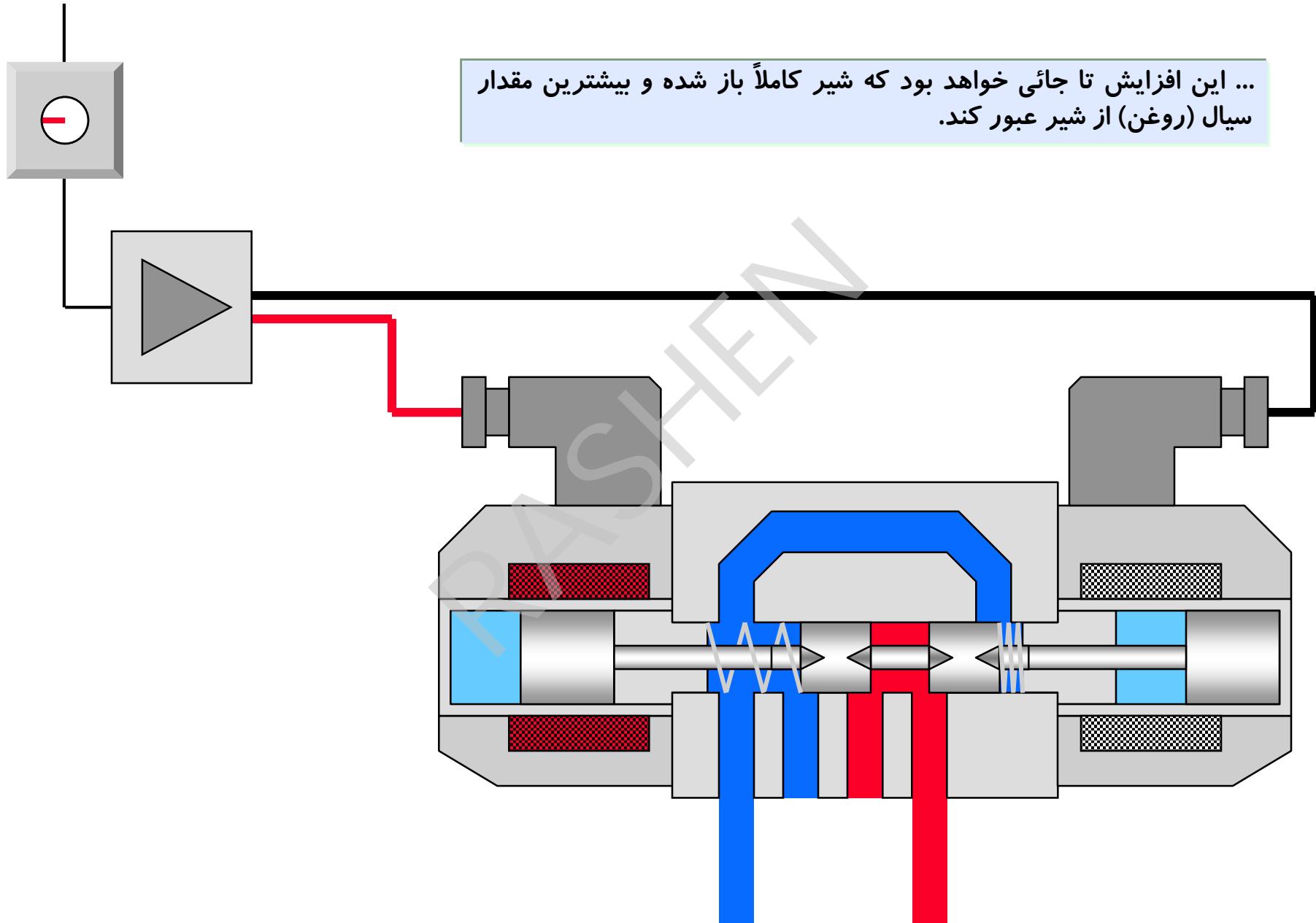
انواع شیر های پروپر شناور

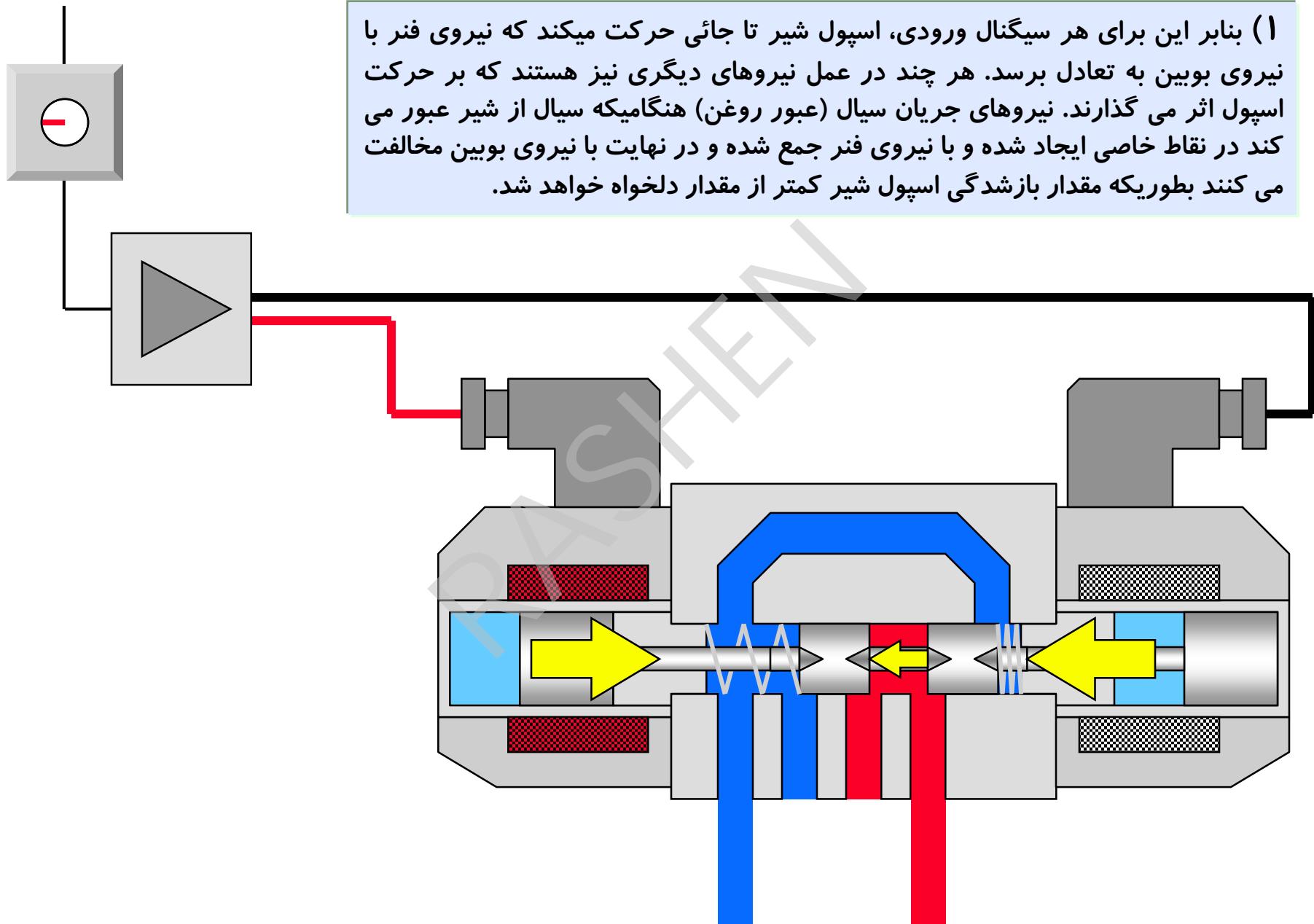


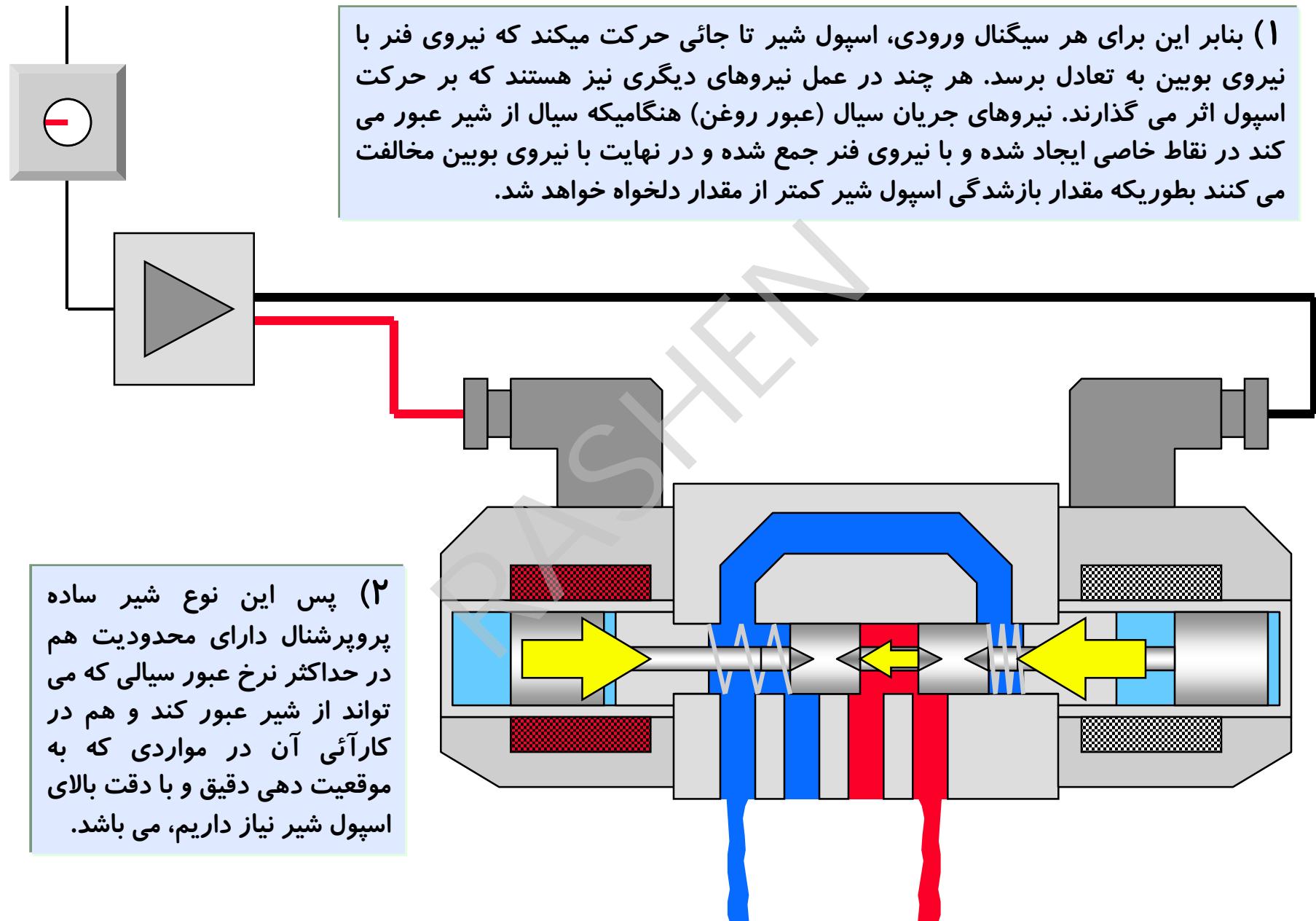


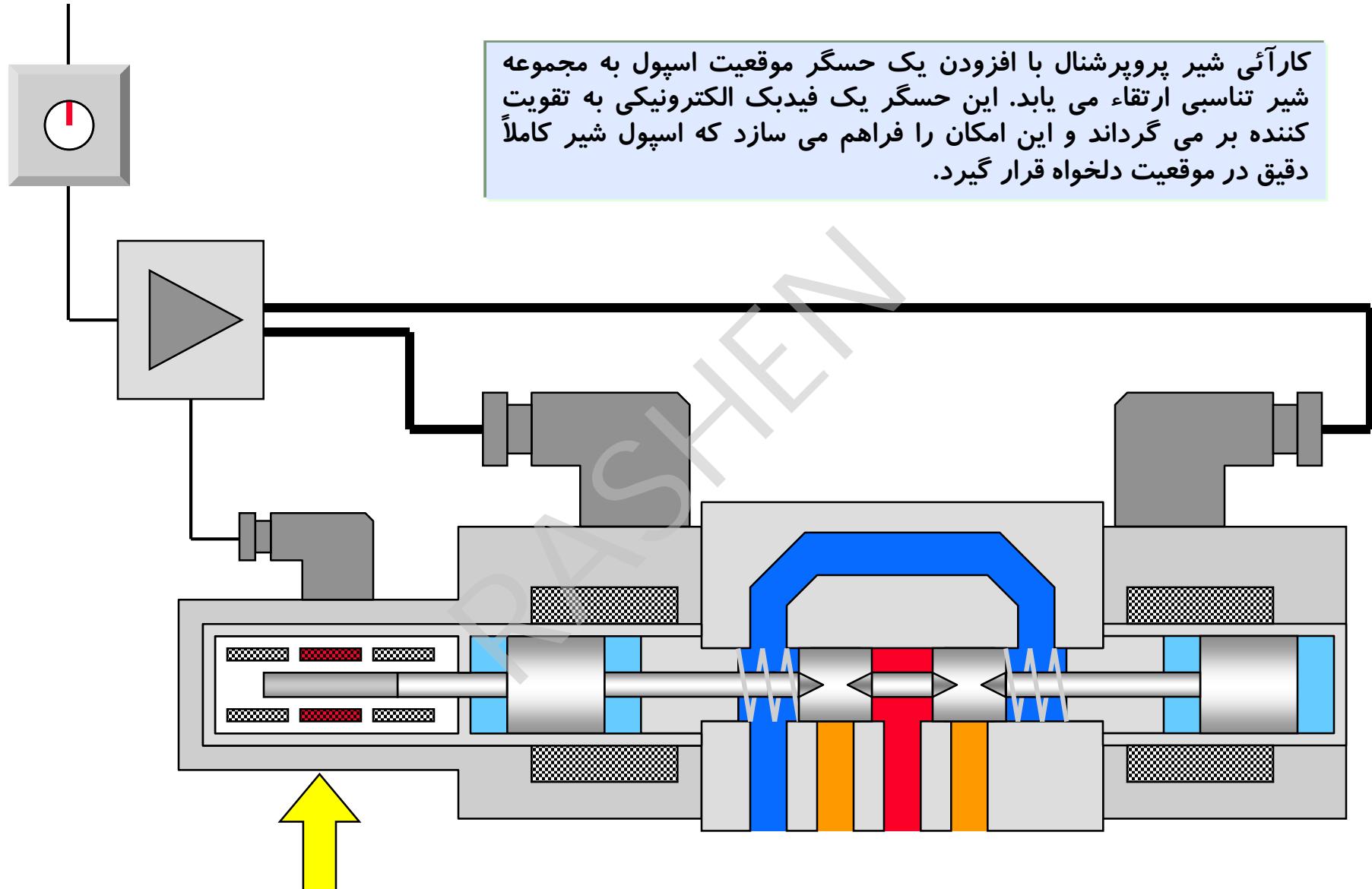










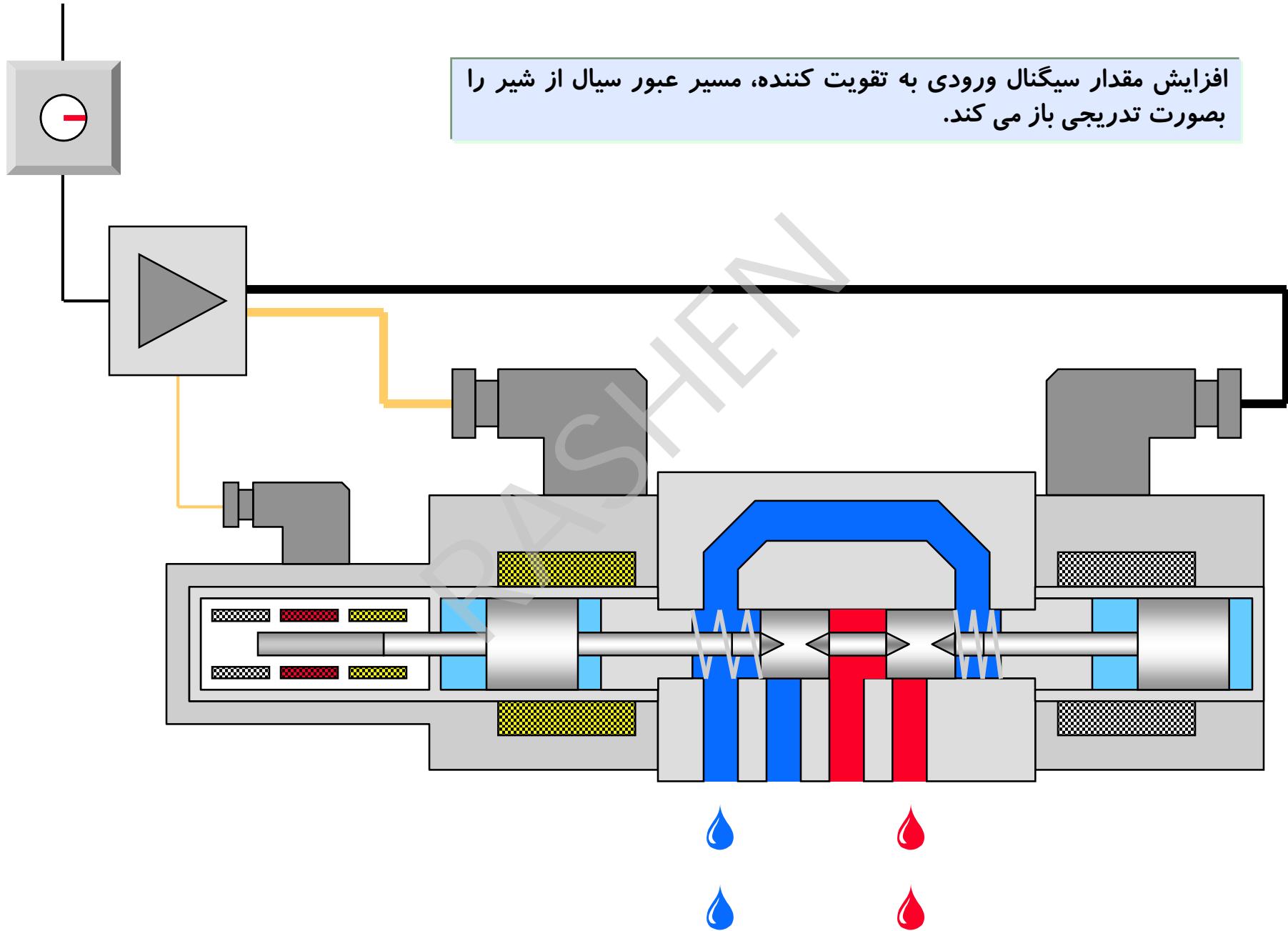


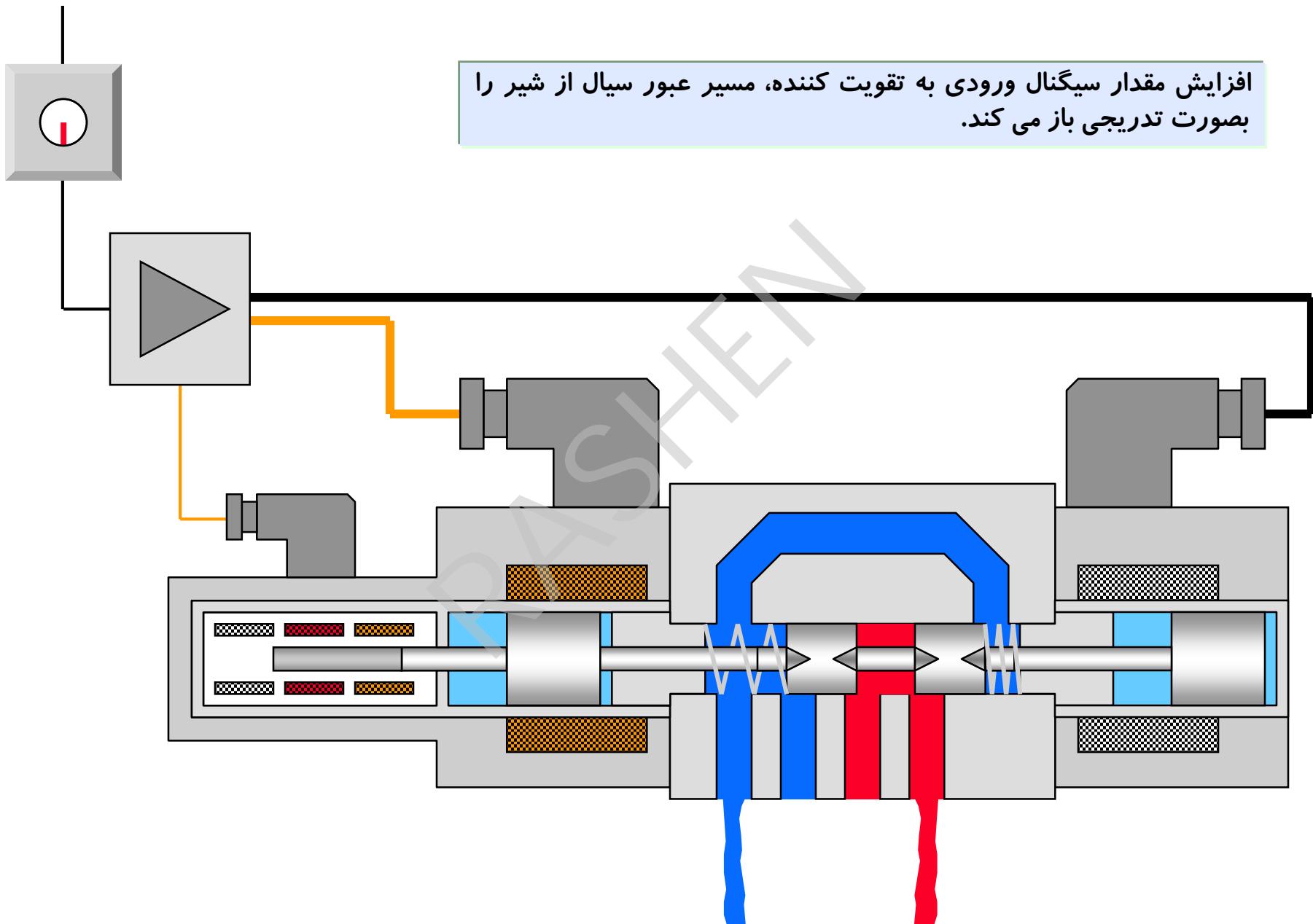
Linear Variable Differential Transformer (LVDT)

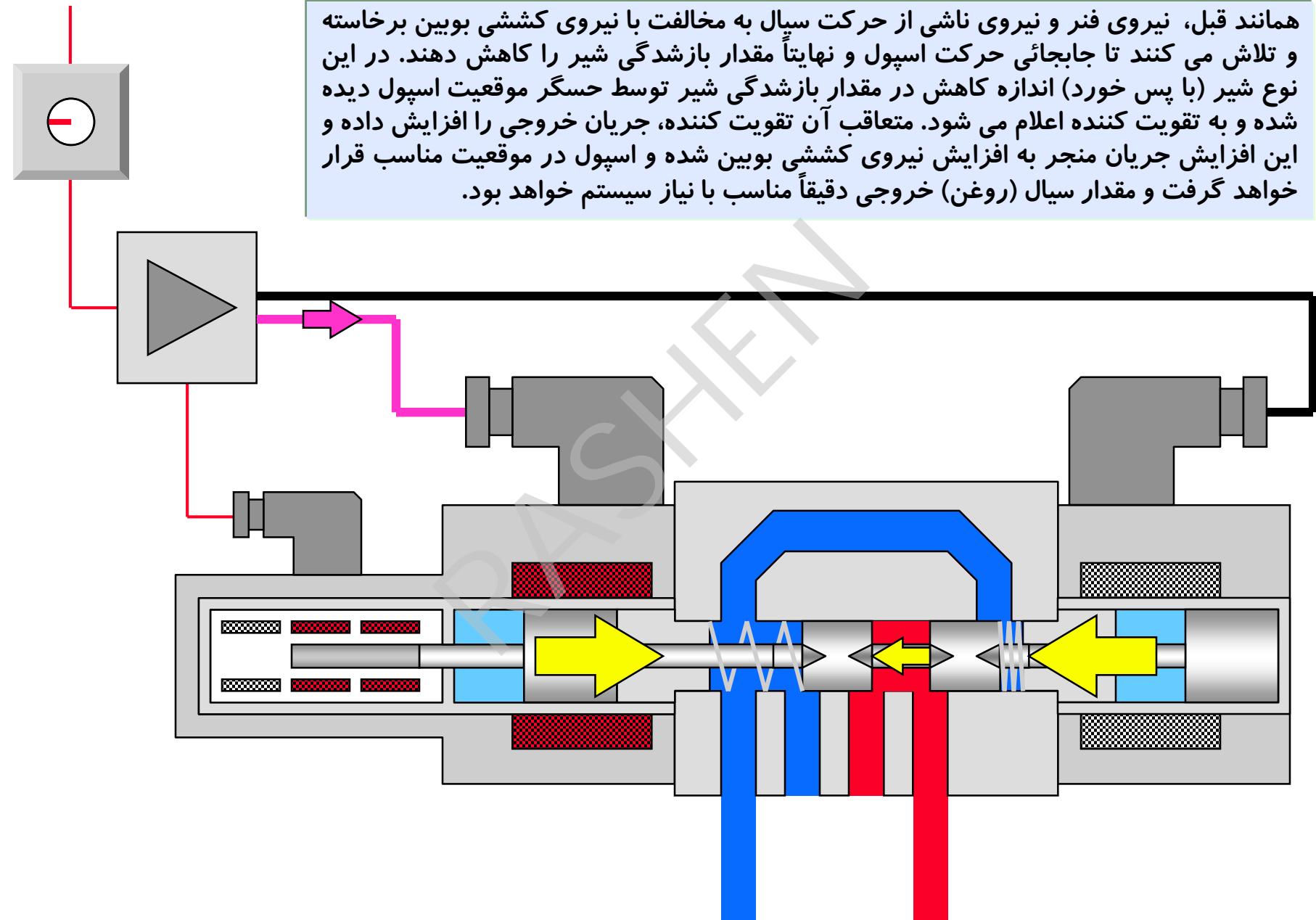
ترانسفورماتور تفاضلی متغیر خطی

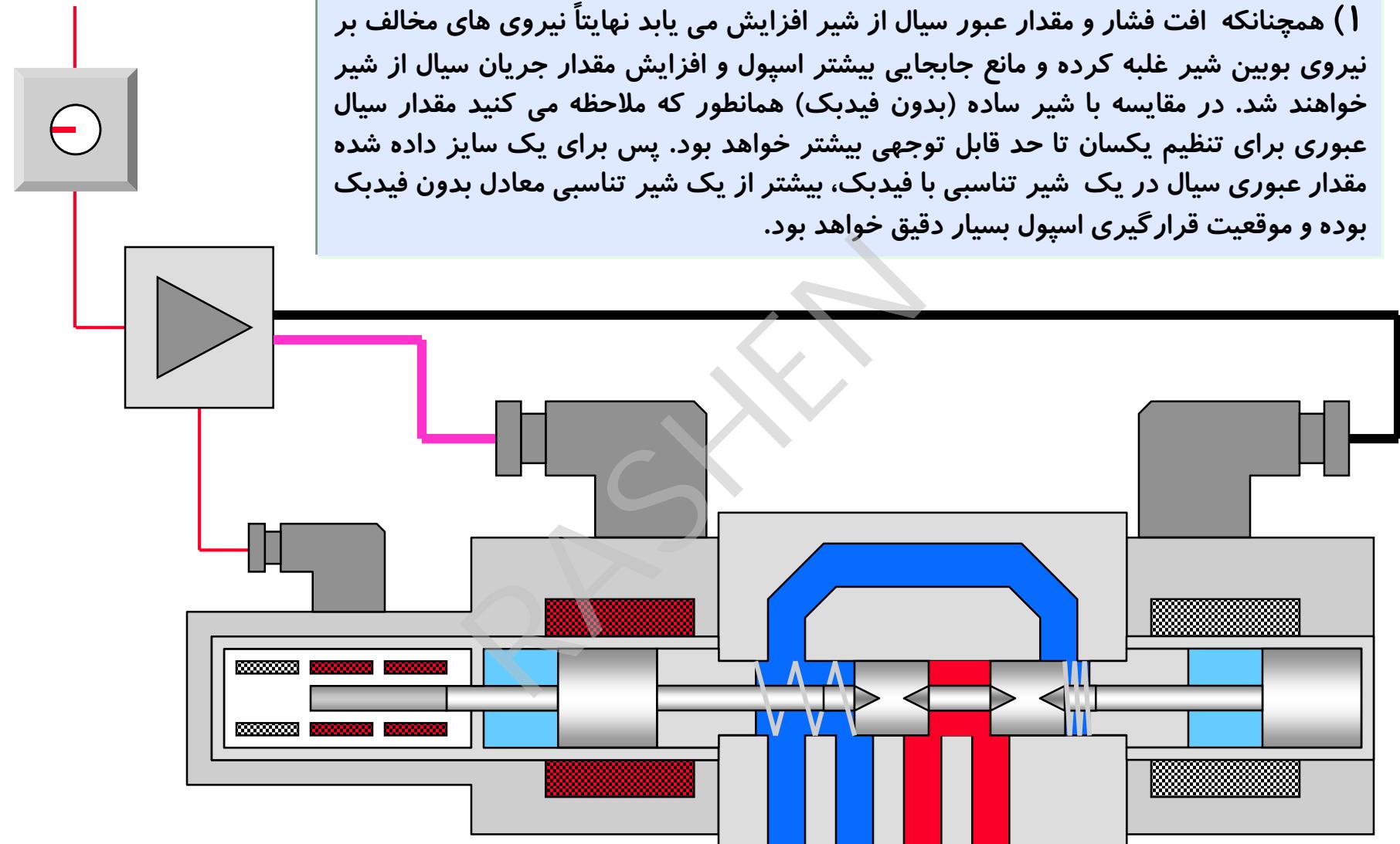
کارآئی شیر پرپرشنال با افزودن یک حسگر موقعیت اسپول به مجموعه شیر تناسبی ارتقاء می یابد. این حسگر یک فیدبک الکترونیکی به تقویت کننده بر می گرداند و این امکان را فراهم می سازد که اسپول شیر کاملاً دقیق در موقعیت دلخواه قرار گیرد.

افزایش مقدار سیگنال ورودی به تقویت کننده، مسیر عبور سیال از شیر را بصورت تدریجی باز می کند.



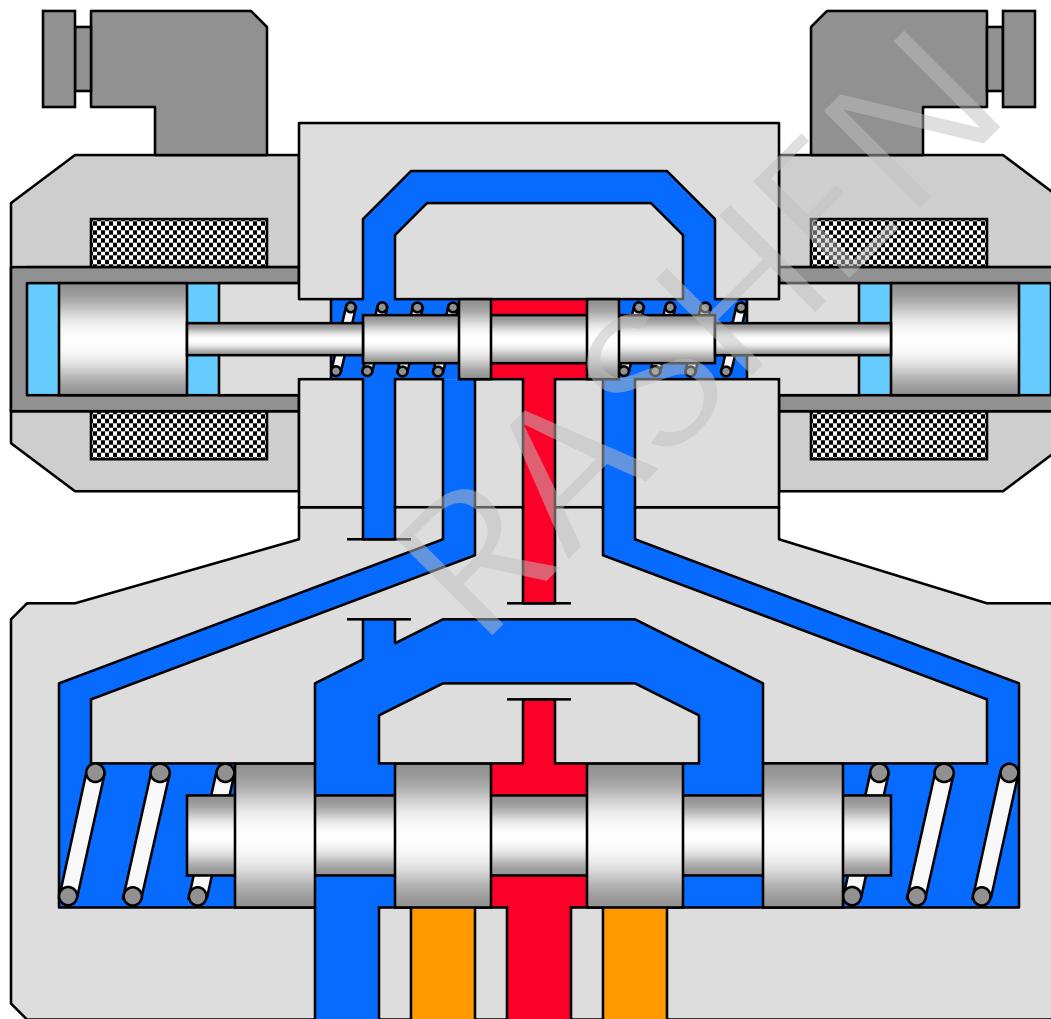






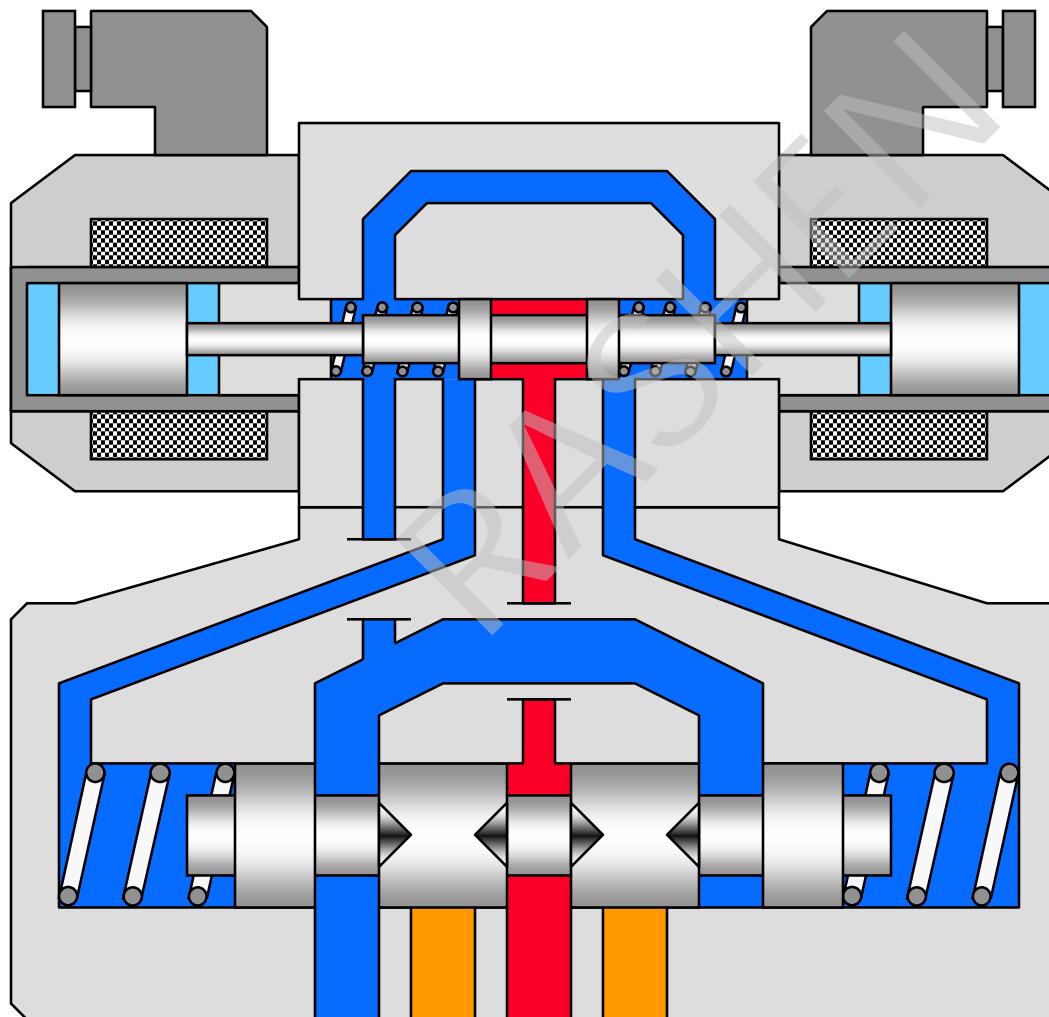
۲) این افزایش کارآئی شیرهای پروپرشنال و افزودن فیدبک منجر به افزایش قیمت شیر شده و بعلاوه باید تقویت کننده های ویژه برای کنترل انواع شیرهای پروپرشنال با فیدبک های خاص بکار برد. (در مقابل شیرهای بدون فیدبک ارزانتر بوده و تقویت کننده های آن برای اکثر شیرهای پروپرشنال بدون فیدبک استفاده می شوند)

شیر دو مرحله ای بوبین دار معمولی



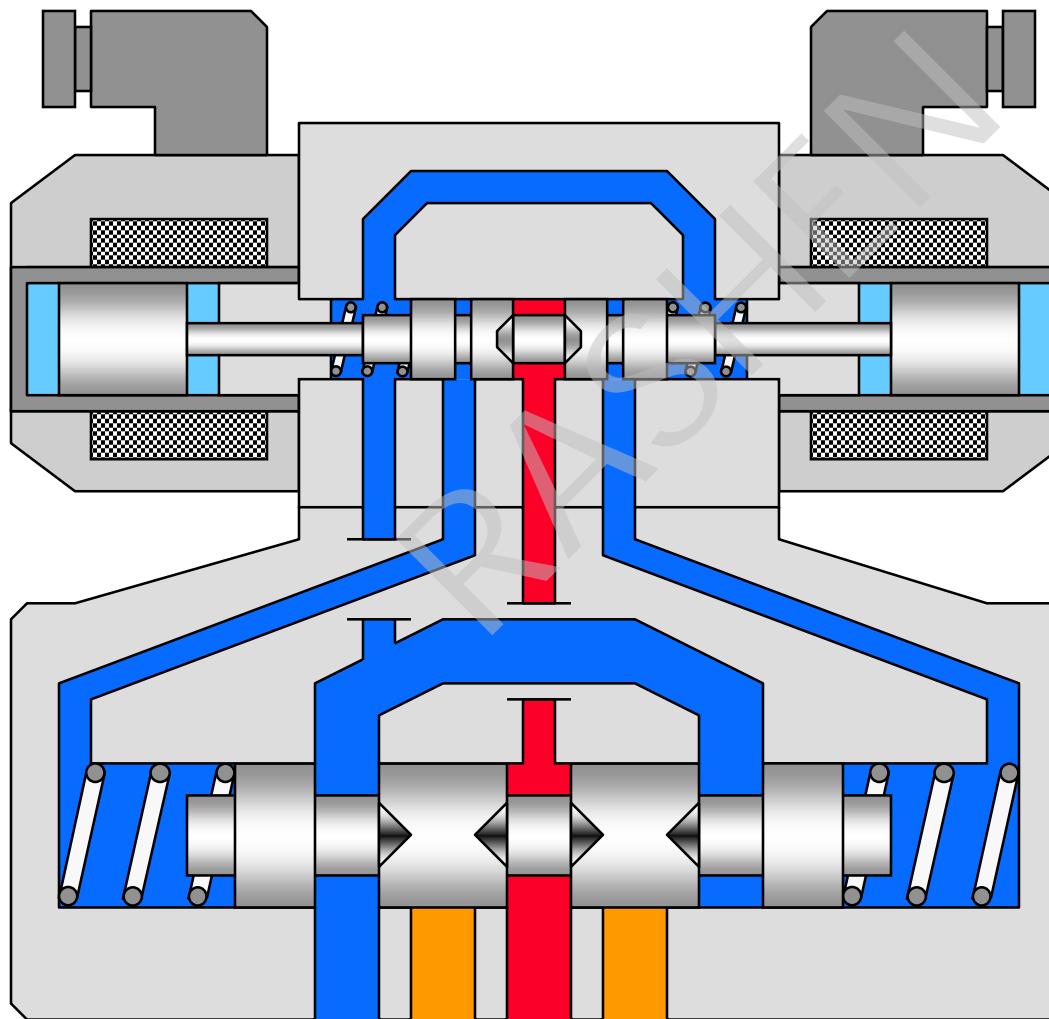
در مواقعیکه نیاز به کنترل حجم بیشتر عبور سیال داریم از شیرهای دو مرحله ای(Stage) استفاده میکنیم. البته راه حل دیگر آن است که یک شیر با بوبین بسیار بزرگتر و قویتر و اتصالات بزرگ ساخت که شیر دو مرحله ای راه حل عملی تر و ارزانتری است.

همانند شیرهای عملکرد مستقیم، یک شیر پروپرشنال دو مرحله ای شباهت های زیادی به شیرهای دو مرحله ای بوبین دار معمولی (صفر و یک) دارند. اما تغییرات اساسی و مهم نیز وجود دارد.



اولاً، اسپول اصلی طوری اصلاح شده است تا بریدگیهای پیمایشی اسپول که در آن ایجاد شده است شبیه شیرهای پروپرشنال عملکرد مستقیم باشند.

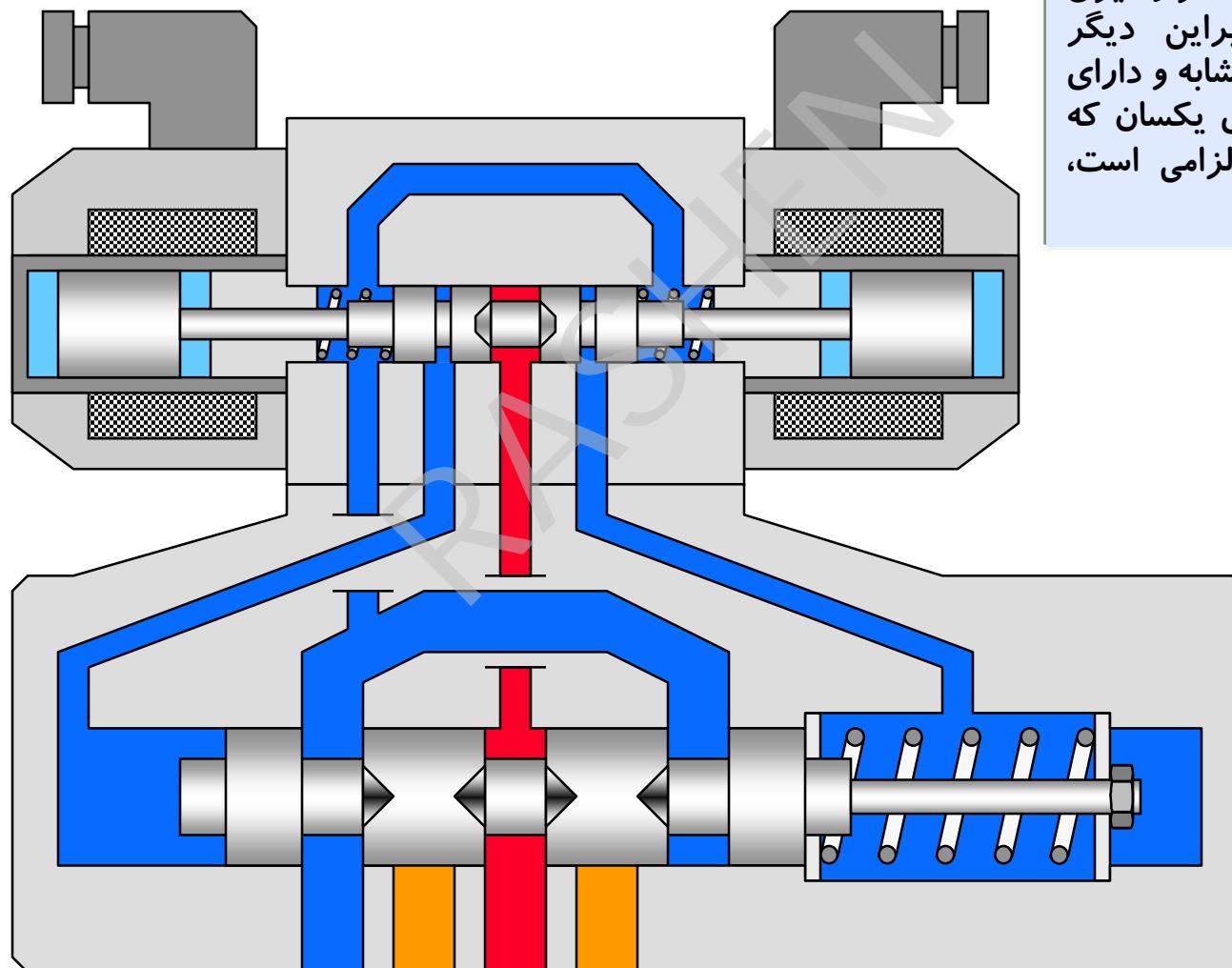
این کار باعث می شود کنترل بیشتری روی باز و بسته شدن مسیر سیال شیر فراهم شود.



ثانیاً، مرحله فرمان طوری اصلاح شده است که جریان بویین، فشار ایجاد شده در دهانه ای که به انتهای اسپول اصلی هدایت می شود را تغییر می دهد.

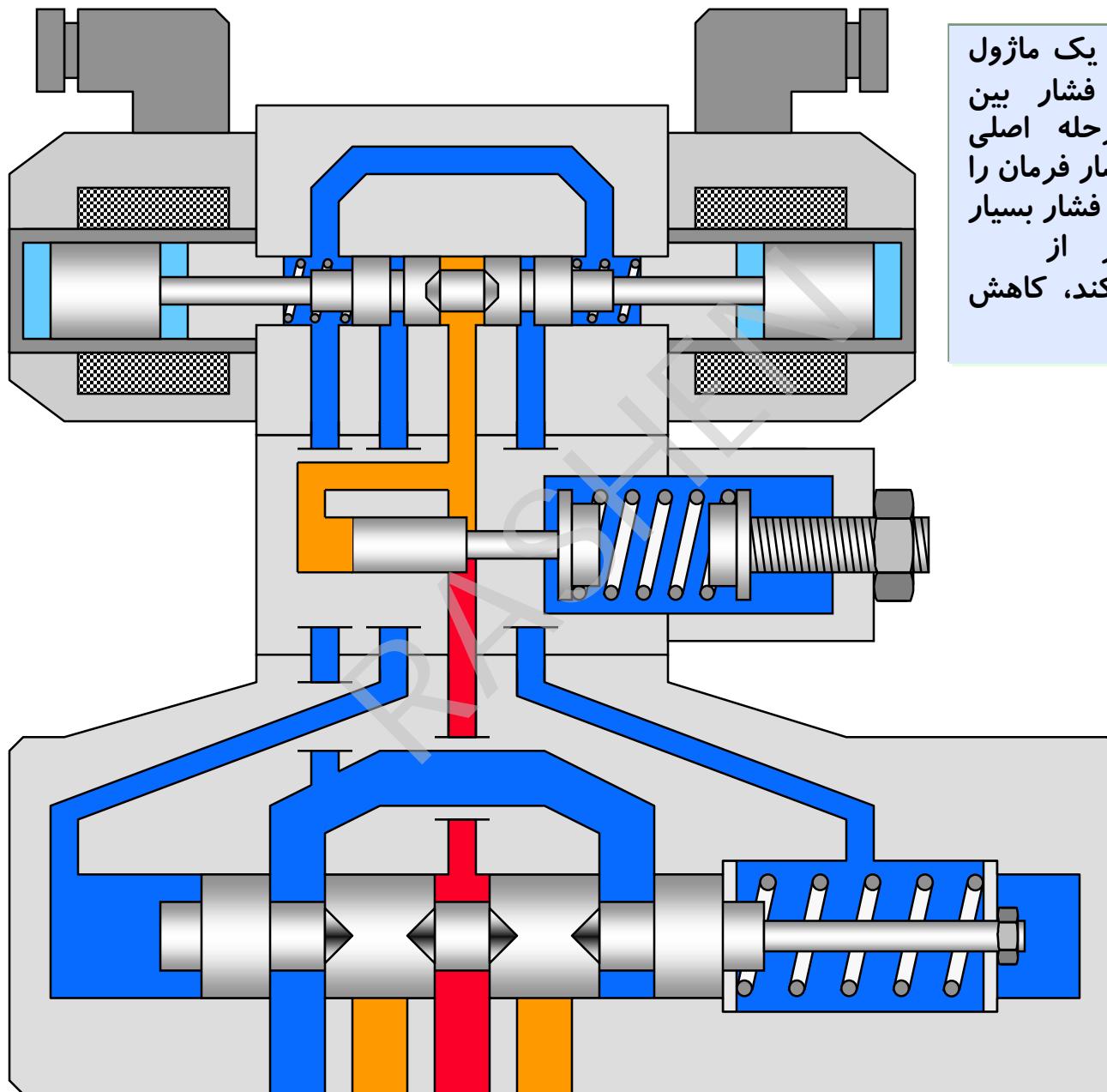
در واقع مرحله فرمان همانند دو شیر کاهنده فشار پروپرشنال رفتار می کند.

همانطور که در شکل مشخص است ساختار بکارگیری تنها یک فنر طوری است که در هنگامیکه اسپول در مرکز موقعیت خود (یا شیر) قرار دارد فنر در وضعیت پایدار و عادی خود قرار دارد و در هنگامیکه اسپول به چپ یا راست حرکت کند در هر دو حالت فنر جمع شده و متراکم می شود و این تراکم در صورت یکسان بودن اندازه حرکت در دو جهت کاملاً یکسان خواهد بود.

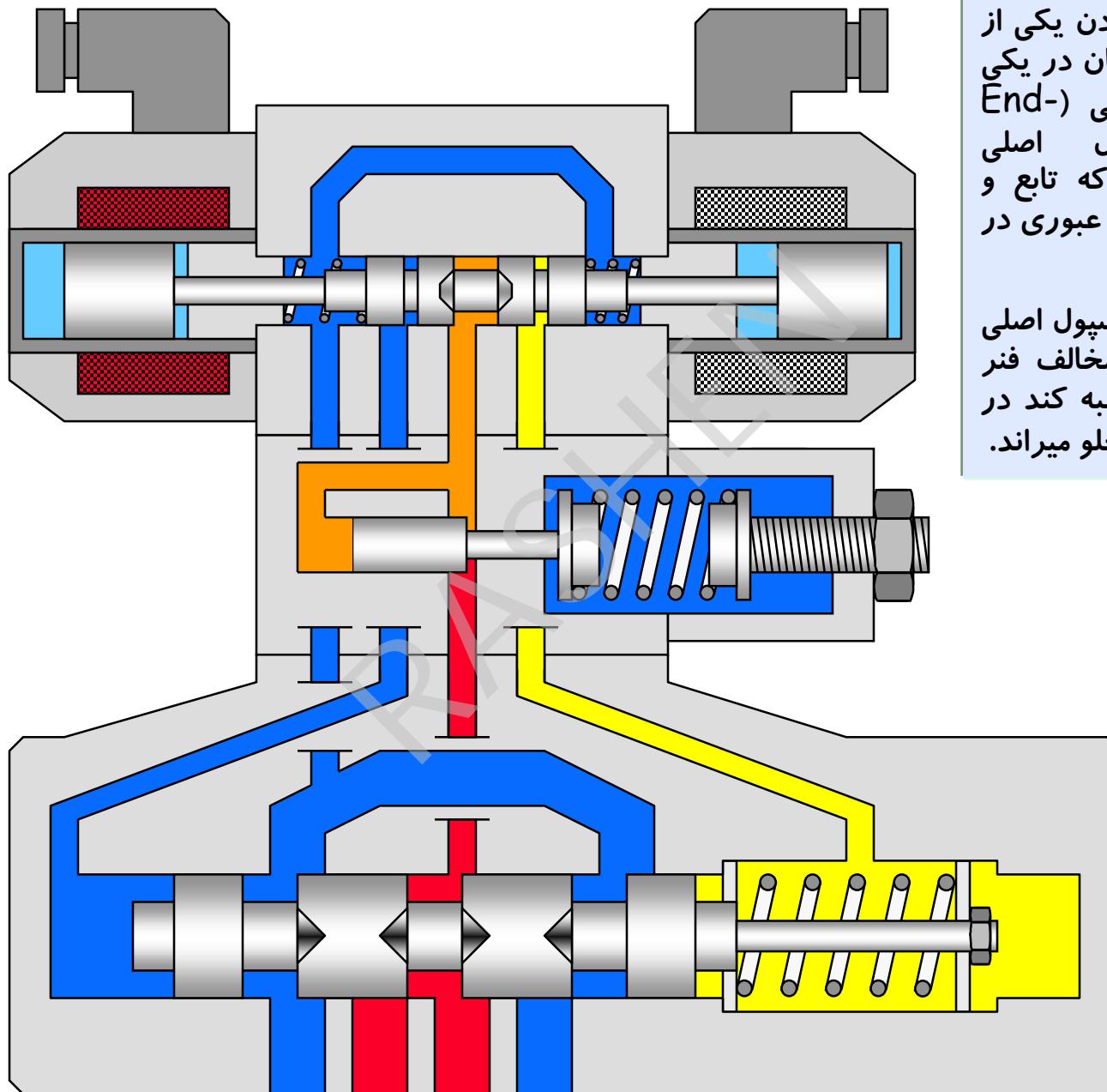


ثالثاً، بجای دو فنر در اسپول اصلی تنها یک فنر بکار رفته است. بنابر این یک فنر به تنها یک وظیفه متراکم شدن در موقع حرکت اسپول (نسبت به مرکز موقعیت قرار گیری اسپول) را دارد. بنابراین دیگر نیازی به دو فنر کاملاً مشابه و دارای مشخصه های عملکردی یکسان که برای دقت های بالا الزامی است، نخواهد بود.

شیر دو مرحله ای پروپرشنال بدون فیدبک

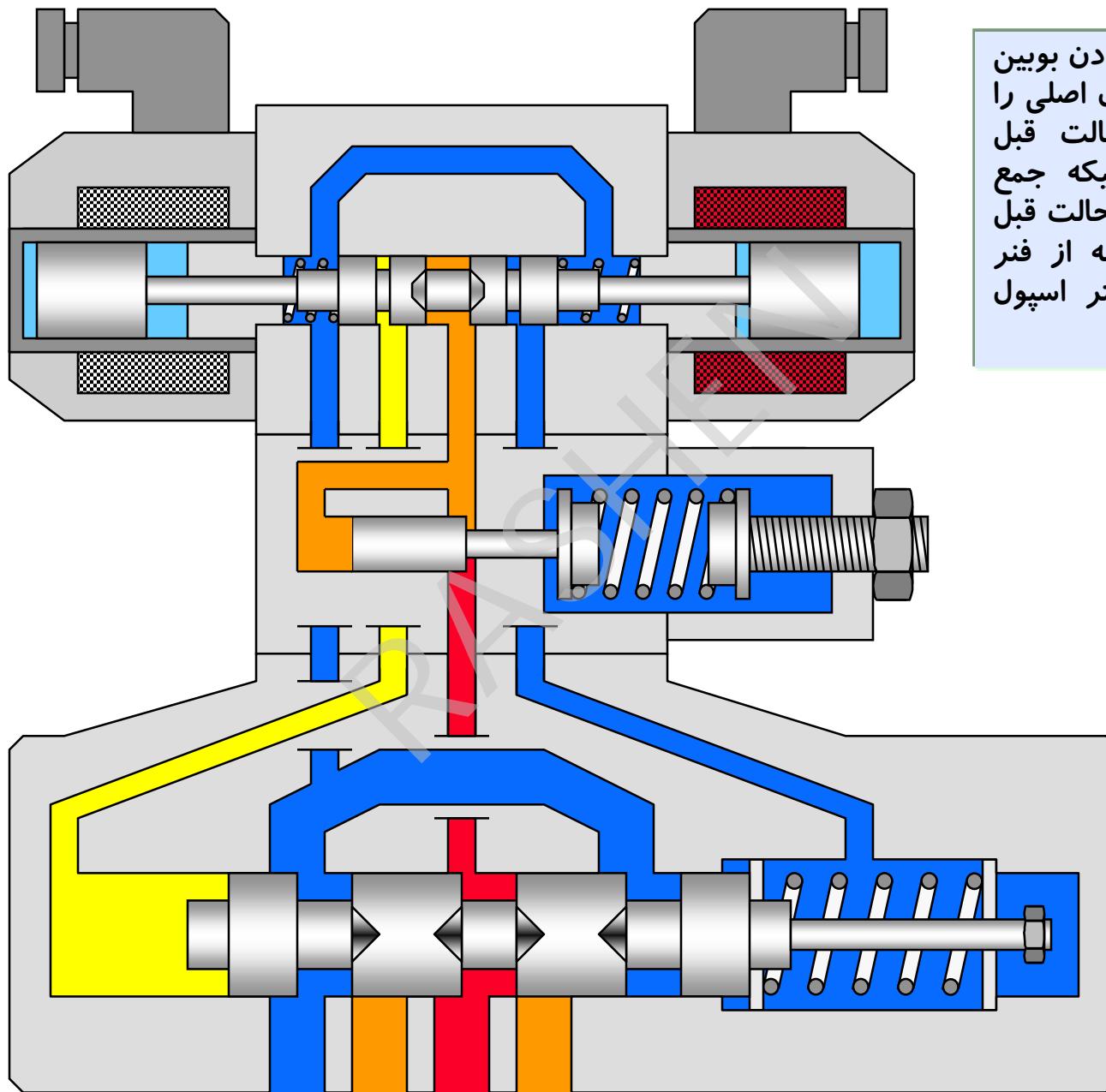


در آخر، گاهی اوقات یک ماثول (Module) کاهنده فشار بین مرحله فرمان و مرحله اصلی جاسازی می شود تا فشار فرمان را در موقعیکه سیستم با فشار بسیار بالا (معمولًا بزرگتر از ۳۰۰۰ psi) کار می کند، کاهش دهد.

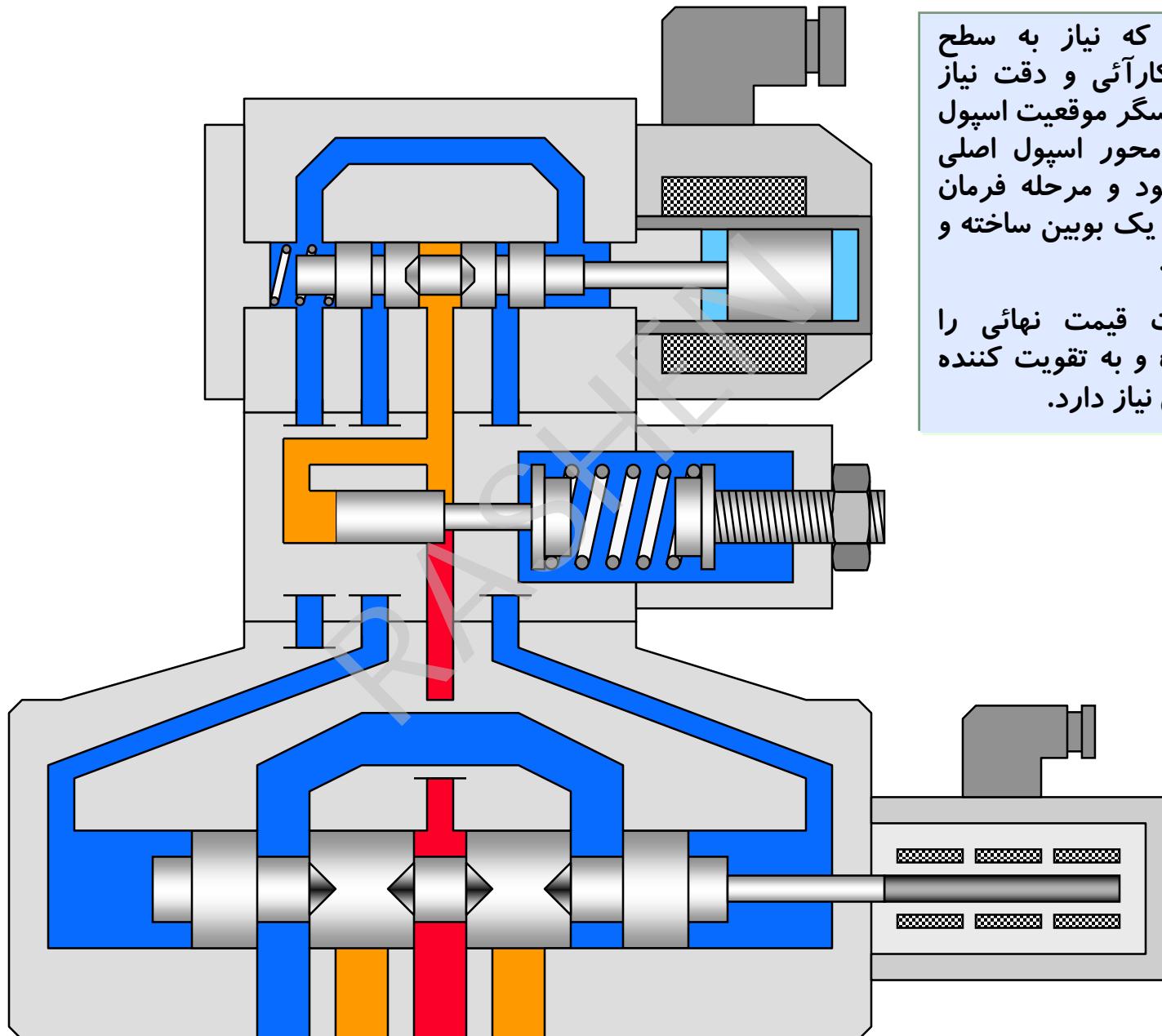


تحریک (برق دار) کردن یکی از بویین های مرحله فرمان در یکی از محفظه های انتهائی (End-Chamber) اسپول اصلی فشاری ایجاد میکند که تابع و نسبتی از اندازه جریان عبوری در بویین می باشد.

این فشار ایجاد شده اسپول اصلی را تا جائیکه نیروی مخالف فنر متراکم شده بر آن غلبه کند در مسیر حرکتی خود به جلو میراند.



تحريك (برق دار) کردن بويين ديگر (مخالف)، اسپول اصلی را در جهت عكس حالت قبل حرکت داده تا جائيكه جمع شدگی فنر به اندازه حالت قبل شده و نيروي حاصله از فنر مانع از حرکت بيشتر اسپول گردد.



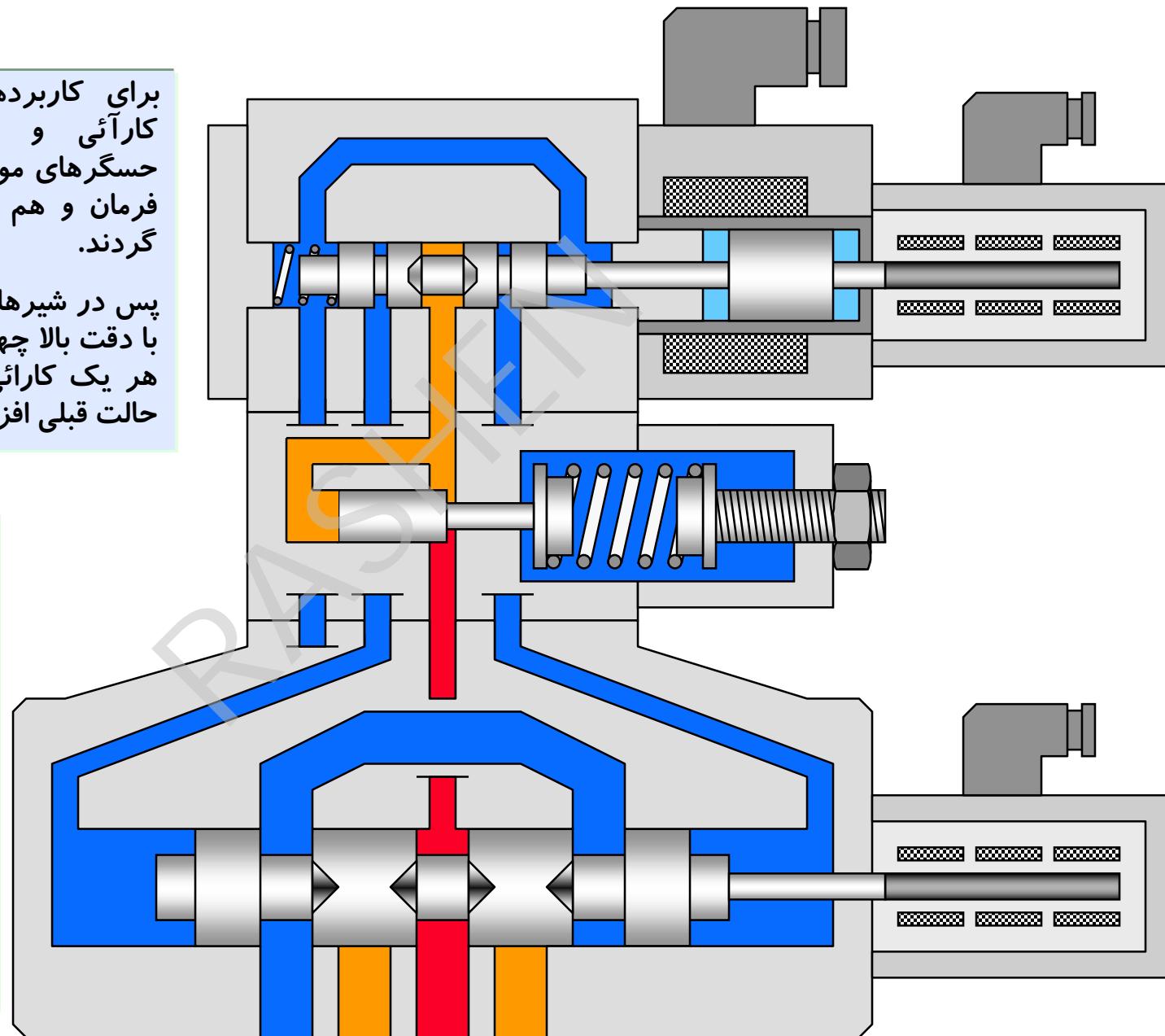
در مواردی که نیاز به سطح بالاتری از کارآئی و دقیق نیاز است یک حسگر موقعیت اسپول در راستای محور اسپول اصلی نصب می شود و مرحله فرمان بصورت تنها یک بوبین ساخته و بکار می رود.

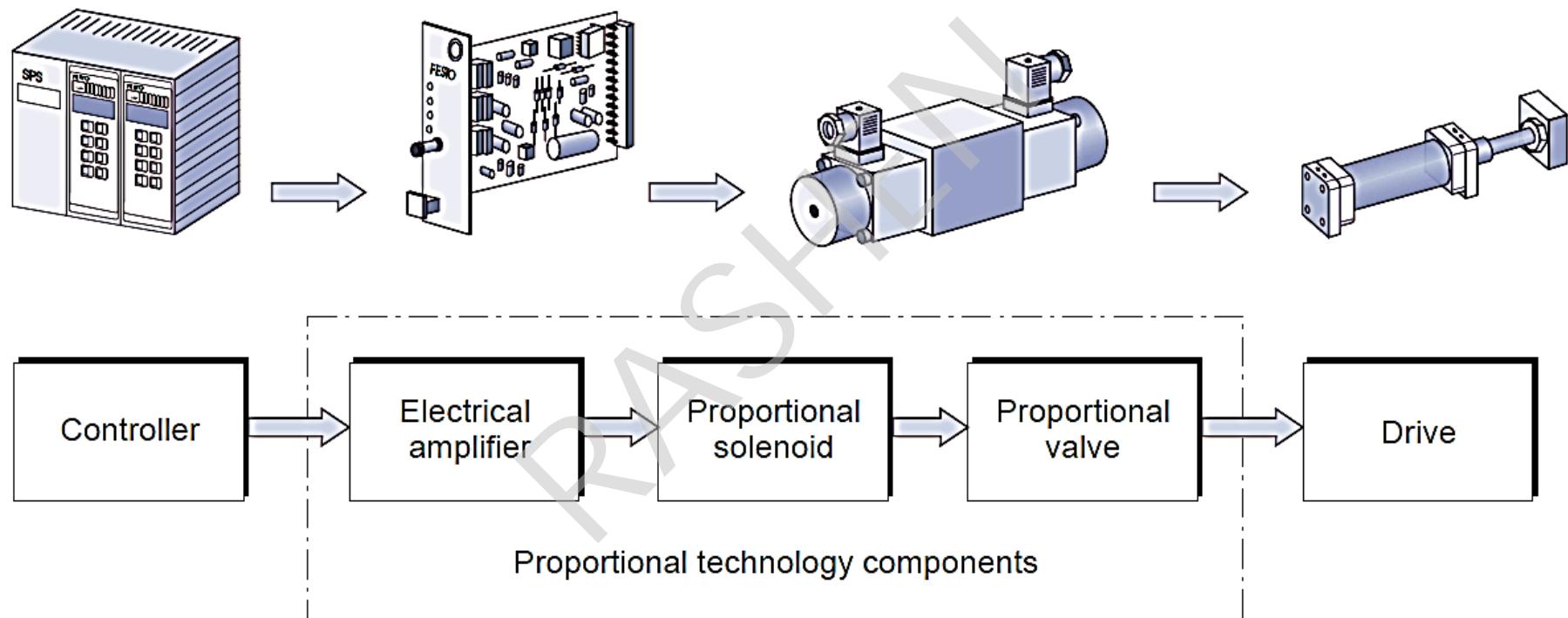
این تغییرات قیمت نهائی را افزایش داده و به تقویت کننده های ویژه ای نیاز دارد.

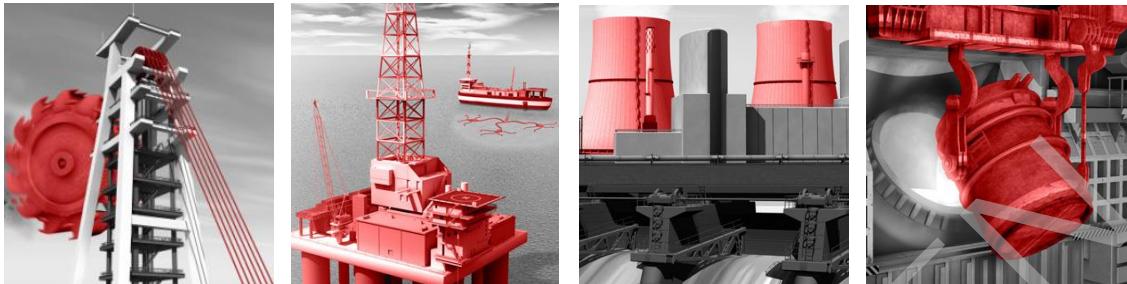
برای کاربردهای ویژه و نیز افزایش کارآئی و کسب دقیق بسیار بالا حسگرهای موقعیت اسپول هم در مرحله فرمان و هم در مرحله اصلی نصب می گردند.

پس در شیرهای پروپرشنال دو مرحله ای با دقیق برابر اصلاح صورت گرفت که هر یک کارآئی و دقیق شیر را نسبت به حالت قبلی افزایش داد.

۱. استفاده از یک فنر
بهای دو فنر در مرحله اصلی
۲. استفاده از حسگر موقعیت اسپول در مرحله اصلی
۳. استفاده از حسگر موقعیت اسپول در مرحله فرمان
۴. استفاده از یک بویین تنها برای فرمان







Contact Us

No.16, 17(Kaveh) St, Chahardangeh Industrial Estate,
Ayatollah Saeedi (Saveh Roadway), Tehran, Iran.

P.O Box: 33191-55858

Tel +98 21 55٤٤٨٤١٦

Fax +98 21 55٤٤٨٤٢١

www.rashennopak.com

info@rashennopak.com



Work rhythmically, efficiently, without lagging!

